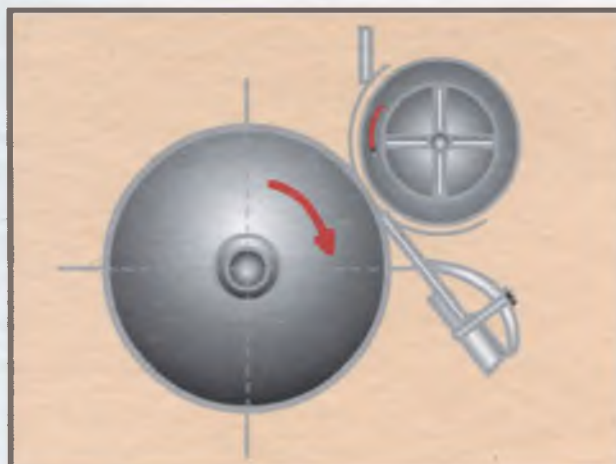


dxodjayev, M.T. Xodjiyev, M. Abduvoxidov

MASHINALARNI LOYIHALASH ASOSLARI



 DARSLIK

**O'ZBEKISTON RESPUBLIKASI
OLIIY VA O'RTA MAXSUS TA'LIM VAZIRLIGI
NAMANGAN MUHANDISLIK-TEKNOLOGIYA INSTITUTI
GULISTON DAVLAT UNIVERSITETI**

X. T. Axmedxodjayev, M.T. Xodjiyev, M. Abduvoxidov

MASHINALARNI LOYIHALASH ASOSLARI

DARSLIK

**«O'zbekiston xalqaro islom akademiyasi»
nashriyot-matbaa birlashmasi
Toshkent – 2020**

UO'K 62(075.8)

KBK 34.42ya73

A 90

Axmedxodjayev, X.T.

Mashinalarni loyihalash asoslari [Matn]: darslik / X.T.Axmedxodjayev, M.T.Xodjiyev, M.Abduvoxidov. – Toshkent: «O'zbekiston xalqaro islom akademiyasi» nashriyot-matbaa birlashmasi, 2020. – 220 b.

UO'K 62(075.8)

KBK 34.42ya73

Taqrizchilar:

Maksudov R.X. – Farg'ona Davlat universiteti professori, t.f.d.

Muradov R.M. – Namangan muhandislik-texnologiya instituti «Tabiiy tolalarni dastlabki ishlash texnologiyasi» kafedrası professori, t.f.d.

Darslikda mashinalarni loyihalashda qo'llaniladigan usullar haqida umumiy ma'lumotlar, paxta xomashyosi, tolasi, chigiti va momiqning mexanik-texnologik xususiyatlari bayon etilgan. Xomashyoni qabul qilish, tashish va saqlash, paxta va undan olinadigan mahsulotlarni dastlabki ishlash, paxtani quritish va tozalash, chigitini linterlash, tola va boshqa tolali mahsulotlarni toylash, tolali chiqindilarni qayta ishlash, urug'lik chigitni tayyorlash mashinalarini loyihalash usullari berilgan. Paxtani dastlabki ishlash texnologik jarayonlarida ishtirok etuvchi texnologik uskunalarning tuzilishi, ishlashi va ularni texnologik hisoblash usullari keltirilgan.

Ushbu darslik 5321200 – «Tabiiy tolalarni dastlabki ishlash texnologiyasi» yo'nalishi bo'yicha ta'lim oluvchi bakalavrlarga mo'ljallangan.

Darslikdan paxta tozalash korxonalari, ilmiy loyihalash institutlarining muhandis-texnik xodimlari, shu soha bo'yicha o'qiydigan magistrlar ham foydalanishlari mumkin.

Darslik O'zbekiston Respublikasi Oliy va o'rta maxsus ta'lim vazirligining 2020-yil 30-iyundagi 359-sonli buyrug'iga asosan nashr etishga ruxsat berilgan.

Darslik NamMTI kengashida muhokama qilingan, tasdiqlangan va nashrga tavsiya qilingan. Bayonnoma №3/5.2.11.

16-noyabr 2019-yil.

ISBN 978-9943-6529-7-2

© «O'zbekiston xalqaro islom akademiyasi»
nashriyot-matbaa birlashmasi, 2020

KIRISH

Paxta tozalash sanoatini izchil va barqaror rivojlantirish, tarmoq korxonalarida zamonaviy texnologik uskunalarni joriy etish, ishlab chiqarish quvvatlaridan samarali va oqilona foydalanish darajasini oshirish, jahon paxta bozorida raqobatbardosh mahsulotlar ishlab chiqarish asosi hisoblanadi. Ushbu vazifalarni bajarish maqsadida O'zbekiston Respublikasi Vazirlar Mahkamasining 2007-yil 3-aprelda №70-sonli «**2007–2011 yillarda paxta tozalash sanoati korxonalarini modernizatsiya va rekonstruksiya qilish dasturi to'g'risida**» qarori qabul qilingan bo'lib, unga asosan, eskirgan jismoniy va ma'naviy jihatdan ishdan chiqqan texnologik uskunar bilan jihozlangan, ishlab chiqarish quvvatlaridan foydalanish darajasi past bo'lgan, shuningdek, yirik shaharlarda joylashgan 30 ta paxta tozalash korxonalari 2007-yil 1-avgustgacha tugatildi, qolgan 98 ta paxta tozalash korxonalarini texnika va texnologiyalarini takomillashtirish va samaradorligini oshirish vazifasi qo'yildi.

Rekonstruksiya va modernizatsiya qilish dasturi asosida, tola chiqishini 33,2 foizga oshirish, tolaning birinchi navining yuqori (oliy, yaxshi) sinflarini ko'paytirish, ishlab chiqarish xarajatlarini kamaytirib tayyor mahsulot, tolaning tannarxini 10–15 foizgacha kamaytirish, ishlab chiqarish kuyindilarini minimum darajaga yetkazish, uskunalarining energiya va metall sarf harajatlarini kamaytirish talabi ham ko'zda tutilgan.

O'zbekiston Respublikasi Vazirlar Mahkamasining 2014-yil 8-yanvardagi 5-sonli «Sanoatda ishlab chiqarish harajatlarini qisqartirish va mahsulot tannarxini pasaytirish bo'yicha qo'shimcha choratadbirlar to'g'risida»gi qarori ijrosini ta'minlash borasida soha tizimida bir qator ishlar amalga oshirildi.

Paxtani dastlabki ishlash sohasida keyingi yillarda davr talabiga ko'ra yaratilayotgan o'zgarishlar, yangi texnikalar amaliyotga joriy etilmoqda. Ko'proq va sifatli tola ishlab chiqarish bilan bir qatorda,

mahsulot tannarxini kamaytirish tadbirlari amalga oshirilmoqda. Soha bo'yicha ta'lim olayotgan talabalar bulardan xabardor bo'lishi zarur. Shu sababli, yangi darslikni yozish ehtiyoji tug'ildi va ushbu masala juda dolzarbdir.

Darslikda paxta, tola, chigit, momiq va boshqa tolali mahsulotlarning fizik-mexanik xususiyatlari berilgan.

Darslikda xorijiy mamlakatlardagi paxta xomashyosini dastlabki ishlash texnologiyasi, hozirgi kunlarda foydalaniladigan zamonaviy mashinalar, qurilmalar to'g'risida to'liq ma'lumotlar bilan to'ldirilgan.

Darslikda talabalar olgan bilimlarini mustaqil sinab ko'rishlari uchun har bir bo'limlar bo'yicha nazorat savollari keltirilgan.

Darslik bilim sohasi 5321200 – «Tabiiy tolalarni dastlabki ishlash texnologiyasi» ta'lim yo'nalishi bo'yicha tahsil oladigan bakalavrlarga mo'ljallangan.

Darslik Guliston davlat universiteti va Namangan muhandislik-texnologiya instituti professor-o'qituvchilari tomonidan yozilgan.

Darslikdan paxta tozalash korxonalari, ilmiy loyihalash institutlarining muhandis-texnik xodimlari, shu soha bo'yicha o'qiydigan magistrantlar ham foydalanishlari mumkin.

1-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASHNING UMUMIY MASALALAR

1.1. Paxta tozalash mashinalarining ish mexanizmlari

Paxta tozalash mashinalarining ishchi yoki bajaruvchi organlari deb mashinalarning ishlov berilayotgan xomashyo bilan bevosita kontaktga kirib, ishlanayotgan xomashyoning tarkibi va xususiyatlarini o'zgartiradigan ishlab chiqarish jarayonining asosiy amaliyotlarini bajaruvchi turli tuman qismlariga aytiladi.

Ishchi organlarining ishchi amaliyotlarini bajarishlari uchun zarur bo'lgan harakatga keltiruvchi mexanizmlar – bajaruvchi mexanizmlar deyiladi.

Ishchi organlar va bajaruvchi mexanizmlarning konstruktiv tuzilishlari mashinalarning unumdorligi, texnologiya samaradorligi va mahsulot sifati ko'rsatkichlaring yuqori bo'lishini ta'minlashda hal qiluvchi ahamiyatga ega.

Shuning uchun yangi mashinani loyihalashda avvalo, u bajarishi lozim bo'lgan texnologiya jarayoni hamda mashina va mahsulot sifat ko'rsatkichlariga qo'yilgan talablarni aniqlashtirib olish kerak bo'ladi.

Paxta tozalash mashinalarida asosiy amaliyotlardan tashqari, bir qator yordamchi amaliyotlar ham bajariladiki, ular ishlov berilayotgan xomashyo xususiyatlarini o'zgartirmagan holda asosiy amaliyotlarni bajarish uchun zarur bo'lgan texnologik shart-sharoitlarni ta'minlaydi. Bularning eng muhimlari mashinalar ichida xomashyoni harakatlantirish, ta'minlash nazorat va boshqaruv amaliyotlaridir.

Xomashyoni harakatlantirish amaliyotlari bir qator holatlarda alohida texnologik jihoz vositasida, pnevmatik yoki mexanik usulda amalga oshirilsa, ta'minlash amaliyotlari ko'pincha paxta tozalash mashinalarining tarkibidagi ishchi organ yoki alohida qurilma yordamida amalga oshiriladi. Agar loyihalanayotgan mashina mavjud turga mansub bo'lsa, texnologik jarayonlar va ular bo'yicha bajarilgan ilmiy tadqiqot ishlari va ishlab chiqarishdan olingan xulosalar bilan

yaxshilab tanishib ish unumini oshirish, mahsulot sifati va boshqa texnologik va iqtisodiy ko'rsatkichlarni yaxshilash uchun ishchi organ va boshqaruvchi mexanizmlarga kiritilishi zarur bo'lgan o'zgartirishlar aniqlanadi.

Agar loyihalanayotgan mashina butunlay yangi prinsipial asosda ishlaydigan bo'lsa, yangi texnologiya bilan ilmiy tadqiqot ishlari natijalari va hisobotlari bilan ishlab, vakillar va yirik mutaxassislarning fikrlarini inobatga olgan holda mufassal tanishib chiqish lozim bo'ladi. Zarur holatda yangi texnologiya konstruktorlik byurosida ekspremental qurilmada yana bir bor tekshirilishi kerak.

Ana shulardan keyin ishchi organ va bajaruvchi mexanizmning tuzilishlari hamda ishchi organ bajarishi lozim bo'lgan qonuniyatlar aniqlanadi. Bunda bir xil amaliyotni bajarish uchun turli mexanizmlar qo'llash mumkinligini e'tiborda tutish kerak.

Shunday qilib, bajaruvchi mexanizmlarning bo'lishi mumkin bo'lgan konstruktiv sxemalari ichidan detallar soni oz bo'lgan, mahsulotning yuqori sifati, yuqori ish unumi, ishlash va xizmat ko'rsatish sodda va xavfsiz bo'lgan, ekologik talablar bajariladigan, zamonaviy estetik talablarga javob beradigan dizaynni ta'minlaydigan variant tanlab olinadi.

1.2. Mashinalarning vazifaviy tarkibiy tuzilishi.

Mashinalarning tarkibiga kiruvchi detallar, yig'ma birlik, kompleks va komplektlar turli tarkibda birikib, mashinaning turli vazifalarni bajaruvchi qismlarini tashkil etadi.

Mashinalarning hammasiga xos bo'lgan vazifaviy tarkibiy qismlarga quyidagilar kiradi:

- tana (korpus);
- tayanch qism;
- ishchi mexanizmlar;
- ishchi organlar;
- kuch qurilmalari;
- uzatish mexanizmlari;
- yurgizish va boshqaruv tizimlari;
- maxsus tizimlar;
- yurish qismi.

Mashinaning tana qismi turli vazifa bajaruvchi boshqa ko'pchilik qismlarni bir-biriga nisbatan talab qilingan holatda o'rnatishga xizmat qiladi.

Mashinaning tayanch qismi boshqa qismlar, shu jumladan, tanani mahkamlashga va tutib turishga xizmat qiladi. U ko'chmas mashinalarda ko'pincha badana (ostov), ko'chma mashinalarda esa tagasos (rama) ko'rinishida bo'ladi.

Ishchi organlar mashinada bajarilishi kerak bo'lgan texnologik jarayonni amalga oshirishga, ishchi mexanizmlar esa ularni shu maqsadda harakatga keltirishga xizmat qiladi va shunga mos tuzilishda bo'ladilar.

Kuch qurilmalari mashinaning barcha qismlarini harakatga keltirishga xizmat qiladi. Kuch qurilmalari uchun tashqi energiya manbai bo'lib, asosan, elektr kuch tarmog'i va ba'zi hollarda yonilg'i ashyolari xizmat qiladi. Ular mos ravishda elektr motori yoki ichki yonuv motori ko'rinishida bo'ladi.

Uzatish mexanizmlari motordan harakatni talab qilingan tezlik va quvvat bilan barcha mexanizmlarga yetkazib berishga xizmat qiladi va kinematik zanjir ko'rinishida bo'ladi.

Yurgizish, boshqaruv va avtomatlashtirish tizimlari mashinani ishga tushirish, ish davomida ishchi a'zo va ishchi mexanizmlarda texnologik ko'rsatkichlarni ushlab turish va o'zgartirish va mashinani to'xtatishga xizmat qiladi va ko'pincha elektromexanik tizim ko'rinishida bo'ladi.

Maxsus tizimlar maxsus texnologik talablarni bajarishga xizmat qilib elektromexanik, gidravlik, kinevmatik va h.k. qurilmalar ko'rinishida bo'ladi.

Yurish qismi ko'chma texnologik mashinalarni joy-joyiga ko'chirib o'rnatishga xizmat qiladi.

1.3. Mashinalarning konstruktiv tarkibiy tuzilishi

Korxonada tayyorlangan har qanday mashinasozlik mahsuloti buyum deb ataladi.

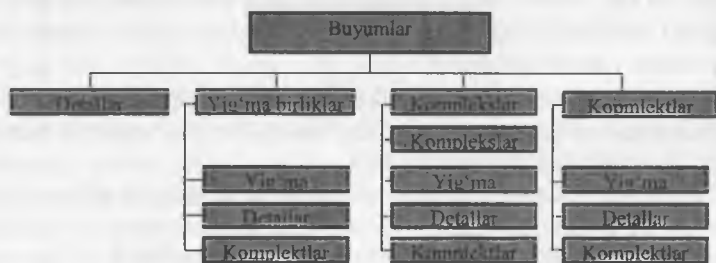
Har qanday mashina va jihozlar ko'rinishidagi buyumlar turli vazifa bajaruvchi, turli tuzilishdagi va turlicha harakatlanuvchi qismlardan iborat bo'ladi. Bu qismlar detallar, yig'ma birliklar, komplekslar va komplektlar bo'lishi mumkin (1.1-rasm).

Detal deb nomi va markasi bo'yicha bir jinsli ashyodan yig'uv amali ishlatmay tayyorlangan mashinasozlik mahsulotiga aytiladi. Shuningdek, mahalliy payvandlash, kavsharlash, yelimlash, tikish yo'li bilan tayyorlangan mahsulotlar ham detal hisoblanadi.

Yig'ma birlik deb detallardan yig'uv amalini qo'llab tayyorlangan mahsulotga aytiladi. Yirik yig'ma birlik tarkibiga bir necha kichikroq yig'ma birliklar kirishi mumkin.

Kompleks deb tayyorlovchi korxonada yig'uv amali bilan biriktirilmagan, lekin ishlatishda o'zaro bog'liq maxsus vazifalarni bajaruvchi buyumlar yig'indisiga aytiladi.

Komplekt deb tayyorlovchi korxonada yig'uv amali bilan birlashtirilmagan, lekin ishlatilganda umumiy yordamchi vazifalarni bajaruvchi buyumlar to'plamiga aytiladi.



1.1-rasm. Buyumlarning turlari va strukturasi.

Paxta tozalash mashinalarida, shuningdek, boshqa korxonalarda tayyorlangan detal va yig'ma birliklar ham ishlatiladi va ular sotib olinuvchi mahsulotlar deyiladi.

1.4. Mashinaning kinematik sxemasi

Paxta tozalash mashinasi bajaruvchi mexanizmlari konstruksiyasini tanlagandan keyin ularni harakatga keltiruvchi uzatish mexanizmlari konstruksiyasi masalasini hal qilish kerak. Buning uchun avvalo, bajaruvchi organlar tezliklarini va ularning o'zgarish chegaralarini aniqlash lozim.

Bu kattaliklarni aniqlashda, bir qator jihatlarga e'tibor berish kerak bo'ladi. Bunda avvalo, ishchi tezliklarning oshishi mashinadagi

texnologik jarayonlarning kechishiga va mahsulot sifatiga qanday ta'sir qilishini aniqlash lozim. O'xshash mashinalarni avvalgi ishlatish tajribasi va ilmiy tadqiqot ishlari natijalari bo'yicha bajaruvchi mexanizmlarni texnologik jarayoni maqbul kechishini ta'minlaydigan eng yuqori tezliklarni aniqlangandan keyin mazkur yuqori tezliklarni mashina ish sharoitiga qanday ta'sir qilishini o'rganish kerak bo'ladi. Ishchi tezliklar oshganda mashinaning katta massa va inersiya momentli hamda katta chiziqli va burchak tezlanishli qismlardagi inersiya qarshiliklar ortadi. Inersial qarshiliklarni kamaytirish uchun esa detallar massa va inersiya momentlarini kamaytirish, aylanuvchi detallarni yuqoriroq aniqlikda muvozanatlash va balanslash va h.k. kerak bo'ladi.

Tezliklar oshganida boshqa turdagi qarshiliklar, masalan, muhitning qarshiligi ham ortadi. Bu esa ishchi va bajaruvchi organlarning shakl va o'lchamlarini mazkur qarshiliklarni kamaytiradigan qilib belgilashni taqozo qiladi.

Yuqori tezliklar barcha mexanizmlardagi ishqalanish kuchlarining oshishi, va natijada ishqalanuvchi detallarning qizishi va tez yeyilishiga ham olib keladi. Bu esa ishqalanishli detallar materiallarini, tayanchlarning turlarini, ularni moylash usullari, moylash ashyosi va moylash rejimini tanlashni mas'uliyatli vazifa qilib qo'yadi.

Shuningdek, yuqori tezliklar detallarni tayyorlash aniqligi va ishchi yuzalar tozalik darajasiga bo'lgan talablarni keskin oshiradi. Bundan tashqari, yuqori tezliklarda mashinani boshqarish va unga xizmat ko'rsatishda yangi muammolar tug'ilishi mumkin.

Bajaruvchi organlar tezliklarini belgilab olgandan keyin mashinaning kinematik sxemasini ishlab chiqishga kirishish mumkin bo'ladi.

Kinematik zanjir va unga kirgan mexanizmlarning tarkibi asosan, yetakchi va yetaklanuvchi bo'g'inlar tezliklari, tracktoriyalari va harakat qonuniyatlari bilan belgilanadi.

Paxta tozalash mashinalarining kinematik sxemalariga quyidagi talablar qo'yiladi:

- texnologik jarayonlar talabidan kelib chiqadigan barcha talablar (tezliklar, ularni rostlash, unumdorlik va h.k.) ning to'la bajarilishi;
- alohida texnologik parametrlarni mustaqil o'zgartirish imkoniyati bo'lishi;

- sxemaning sodda va kam detalli bo'lishi;
- ixchamlik, tayyorlash va yig'ishning arzonligi;
- boshqaruv va xizmat ko'rsatish amallarining qulay, tez va xavfsiz bo'lishi.

Mazkur talablarni bajarishning ba'zi jihatlarini ko'rib chiqamiz.

Tezliklarni rostlash uchun paxta tozalash mashinalarida asosan, impulsli variatorlar qo'llanib kelmoqda. Unga xos bo'lgan katta inersiyalilik, juda past foydali ish koeffitsiyenti kabi qator kamchiliklar masalaning yangi zamonaviy yechimlarini qo'llashni taqozo qiladi.

Mashinada almashuvchan tishli g'ildirak va shkiqlar mavjud bo'lsa, ularni almashtirishda o'zgartirish ko'zda tutilmagan texnologik parametrlarga ta'sir qilmaydigan qilib joylashtirishi kerak.

Kinematik sxemani loyihalaganda to'la uzatish sonini xususiy uzatish sonlariga to'g'ri taqsimlash katta ahamiyatga ega.

Ma'lumki to'la uzatish soni I xususiy uzatish sonlari $i_1, i_2, i_3, \dots, i_{n-1}, i_n$ larning ko'paytmasiga teng, ya'ni:

$$I = i_1 i_2 i_3 \dots i_{n-1} i_n$$

Xususiy uzatish sonlarini kamayuvchi kattaliklar qatori tarzida quyidagicha taqsimlanishi eng foydali hisoblanadi.

$$i_1 \geq i_2 \geq i_3 \dots \geq i_{n-1} \geq i_n$$

Uzatish sonlari shunday taqsimlanganda ketma-ket uzatmalar bilan bog'langan vallarning aylanish tezliklari pasaytiruvchi zanjirda sekinroq pasayadi va tezlatuvchi zanjirda tezroq ko'tariladi. Bunda uzatuvchi val, tishli g'ildirak va shkiqlarning o'lchamlari va massalarining eng kichik bo'lishi ta'minlanadi.

1.5. Yangi paxta tozalash mashinasini yaratish tartibi

Yangi paxta tozalash mashinasini yaratish jarayoni ikki asosiy qismdan iborat bo'ladi: loyihalash, hamda yangi mashinaning tajribaviy sanoat nusxasini tayyorlab, uni sinash.

Yangi mashinalarni yaratishning ko'p yillik tajribasi asosida mashinani loyihalashning quyidagi besh bosqichdan iborat tartibi vujudga kelgan va standartlashtirilgan:

Texnik topshiriq.

Texnik taklif va mulohazalar.

Eskiz loyiha.

Texnik loyiha.

Ishchi loyiha (Ishchi hujjatlar).

Texnik topshiriq. Bu mashina yaratishning dastlabki bosqichi bo'lib, ilmiy tekshirish muassasalari, konstruktorlik va loyihalash tashkilotlari tomonidan aloqador oliy o'quv yurtlarining olimlari, mashinasozlik va paxta tozalash korxonalarining yuqori malakali mutaxassislarini jalb qilgan holda tuziladi.

Texnik topshiriq loyihalanayotgan mashinaga qo'yiladigan asosiy talablarni, uning texnologik va texnik parametrlar bo'yicha erishishi kerak bo'lgan ko'rsatkichlarini quyidagicha umumlashtiradi: mashina nimaga mo'ljallanganligi, qo'llash sohasi, qaysi mashina o'rniga yoki qanday yangi jarayonni amalga oshirish uchun qo'llanishi, qaysi ilmiy tadqiqot ishi va tajriba – konstruktorlik ishlanmalari asos qilib olinishi, yangi mashinani ishlab chiqarishda qo'llashning texnik iqtisodiy ko'rsatkichlari, qo'shimcha va maxsus talablar, loyihalash muddatlari, tajriba nusxasini tayyorlash va sinash muddatlari.

Texnik taklif va mulohazalar. Texnik topshiriqni manfaatdor tomonlar kelishilgan holda tasdiqlaganlaridan keyingi texnik taklif va mulohazalar butunlay yangi texnologiyani amalga oshiradigan va murakkab tuzilishdagi mashinalar uchun majburiy bo'lib, mukammallashtiriladigan va ko'pchilik nisbatan sodda tuzilishdagi paxta tozalash mashinalari uchun majburiy emas. Bunday holda bevosita eskiz loyihalashga o'tiladi.

Eskiz loyihalash. Bu davrda avvalo, mazkur mashinani yaratishning texnik imkoniyati va iqtisodiy maqsadga muvofiqligi anqlanadi. Bu davrda mashinaning keyinchalik texnik loyiha chizmalariga asos bo'ladigan umumiy ko'rinish chizmalari bajariladi.

Eskiz loyiha asosiy paxta tozalash mashinalari uchun bir necha variantda tuzilib, keyin eng yaxshisi tanlab olinishi mumkin. Shuningdek, mashinaning ayrim muhim qismlari tayyorlanib ishlatib ko'rilishi mumkin.

Texnik loyiha. Bu davrda mashina va uning asosiy qismlarining umumiy ko'rinishlari, kinematik, elektrik, gidravlik, pnevmatik va avtomatik boshqaruv va rostlash tizimlari sxemalari tuziladi. Hisob tushuntirish yozuvlari tayyorlanadi va unda mashinaning mufassal texnik tavsifi va texnik iqtisodiy ko'rsatkichlari chet el va vatanimizdagi eng yaxshi namunalar bilan solishtiriladi. Quvvat, mustahkamlik, bikrlilik va ustivorlik kinematik va texnologik hisoblar keltiriladi. Mashina va uning alohida qism detallarining standartlash, unifikatsiya va normallashtirish bo'yicha ko'rsatkichlari aniqlanadi. Texnik loyihaga mehnat muhofazasi, xavfsizlik texnikasi, ekologik talablar bo'yicha mas'ul idoralar bilan kelishilganlik hujjatlari ilova qilinadi.

Texnik loyihaning muhim qismlari patent tozaligini tekshirish va patent formulasini tuzish deb hisoblanadi.

Ishchi hujjatlar. Texnik loyiha belgilangan tarzda tasdiqlangandan keyin unga ko'rsatilgan e'tirozlar va berilgan takliflarni hisobga olgan holda ishchi hujjatlarini tayyorlashga o'tiladi.

Ishchi hujjatlarda yangi mashinani tayyorlash uchun kerak bo'lgan barcha ma'lumotlar keltirilgan bo'ladi. Ularning tarkibiga mashinani ishchi chizmalari, yig'uv va montaj sxemalari, umumiy spetsifikatsiyalar, tayyorlash uchun texnik shartlar va h.k. keltiriladi.

Ishchi hujjatlar uni tayyorlagan konstruktorlik byurosida tayyorlovchi zavod bilan kelishilgan holda tasdiqlanadi.

Mashinaning tajriba-sanoat nusxasini tayyorlash va sinash. Tasdiqlangan ishchi hujjatlar – ishchi loyiha asosida mashinasozlik zavodi mashinaning tajriba-sanoat nusxasini tayyorlaydi. Bu davrda ishchi hujjatlarni tayyorlovchi zavod tomonidan o'zgartirishlar faqat konstruktorlik tashkiloti roziligi bilan kiritiladi.

Paxta tozalash mashinasining tajriba nusxasi zavod va qabul sinovlaridan o'tkaziladi. Zavod sinovlari yangi mashinaning amaldagi texnologik ko'rsatkichlari va texnik tavsiflarini tekshirish uchun o'tkaziladi.

Zavod sinovlaridan muvaffaqiyatli o'tgan mashinani idoralararo qabul komissiyasi tekshiradi. Buning natijalari bo'yicha tuzilgan mashina tajriba nusxasining texnik darajasi kartasida uning asosiy texnologik, texnik iqtisodiy ko'rsatkichlari shunday chet el mashinalarining eng

yaxshi namunalari ko'rsatgichlari bilan solishtirish asosida baholanadi va mashinani seriyali ishlab chiqarishga tavsiya qilish masalasi hal qilinadi.

Seriyali ishlab chiqarishdan oldin texnik hujjatlarga idoralararo qabul komissiyasining qabul aktida ko'rsatilgan barcha o'zgartirishlar va qo'shimchalar va ko'rsatmalar kiritiladi.

Mashinasozlik zavodida seriyalik mashinani tayyorlash mobaynida belgilangan tartibda zavod nazorat sinovi o'tkaziladi.

Seriyalik mashinaning kafolatli ishlash davrida loyiha tuzgan konstruktorlik tashkiloti va tayyorlovchi zavod mashinaning ishlatilishini nazorat qilishlari kerak.

Paxta tozalash mashinasini modernizatsiyalash. Paxta tozalash mashinasini ishlatilish davomida olingan tajriba, ilmiy tadqiqot ishlarining natijalari, qilingan ixtiro va ratsionalizatorlik takliflari asosida uni modernizatsiyalash mumkin. Bunda mashina konstruksiyasini yaxshilash, unimdorligini oshirish, mahsulot sifatini yaxshilash, mashina ish muddatini uzaytirish, ishonchliligini oshirish, ta'mirbopligini yaxshilash, tayyorlash sarflarini kamaytirish, mehnat xavfsizligini yaxshilash kabi maqsadlarga mashinaning asosiy qismlari, ishchi a'zolari va kinematikasiga katta o'zgartirishlar kiritmagan holda erishish ko'zda tutiladi.

Mashinani modernizatsiyalash bo'yicha ishchi hujjatlar tuzilib, ular bo'yicha tayyorlovchi zavod bilan kelishiladi va konstruktorlik tashkilotida tasdiqlanadi.

Yangi mashinani yaratishda quyidagi strukturaga amal qilinadi:

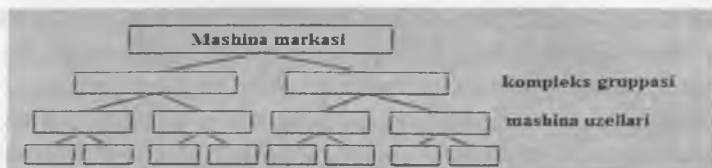
«BUYURTMACHI» – Vazirlik yoki, O'z paxtasanoat uyushmasi;

«LOYIHANI TUZUVCHI» – Loyihalash tashkiloti» Paxtajin» KB;

«TAYYORLOVCHI» – «Toshkent mashinasozlik zavodi» OAJ;

«ISTE'MOLCHI» – Paxta tozalash korxonasi.

Barcha yaratiladigan mashinalarni o'z vazifasiga qarab markalanadi. Mashina markasida u va uning tarkibiy qismlari to'g'risidagi ma'lumotlar 1.2-rasmda keltirilgan strukturaga muvofiq o'z ifodasini topadi.



1.2-rasm.

Masalan: CC-15A-00.000:

CC-15A, mashina markasi, bunda: CC – separator qirg'ichli (скребковый) skrebkoviy, 15 – bir soatlik ish unumi, tonnada, A mukammallashtirilganlik belgisi; 00 – kompleks gruppasi raqami; 000 – uzellar va detallar raqami.

1.6. Paxta tozalash mashinalarining texnologiyabopligi

Texnologiyabopligi tushunchasi mashinani qisqa vaqtda ashyo va mehnat sarfi minimal bo'lgan holda talab darajasida sifat bilan tayyorlash imkoniyatini bildiradi.

Texnologiyaboplikni ta'minlash uchun quyidagi masalalarni to'g'ri hal qilish lozim bo'ladi.

1. Mashinaning konstruktiv tuzilishi oson ishlov beriladigan, imkon boricha ishlab chiqarishi, oldin o'zlashtirilgan detal va yig'ma birikmalardan iborat bo'lishi kerak.

2. Mashinani yig'ish jarayoni puxta o'ylangan, konstruksiyani ayrim tarkibiy qismlarga bo'lgan holda mexanizatsiyalab yig'ishga imkon beradigan, va qisqa muddatli hamda iloji boricha qo'shimcha ishlov va sozlash ishlarisiz bajariladigan bo'lishi kerak.

3. Ishlab chiqilgan texnik iqtisodiy asoslashda mashina konstruksiyasining texnologiyabopligini ta'minlash uchta yo'nalishda amalga oshiriladi:

Konstruktiv yo'nalish. Bu yo'nalish mashina konstruktiv tuzilish sxemasi va qismlar joylanmasini to'g'ri tanlash, mashinani yig'ma birliklarga yig'uv, ta'mir va o'rnatish ishlari oson bajariladigan qilib ajratish, alohida mexanizmlar tuzilishi va yig'ilishini sodda qilish, detallar sonini qisqartish, ularning shakllarini soddalashtirish, konstruktiv, texnologik va yig'uv bazalarini to'g'ri tanlash, ishchi

yuzalar g'adir-budirligi, o'lchamlar aniqligi, o'tqazmalar turlarini to'g'ri belgilash, mashinalar va ularning qismlarini unifikatsiyalash, normallashtirish va standartlash, mashina uzeli va detallarini mumtoz sonlar qatorlari asosida yaratish, konstruktiv vorislik prinsipiga amal qilish, va h.k. yo'llar bilan amalga oshiriladi.

– **Texnologik yo'nalish.** Bu yo'nalish mashina va qismlarni tayyorlash uchun eng yangi progressiv materiallarni va zamonaviy ilg'or texnologiyalarni tanlash, tayyorlash jarayonida zamonaviy texnologik asbob, moslama va o'lchov vositalarini qo'llash, texnologik jarayonni loyihalashda zamonaviy informatsion texnologiyalarni qo'llash, texnologik jarayon va mahsulotlar sifati nazoratini nazorati uchun eng samarali usullarni va asboblarni qo'llash, mashinani tayyorlovchi va uni ishlatuvchi korxonalarda samarali mualliflik nazoratini amalga oshirish va h.k. yo'llar bilan amalga oshiriladi.

– **Ekspluatatsion yo'nalishi.** Bu yo'nalish mashinaning ishonchligi va puxtaligini oshirish, tayyor mahsulot sifat ko'rsatkichlarining barqaror yuqori bo'lishi hamda xomashyo sifatiga adekvat bo'lishi, mashinani ishlatish, unga xizmat ko'rsatish va uni ta'mirlashning oson va xavfsiz bo'lishi, mashina vazni yengil bo'lishi, ehtiyot qismlar va ashyolar sarfining kam bo'lishi mashina unumdorligining oqimli texnologiya sharoitida boshqa mashinalar unumdorligiga teng yoki karrali bo'lishi, mashinani boshqaruv xususiyatlari, unda ishlaydigan ishchilarning fiziologik va psixologik xususiyatlarini hisobga olgan holda bo'lishi, mashinaning shakl va rang kompozitsiyasi paxta tozalash korxonasi sharoiti va ishchilarning psixofiziologiya xususiyatlariga mos bo'lishi va h.k.

Paxta tozalash mashinalarining texnologiyabopligini miqdoriy baholashning bir qancha uslublari mavjud. Ulardan biridagi asosiy ko'rsatkichlar quyidagilardir.

1. Yig'iluvchanlik koeffitsiyenti K_1

$$K_1 = \frac{T_y}{T_y + T_m + T_k}$$

bu yerda: T_y – yig'uvning o'ziga mehnat sarfi;

T_m – yig'uvda moslash ishlariga mehnat sarfi;

T_k – yig'uvdagi qo'shimcha ishlovga mehnat sarfi.

2. Konstruktiv vorislik koeffitsiyenti K_2

$$K_2 = \frac{N_1 + N_2}{N_0}$$

bu yerda: N_1 – oldingi shunday tipdagi mashinalardan olingan detallar soni;

N_2 – oldingi boshqa tipdagi mashinalardan olingan detallar soni;

N_0 – standart va normal bo'lmagan original detallar soni.

3. Konstruktiv qaytariluvchanlik koeffitsiyenti K_3

$$K_3 = \frac{N_0}{N_3}$$

bu yerda: N_0 – original detallar soni;

N_3 – original detallar nomlari soni.

4. Konstruktiv normallashtirish koeffitsiyenti K_4

$$K_4 = \frac{N_4}{N}$$

bu yerda: N_4 – normal va standart detallar soni;

N – hamma detallarning soni.

5. Tayyorlamadan foydalanish koeffitsiyenti:

A) quyma tayyorlamadan tayyorlangan detallar bo'yicha.

$$K_{sk} = \frac{N_{sk}}{N_0}$$

B) shtamplangan tayyorlamadan tayyorlangan detallar bo'yicha.

$$K_{st} = \frac{N_{st}}{N_0}$$

V) profil prokat tayyorlamadan tayyorlangan detallar bo'yicha.

$$K_{sp} = \frac{N_{sp}}{N_0}$$

bu yerda: $N_{sk} \cdot N_{so} \cdot N_{su}$ – quyma, shtamplangan va profil prokat tayyorlamadan tayyorlangan detallar soni.

6. Ashyodan foydalanish koeffitsiyenti K_6

$$K_6 = \frac{N_a}{N_6}$$

bu yerda: N_6 – mashinada ishlatilgan ashyolar markalarining soni;
 N_a – mashinada ishlatilgan barcha detallarning soni.

7. Almashuvchanlik koeffitsiyenti K_7

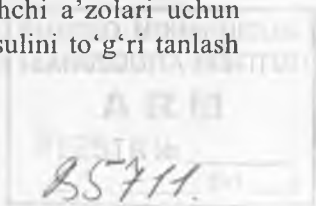
$$K_7 = \frac{\dot{O}_a}{\dot{O}_0}$$

bu yerda: T_a – almashuvchan detallarni tayyorlash mehnat sarfi;
 T_0 – mashina tayyorlashga umumiy mehnat sarfi.

1.7. Paxta tozalash mashinalari uchun ashyo va tayyorlama olish usulini tanlash

Paxta tozalash mashinalari nisbatan og'ir sharoitlarda ishlatiladi. Avvalo paxta tozalashdagi ko'pgina jarayonlar katta miqdordagi tarkibida jilvirlovchi xususiyatli zarrachalar mavjud bo'lgan chang ajralib chiqishi bilan kechadi. Bu esa ishchi a'zolarining, birinchi navbatda jin arralarining ish muddatini keskin qisqarishiga olib keladi va bu shu kundagi eng o'tkir muammolardan biri hisoblanadi. Ikkinchidan paxta tozalash korxonalarida havoni mo'tadillash tizimlari mavjud emasligi uchun havo harorati va namligi mavsumga qarab katta oraliqda o'zgarib turadi. Uchinchidan tozalanayotgan paxtada uchrab turadigan qattiya yosh qo'shilmalar ayrim ishchi a'zolarga favqulodda yuklama hosil qilib turadi. Bundan tashqari, ishchi organlarning yuklama va tezlik rejimlari juda xilma xil bo'ladi. To'rtinchidan paxta tozalash mashinalari kichik seriyalab ishlab chiqariladi.

Yuqorida keltirilganlardan qisqacha xulosa shuki, paxta tozalash mashinalar konstruksiyasi va ayniqsa, ishchi a'zolari uchun mashinasozlik ashyosini va tayyorlama olish usulini to'g'ri tanlash nihoyatda katta ahamiyatga ega.



Hozirgi paytda paxta tozalash mashinalari uchun eng ko'p qo'llaniladigan ashyo cho'yaning turli navlari bo'lib, tayyorlama olishning eng ko'p qo'llanadigan usuli quymakorlikdir.

Ish sharoitlariga ko'ra turli cho'yanli navlarining qo'llanishi quyidagichadir.

Cч – 00 navli kulrang cho'yan mas'uliyati kam, kuch ta'siri yo'q yoki kam bo'lgan qopqoq, poydevor plita va ramalari kabi detallar uchun ishlatiladi.

Cч – 12 navli kulrang cho'yan past kuchlanishli va kam ishqalanib yeyiladigan, yuklanishlar nozarbiy tavsifli stanina, qovirg'a, dastaklar va ramalar singari detallar uchun ishlatiladi.

Cч – 18 va Cч 15 navli kulrang cho'yanlar o'rtacha yuklanishli, kichik bosim ostida yeyilishga ishlovchi, ayrim zarbiy yuklanishlarga duchor bo'luvchi, egilish va burilishga ham ishlovchi tishli g'ildirak, yulduzcha, maxovik, kronshteyn, sirpanish podshipniklari, dastaklar kabi mas'uliyatli detallar uchun ishlatiladi.

Cч – 21 navli kulrang cho'yan va Kч 33 – 8 navli bolg'alanuvchan cho'yan yuqori kuchlanishli, bosim ostida tez yeyiluvchi, egilish va buralishga ishlovchi hamda o'lchamlari chegaralangan mufta va yarim-mufta, tishli g'ildiraklar, sobachka va kulachoklar kabi yuqori mas'uliyatli detallar uchun ishlatiladi.

Paxta tozalash mashinalarida mustahkamligi oshirilgan konstrukcion silikokalsiy, ferrosilisiy, silikoalyuminiy va surma bilan modifikatsiyalangan cho'yanlarni qo'llash istiqbolli hisoblanadi.

Modifikatsiyalangan cho'yandan tayyorlangan detallar yuqori darajadagi pishqlikka ega bo'ladi va murakkab shaklli og'ir yuklama va tez yeyilish sharoitida ishlovchi detallarning o'lcham va massalarini kamaytirishga imkon beradi. Paxta tozalash mashinalari uchun ko'p qo'llaniladigan muhim ashyolardan biri turli navli po'latlar bo'lib, tayyorlamalar asosan, tayyor prokat va profillardan qirqish yo'li bilan tayyorlanadi.

Oddiy po'lat navlarining qo'llanishi quyidagicha:

Ст 0, Ст 1, Ст 2 navli mustahkamligi past va plastikligi yuqori oddiy konstrukcion po'latlar oddiy shaklli, past yuklamali, mas'uliyati

ham past bolt, gayka, shayba, to'siqlar, shplint, qistirmalar kabi detallar uchun ishlatiladi.

Ст 3, Ст 4 navli mustahkamligi va plastikligi o'rtacha oddiy konstruksion po'latlar, o'rtacha yuklamali va mas'uliyati o'rtacha bolt, gayka, o'q, val, dastak kabi detallar uchun ishlatiladi.

Ст 5, Ст 6 navli mustahkamligi yuqori va plastikligi past bo'lgan po'latlar yuklamasi va mas'uliyati yuqori, zarbiy yuklamaga duchor bo'ladigan val, o'q, shesternya, shponka kabi detallar uchun ishlatiladi.

Sifatli po'lat navlarining qo'llanilishi quyidagicha:

Стал 08, Стал 10 kabi yuqori plastik po'latlar mas'uliyati kam, yuklanishi past mayda va o'rtacha bolt, gayka, vtulka kabi detallar uchun ishlatiladi.

Стал 15, Стал 20 va Стал 25 navli plastikligi o'rtachadan yuqori po'latlar sementatsiya qilinib, ishqalanib ishlaydigan, yuklamasi yuqori bo'lmagan mas'uliyatli o'q val, tishli g'ildirak, yulduzcha kabi detallar uchun ishlatiladi.

Стал 35 va Стал 40 navli plastikligi o'rtacha va termik yaxshilanadigan po'latlar bolg'alangan, shtamplangan va chiviq tayyorlamalardan yuklamasi yuqori bo'lgan val, yulduzcha, shesteriya kabi mas'uliyatli detallarni tayyorlash uchun ishlatiladi.

Стал 45 va Стал 50 navli plastikligi past, termik yaxshilanadigan po'lat tayyorlamalardan mustahkamligi yuqori, kam yeyiladigan va mas'uliyatli tishli g'ildirak, shesternya, chervyak, tishli reyka kabi detallarni tayyorlash uchun ishlatiladi.

Asbobsozlik va maxsus po'lat navlarining qo'llanilishi quyidagicha:

У8 navli oddiy, У8А, У8Г navli yuqori sifatli va yuqori darajada qattiq va yeyilishga chidamli asbobsozlik po'latlaridan jin, linter va tola tozalagich arralari tayyorlanadi.

60 Г va 70 Г navli yuqori darajada qattiq, yeyilishga va toliqishga chidamli prujina po'latidan marzali jin harakatsiz pichog'i plastinasi va uning prujinasining plastinasi tayyorlanadi.

Paxta tozalash mashinalarida rangli metallar ham qo'llaniladi.

Bularning eng muhimlari alyuminiy asosidagi qotishmalar bo'lib, ular quyma va deformatsion turlarga bo'linadi.

Alyuminiy qotishmalaridan eng ko'p qo'llaniladigan AL-19 navli alyumin-mis qotishmasi bo'lib, undan jin va linter arrali silindrlari uchun qistirmalar tayyorlanadi. Quyma usulda tayyorlangan qistirmalar qalinliklari aniqligi yuqori darajada bo'lishi uchun kalibrlanadi.

Umuman alyumin qotishmalaridan eng yuqori mexanik va texnologik xossalarni ta'minlaydiganlari alyuminiy-kremniy qotishmalari (siluminlar) deb hisoblanadi.

Paxta tozalash mashinalarida, shuningdek, plastik massalar ham qo'llaniladi. Ular ikki asosiy guruh – termoreaktiv va termoplastik plastmassalarga bo'linadi.

Termoreaktiv plastmassalar (reaktoplastlar) qizdirilganda suyuq holatga o'tmasidan kimyoviy o'zgarishlar yuz beradi va oxir oqibatda parchalanadi. Ular asosan fenol va fenolformaldegid asosida bo'lib, kukun tola, qatlamli holatlarda yetkazib beriladi va yog'och uni, tabiiy va sun'iy to'qimachilik tolalari, asbest to'qimalar, qog'oz kabi to'ldirgichlar bilan tayyor mahsulot qilib tayyorlanadi.

Termoplastik plastmassalar (termoplastlar) qizdirilganda, avval yumshaydi va keyin suyuq holatga o'tadi. Ular ko'pincha poliyetilen, polipropilen, poliizobutilen, polixlorvinil, tetraftorletilen, polistirol, kamrolaktam kabi asoslarga ega bo'lib, toza holatda yoki shisha tola, shisha paxta kabi to'ldiruvchilar bilan ishlatiladi.

Plastmassalar ko'pincha rangli metallar o'rniga hamda korroziyabardosh, yetarli mustahkam va moysiz holatda ishqalanib ishlay oladigan konstruksion ashyo sifatida ishlatiladi.

1.8. Loyihalanayotgan paxta tozalash mashinalarining texnik darajasi

Paxta tozalash mashinasi texnik darajasini baholash. Paxta tozalash mashinasining sifati asosan, uning texnik darajasi bilan belgilanadi. Mashinaning texnik darajasi esa quyidagi asosiy ko'rsatkichlar bilan belgilanadi.

Texnik ko'rsatkichlar – mashinaning unumdorligi, uning energiya sarfi, unga ashyo sarfi va patent qobiliyati.

Ishonchlilik, puxtalik, uzoq ishlash – mashinaning kafolatli ish muddati, kapital ta'mirlashgacha ish muddati, ishlamay qolish jadalligi, uzoq ishlashi, standartlashtirish darajasi.

Texnologik ko'rsatkichlar – mashinani tayyorlashga mehnat sarfi, yangi progressiv ashyolar qo'llanishi, ishlov va yig'uv jarayonlari, ta'mir texnologiyabopligi, ishlatish qulayligi va xavfsizligi.

Dizayn ishlanmasi – mashina konstruksiyasining ergonomik va badiiylik talablarga javob berishi.

Ekologik ko'rsatkichlar – mashinaning, uni tayyorlash va ishlatishning atrof-muhit va ishchi xodimlar uchun xavfsiz bo'lishi, eng yuqori gigienik talablarga javob berishi.

Yangi mashinani qo'llashning iqtisodiy samaradorligini aniqlash

Yangi mashinani qo'llashning iqtisodiy samaradorligini quyidagi ko'rsatkichlar asosida aniqlanadi:

- kapital qo'yilmalar;
- mashinani qo'llashdan oldingi va keyingi mahsulot tannarxi;
- kapital qo'yilmalarning qoplanish muddati;
- mehnat unumdorligining ortishi;
- mahsulot sifatining yaxshilanishi;
- energiya va ashyo sarfi;
- o'rnatish maydoni va h.k.

Iqtisodiy samaradorlik keltirilgan va bir qator boshqa keltirilmagan qo'shimcha ko'rsatkichlar asosida vazirlik tomonidan tasdiqlanadigan va yangilanib turadigan uslubga binoan aniqlanadi.

Paxta tozalash mashinalarida qarov va xavfsizlik masalalari

Paxta tozalash mashinalari shaklan nisbatan qo'pol, qarov sohalari turli balandlikda joylashgan, og'ir va tez harakatli ishchi organlarga ega, chang ajratadigan, titrash va shovqin tarqatadigan bo'ladi. Bundan tashqari, ayrim hollarda kuydiradigan darajada qizigan yuzalar, elektr kuchlanishi ostidagi yuzalar mavjud bo'ladi. Shuningdek, paxta zavod-

lari sexlarida havo isitish va sovitish tizimlari hozircha mavjud emas va havo harakati tezligi sanitariya normalaridan yuqori.

Mashina qarovining osonligi. Har bir mashina uchun o'tish yo'llarini hisobga olgan holda qarov va ta'mir sohalari sxemasi tayyorlanadi. Qarov sohasi 2 metrdan yuqori bo'lsa, maxsus qarov maydonchalari va ularga chiqish uchun narvonlar ko'zda tutiladi. O'tish yo'llarining balandligi 1.9 metrdan kam bo'lmasligi kerak.

Mashinaning asosiy qismi och zangor, harakatli joylarni och sariq, va xavfli joylarni qizil rangga bo'yaladi. Barcha harakatlanuvchi qismlar to'siqlar bilan to'silgan va to'siq ochilganda mashinani to'xtatadigan muhosara – blokirovka bo'lishi shart.

Sexlardagi havoning chang miqdori 10^{-5} kg/m³ dan oshmasligi kerak. Chang chiqishini kamaytirish uchun mashinalarni germetiklash va ular ichida havo bosimi sexdagidan pastligini ta'minlash kerak bo'ladi.

Ishchi xodimlarni elektr tokidan shikastlanishining oldini olish uchun barcha jihozlar yoritilish, avtomatik yurgizish tizimlarida nolli himoya ko'zda tutilishi kerak.

Tozalash sexida 97–99 db, jin – linter sexida 97–109 db, presslashda 94–97 db, arra sexida 98–105 db shovqin kuzatiladi.

Sexlarda xodimlarning shovqindan shikastlanishini oldini olish maqsadida shovqin darajasini pasaytirish uchun tovush o'tkazmaydigan va yutadigan vositalar, harakatli birikmalardagi tirqishlarni kamaytirish va h.k. tadbirlar shovqinni 20–40 db ga pasaytiriladi.

Mashinalar ishlaganda sodir bo'ladigan titrashning sanitariya normalari titrash chastotasi amplitudasiga bog'liq ravishda tebranishda hosil bo'ladigan eng katta tezlanish kattaligi bo'yicha belgilanadi. Masalan, chastota 15 gers va amplituda 0.3 mm bo'lganida tezlanish 0.27 m/s^2 dan oshmasligi kerak.

Issiqdan himoyalanih. Quritish tozalash jihozlarida ayrim yuzalar kuydiradigan darajada qizishi mumkin. Issiqliq nurlanishi $4.2 \cdot 10^4 \text{ j/m}^2\text{min}$ dan yuqori bo'lgan yuzalar issiqlik izolyatsiya qatlami bilan qoplanishi kerak. Silindrik yuza uchun izolyasiya qatlami qalinligi B quyidagicha topiladi.

$$B = 19,3 \frac{d^{1.2} L^{1.3} (T_1 - 273)^{1.73}}{Q^{1.5}} m$$

bu yerda: T_1 – qizigan yuza harorati, K

d – yuzaning diametri, m

L – izolyasiya ashyosi issiqlik o'tkazish koeffitsiyenti, vt (m grad)

Q – issiqlik yo'qotishning belgilangan kattaligi, kj (n soat grad)

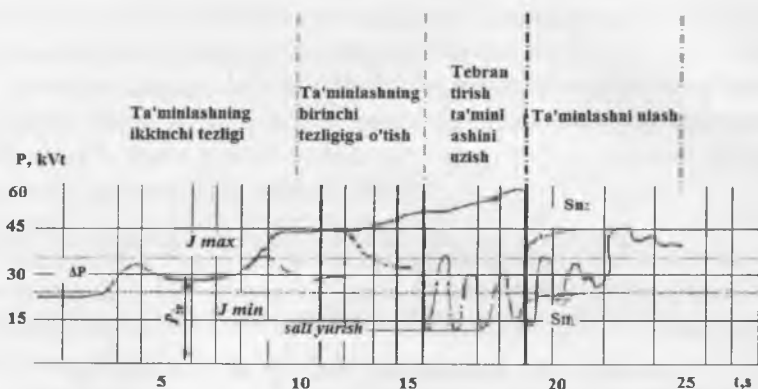
Paxta tozalash mashinalari ish rejimi barqarorligi

Paxta tozalash texnologik zanjiridagi eng muhim jihoz bo'lgan arrali jin ish rejimi ikki xil – barqaror va nobarqaror sohada bo'lishi mumkinligi ma'lum. Arrali jin ishi davomida paxta bilan ta'minlash, tola ajratib chiqarish, xomashyo valigining aylanishi kabi texnologik ko'rsatkichlar to'xtovsiz o'zgarib turadi. Bu ko'rsatkichlarning to'plami jin ish rejimini miqdoriy jihatdan tavsiflaydi.

Texnologik ko'rsatkichlaridan birortasi unga katta bo'lmagan kattalikka o'zgarganida boshqa ko'rsatkichlar jin ish jarayoni buzilmaydigan tarzda o'zgarib, ish rejimi barqarorligi saqlanib qoladi. Jin ish rejimining bu juda muhim bo'lgan o'zi rostlanish xususiyati uni sifat jihatidan tavsiflaydi. Jindagi texnologik jarayonning o'zi rostlanish xususiyati amal qilish doirasi jin ishining barqaror sohasini tashkil qiladi.

O'z navbatida, o'zi rostlanish xususiyatining amalga oshishi asosan, jin ish kamerasida xomashyo valiga zichligi kattaligiga bog'liq ekanlinigi va ish rejimini uni o'zgartirish yo'li bilan boshqarish mumkin ekanligi ilmiy tadqiqotlar va amaliyotdan ma'lum.

Xomashyo valigi zichligini mashina ishlab turgan vaqtda aniqlashning sodda va ishonchli usuli hozirda mavjud emasligi uchun unga bog'liq bo'lgan boshqa kattalik – jin arrali silindri elektr motori statoridagi elektr toki kattaligidan foydalaniladi.



1.3-rasm. Arrali jin ish rejimining yuritma yuklama toki bilan bog'lanishi.

Arrali jin ish rejimining arrali silindr yuritmasi yuklama toki bilan bog'lanish grafigi 1.3-rasmida ko'rsatilgan.

Bu yerda $I_{oT} \pm \Delta I$ jin ish rejimining barqaror sohasi va ta'minlash ikkinchi, yuqori tezlikda amalga oshiriladi. Yuklama tokining kattaligi 9-sekunddagi jinning ish rejimi barqaror sohada ekanligini ko'rsatib turibdi.

Undan keyin yuklama tokining oshib barqaror soha doirasidan chiqishi xomashyo valigi zichligining oshib borishi bilan bog'liq bo'ladi. Bu holat qisqa vaqt davom etganida o'zi rostlanish tufayli xomashyo valigi, zichligi va yuklama toki barqaror sohaga qaytishini a-a punktir chiziq ko'rsatadi.

Bunday holat uzoqroq davom etganida esa ta'minlash birinchi past tezlikka tushiriladi. Ta'minlashni birinchi tezlikka tushirish ish rejimini barqaror sohaga qaytarishga yetarli bo'lganida, yuklama tokining o'zgarishini bo'lib punktir chiziq ko'rsatiladi.

Aks holda xomashyo valigi, zichligi va yuklama tokining ortishi davom etadi va barqaror rejim tiklanmaydi. Bu holda ta'minlash butunlay to'xtatiladi va ishchi kamerani tebrantiriladi. Bunda yuklama toki barqaror rejimdagidan katta $I_{MAX}(S_{12})$ va kichik $I_{MIN}(C_{11})$ bo'lishi mumkin. Ikkala holda ham barqaror rejim tiklanadi va ta'minot boshlanadi.

Agar barqaror rejim bunda ham tiklanmasa, mashina to'xtatilib xomashyo valigi ag'dariladi va jin boshqatdan ishga tushiriladi.

Texnologik yuzalarning g'adir-budurligi. Paxta tozalash mashinalarining tolali xomashyo bilan kontaktida bo'ladigan texnologik yuzalarini g'adir-budurligi katta ahamiyatga ega.

Paxta tolasini mikroshikastlanishi asosan, texnologik yuzalar g'adir-budirligi, paxta tolasi yo'g'onligi va uning ta'sirlashuv bosimiga mos belgilanmaganligi sababli yuzaga keladi.

Ilmiy tadqiqotlar va paxta tozalash mashinalarini ishlatish tajribasidan quyidagilar ma'lum.

O'rta tolali paxta ishlanadigan mashinalar texnologik yuzalarining optimal g'adir-budurligi tolalarning yuza bilan bosimi 4.9 kPa gacha bo'lganida $R_a = 1,25 - 2,5$ mk yoki $R_z = 6,3 - 10,0$ mk ga teng ekanligi aniqlangan.

Tolalarning bosimi 4.9 kPa dan yuqori bo'lganida esa optimal g'adir-budirlik $R_a = 0,63 - 1,25$ mk yoki $R_z = 3,2 - 6,3$ mk ga teng hisoblanadi.

Ingichka tolali paxta ishlatilganda esa bu kattaliklar bosim 4.9 kPa gacha bo'lganida $R_a = 0,63 - 1,25$ mk yoki $R_z = 3,2 - 6,3$ mk ga, undan yuqori bo'lganida esa $R_a = 0,32 - 0,63$ mk yoki $R_z = 1,6 - 3,2$ mk ga teng deb hisoblanadi.

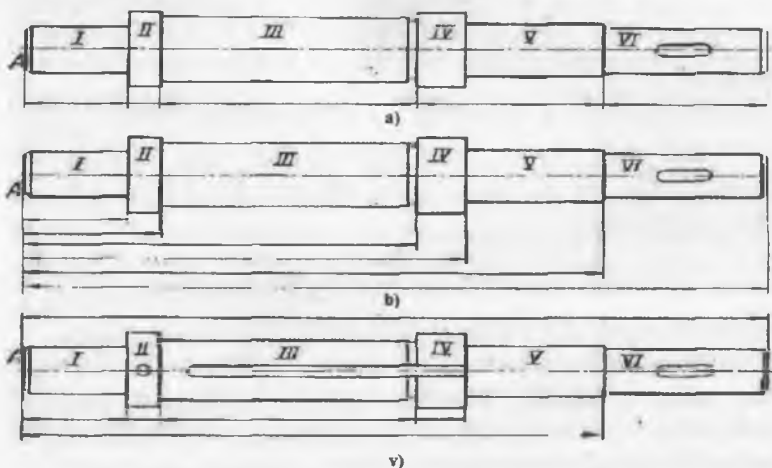
1.9. Paxta tozalash mashinalarida bazalash va o'lcham qo'yish masalalari

Baza deb, nuqta, chiziqli yuzalarning shunday to'plami tushuniladiki, ishlov berish va o'lchash jarayonida detalning boshqa ishlanuvchi yoki o'lchanuvchi yuzalari va yig'uv jarayonida boshqa detalarning holati ularga nisbatan belgilanadi.

Ishlatilishiga qarab konstruktorlik, texnologik, yig'uv va o'lchov bazalari farqlanadi. Yig'uv bazalari konstruktorlik bazalari bilan bir bo'lmaganida konstruktorlik bazasining holatiga ta'sir qiluvchi amaldagi yig'uv bazasining xatoligi tufayli konstruktorlik bazalarini birlashtiruvchi o'lcham xatoligi yuzaga keladi.

Yig'uv va konstruktorlik bazalari bir bo'lganida esa konstruktorlik bazalarini birlashtiruvchi o'lcham xatoligi bo'lmaydi va ruxsat kattaligi yig'ma birlik o'lcham zanjiridan aniqlangan to'la ruxsatga teng qilib olinishi mumkin. Shuning uchun chizmada o'lcham qo'yganda konstruktorlik bazalarini o'zaro shunday bog'lash kerakki, ulardan hech yo'q birontasi texnologik baza sifatida ishlatilsin.

Laboratoriya jini pog'onali valigi chizmasiga o'lcham qo'yishning uch xil varianti 1.4-rasmda keltirilgan. Birinchi variantda (1.4, a rasm) I–VI pog'onalar hammasi muhim hisoblanib, har biri ketma-ket o'z o'lchov bazasidan o'lchab ishlanadi. Valikning umumiy uzunligi tutashtiruvchi bo'g'in bo'lib, ishlov oxirida VI – pog'ona ishlanganda o'z o'zidan hosil bo'ladi. O'lchov bazalari har bir bo'g'inda almashadi va texnologik bazalar bilan boshqa-boshqa bo'ladi. Shuning uchun II–V pog'onalar uchun ruxsatlar bazalash xatoligini hisobga olgan holda belgilanadi.



1.4-rasm.

Ikkinchi variantda (1.4, b rasm) umumiy baza yonsirt A dan pog'onalarining oxirigacha bo'lgan umumiy uzunliklar muhim hisoblanadi, II–VI pog'onalarining o'lchamlari esa tutashtiruvchi bo'g'in hisoblanadi. Pog'onalar bir o'rnatishda o'lchov bazasini o'zgartirmay

ishlanadi, texnologik va o'ldov bazalari bir bo'ldi, II–IV pog'onalar tutashtiruvchi bo'g'in bo'ldi, natijada bazalash xatoligi bo'lmaydi.

Uchinchi variantda (1.4, v rasm) I–IV pog'onalar o'ldamlari va valikning umumiy uzunligi muhim, V–VI pog'ona uzunliklari esa ahamiyati kam tutashtiruvchi bo'g'im hisoblanadi. Valikning umumiy uzunligi va birinchi pog'ona o'ldamlarini hosil qilishdagi o'ldov va texnologik bazalar bir. II–IV pog'onalar ishlashida esa o'ldov bazasi o'zgaradi va ularda o'ldov bazasi xatoligiga teng bo'lgan bazalash xatoligi paydo bo'ldi. I–IV pog'onalar ketma-ket ishlengandan keyin V pog'ona va valikning umumiy uzunligini I pog'ona o'ldov bazasidan hosil qilinadi va bunda V va IV pog'onalar tutashtiruvchi bo'g'in sifatida o'z-o'zidan hosil bo'ldi. Uchala variantda ham konstruktorlik bazasi bo'lib yonsirt A xizmat qiladi.

O'ldamlar soni minimal, qaytarishsiz, ammo detalni tayyorlash va nazorat qilish uchun yetarli bo'lish kerak.

1.10. Paxta tozalash mashinalarining ishonchliligi

Ishonchlilik yoki puxtalik har qanday mashinaning ishlatishdagi juda muhim ko'rsatkich bo'lib hisoblanadi. Mashina oqim yoki agregat tarkibiga kirganda ularning elementi, alohida o'zi ko'rilganda esa qism va detallar unga nisbatan element hisoblanadi. Ularning har biriga ishonchlilik nuqtai nazaridan «buyum» deb qaraladi. Buyumlar tiklanuvchi va tiklanmas bo'ladilar.

Tiklanuvchi buyumlar ishlamay qolish – buzilish sodir bo'lgandan keyin tiklanib, yana ishlatiladigan bo'ldi. Masalan, ko'pgina paxta tozalash mashinalarining arrali silindrlari. Tiklanmas buyumlar buzilgandan keyin yemirilganlik yoki iqtisodiy foydasiz bo'lgani uchun yangisiga almashtiriladi. Buyumlarni ishonchlilikka aloqador holatlari quyidagi ko'rsatkichlar bilan tavsiflanadi.

Ishonchlilik yoki puxtalik – buyumning talab qilingan taqvimiy yoki ish vaqti davomida unga xos vazifalarni ishlatilish ko'rsatkichlarini belgilangan chegaralarda saqlagan holda bajarish xususiyatidir.

Buyumning ishonchliligi uning o'zining va undagi detallarning «buzilmasdan ishlash», «ta'mir yaroqlilik», «saqlanuvchanlik» va «uzoqqa chidamlilik» kabi xossalardan kelib chiqadi.

Ishonchlilikning ishlatilish ko'rsatkichlari unumdorlik, tejamkorlik, rentabellik va boshqalardir.

Ishga yaroqlilik – buyumning talab qilingan vazifalarni standartlar, normativlar va boshqa texnik hujjatlar talablariga muvofiq o'rnatilgan ko'rsatkichlar bilan bajara oladigan holatidir. Vazifalarni bajarish ko'rsatkichlari buyumning ishlatilish ko'rsatkichlarini tashkil qiladi.

«Uzoqqa chidamlilik» – buyumning texnik qarov va ta'mirlash uchun zarur vaqt bilan birga ishga yaroqliligini chegaraviy holatgacha saqlash xususiyatidir. Chegaraviy holat samaradorlik kamayishi, yoki xavfsizlik talablari asosida aniqlanadi va bu texnik hujjatlarda ko'rsatilgan bo'ladi. Buyumni uzoqqa chidamliligi «resurs», «ishlatish muddati» kabi ko'rsatkichlar bilan belgilanadi.

«Buzilish» yoki «ishlamay qolish» – buyum ishga yaroqliligining buzilishidan iborat hodisadir. Buzilish me'zonlari buyumning texnik hujjatlarida belgilab qo'yilishi kerak.

«Buzilganlik» – buyumning texnik hujjatlarda ko'rsatilgan talablarning hech yo'q birortasiga javob bermaydigan holatidir.

Buzilganlik va ularning oqibatlari lari buzilishga olib kelmaydigan va olib keladigan bo'lishlar mumkin.

«Ishlab berish» – buyumning biron davrda yoki hodisagacha vaqt, masofa, maydon, hajm, sikl va boshqa birliklarda ifodalangan ish hajmi.

«Buzilmasdan ishlash» – buyumning o'z ishga yaroqliligini mamlum ishlab berish davomida saqlab turish xususiyatidir.

«Ta'mirga yaroqlilik» – buyumning texnik qarov va ta'mir vositasida buzilish va buzilganliklarni oldini olish, aniqlash va bartaraf qilishga moslanganligidir. Buzilishni bartaraf qilish deganda ishga yaroqlilikning tiklanishi tushuniladi.

«Saqlanuvchanlik» – buyumning texnik hujjatlarda ko'rsatilgan saqlash va tashish muddati davomida va undan keyin uning uchun belgilangan ko'rsatkichlarni saqlash xususiyatidir. Yaroqlilik ko'rsatkichlari «o'rta saqlanishlik muddati», «saqlanishlikning gamma – foiz muddati» va h.k.

«Resurs» – Buyumning texnik hujjatlarda belgilab qo'yilgan chegaraviy holatgacha ishlab berish vaqtidir «Birinchi ta'mirgacha resurs»

«ta'mirlaro resurs», «belgilangan resurs» va «o'rtacha resurs» larni farq qilinadi.

«*Xizmat muddati*» – buyumning texnik hujjatlarda belgilangan chegaraviy holat yuzaga kelish vaqtigacha yoki uni ro'yxatdan chiqarguncha ishlatishning taqvimiy muddati. Amaliyotda «birinchi mukammal (o'rta) ta'mirlashgacha xizmat muddati», «mukammal tamirlashlararo xizmat muddati», «ro'yxatdan chiqquncha xizmat muddati» va «o'rtacha xizmat muddati» ni farq qiladilar.

Oqim liniyalarining ishonchliligi – Bitta ishlab chiqarish jarayonini amalga oshirishga yo'naltirilgan va o'zaro bog'langan texnologik jarayonlarni bajaradigan bir qancha texnologik mashinalar yig'indisidan tashkil topgan texnologik qator oqim liniyasi deb ataladi. Oqim liniyalarida texnologik mashinalar o'zaro quyidagi tartibda bog'lanishi mumkin:

1. *Ketma-ket usul*. Bu usulda ishlovchi oqim liniyasining to'xtovsiz ishlashi har bir mashinaning to'xtovsiz ishlashiga bog'liqdir. Bunda faqat bitta mashina to'xtab qolganida butun liniya ham to'xtaydi.

2. *Parallel usul*. Bu usulda bir xil yoki bir qism mashina to'xtab qolganida oqim liniyasi pastroq unumdorlik bilan, biroq to'xtovsiz ishlashi mumkin. Butun oqim barobariga barcha mashina to'xtab qolgandagina to'xtaydi.

3. *Zaxira usul*. Bu usulda zaxiralash umumiy, guruhli va jihoz turlari bo'yicha bo'lishi mumkin, ya'ni bunda ishlovchi oqim liniyasi tarkibidagi bitta mashina, yoki bir xil mashinalar guruhi to'xtab qolsa, u holda ularning o'rniga zaxirani ishga tushirish imkoniyati mavjud bo'ladi.

4. *Akkumulyasion usul*. Bu usulda ishlanayotgan yarimtayyor mahsulotni alohida yoki guruh bunkerlariga yig'ib qo'yiladi, va oqim liniyasida bironta yoki bir guruh mashina to'xtab qolganida u bilan tugab bo'lgunga qadar ishlash imkoniyati mavjud bo'ladi.

5. *Aralash usul*. Bu ishlovchi oqim liniyasi yuqorida ko'rsatilgan usullarning ikki va undan ortig'ini birga qo'llab ishlash sharoitiga ega bo'ladi.

Har bir usulda oqim liniyalarining to'xtovsiz ishlashini ta'minlash ehtimolligi aniqlanishi mumkin.

Ketma-ketlik usuli uchun to'xtovsiz ishlash ehtimolligi kattaligi quyidagicha aniqlanadi:

$$P = \prod_{i=1}^N P_i \quad (1.1)$$

bu yerda: P_i – ketma-ket usulda ishlovchi mashinalarni uzluksiz ishlashi ehtimolligi.

Ma'lumki, oqim liniyasi har bir bo'limining uzluksiz ishlash ehtimolligi $P_i < 1$, shuning uchun ketma-ketlik usulida beto'xtov ishlash ehtimolligi juda ham kichik kattalikni tashkil etadi.

Parallel usulda ishlovchi mashinalar uchun to'xtovsiz ishlash ehtimolligi kattaligi:

$$P = 1 - S = 1 - \prod_{i=1}^m (1 - P_i) \quad (1.2)$$

bu yerda: S – liniyaning to'xtab qolish ehtimolligi, uning aniqlanishi esa:

$$S = \prod_{i=1}^m (1 - P_i) \quad (1.3)$$

bu yerda, m – liniya tarkibiga kiruvchi mashinalar soni.

Masalan: liniya tarkibida 6 ta mashina bo'lsin, ya'ni $m=6$; har bir mashinaning to'xtovsiz ishlashi ehtimolligi $P_i=0,8$ bo'lsin, u holda ketma-ket usul uchun,

$$P = \prod_{i=1}^6 P_i = 0,8^6 = 0,262 \quad (1.4)$$

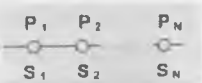
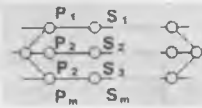
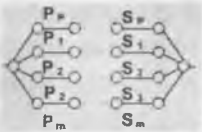
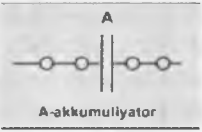
Parallel usul uchun to'xtovsiz ishlash ehtimolligi kattaligi esa,

$$P = 1 - S = 1 - \prod_{i=1}^6 (1 - P_i) = 1 - (1 - 0,8)^6 = 0,99968 \quad (1.5)$$

Demak, ko'rinib turibdiki, parallel usulda oqim qatorining uzluksiz ishlash ehtimoli ketma-ket usulga qaraganda ancha yuqori ekan.

1.1-jadvalda barcha usullar uchun to'xtab qolish va to'xtovsiz ishlash ehtimolliklari berilgan.

1.1-jadval

Liniyalarning ulanish usullari	Umumiy ehtimollik kattaligi	
	To'xtovsiz ishlashda	To'xtab qolishi
Ketma-ket 	$P = \prod_{i=1}^N P_i$ yoki $P = \prod_{i=1}^N (1 - s)$	$S = 1 - \prod_{i=1}^N (1 - s)$
Parallel 	$P = 1 - \prod_{i=1}^m (1 - P_i)$ yoki $P = 1 - \prod_{i=1}^m S_i$	$S = \prod_{i=1}^m S_i$
Zaxira 	Zaxira tarmog'i bitta $P = 1 - \prod_{i=1}^m S_{yp}^2$ Zaxira tarmog'i ikkita	$C = C_{yp}^2$ $C = C_{yp}^3$
Akkumulyatsion 	Ketma-ket usul orqali aniqlanadi	
Aralash 	Yuqorida ko'rsatilgan usullar yordamida aniqlanadi	

1.11. Paxta tozalash mashinalarining patent layoqati va patent tozaligi

Har qanday mashinani loyihalashning muhim qismi uning patent ekspertizasidan o'tkazishdir. Bunda ikkita masala hal qilinishi lozim: patent tozalik va patent layoqat.

Patent tozalik deganda, yaratilgan mashina, agregat, konstruksiya, ishlab chiqarish usuli, dizayn ishlanmasi va ishlatilgan tovar belgilari brendlarning O'zbekiston va boshqa mamlakatlarda mavjud bo'lgan patentlar amal qilish doirasiga tushib qolmasligi tushuniladi. Loyiha va uning tarkibiy qismlarining patent toza bo'lmashligi uni ishlab chiqarishga huquqiy to'siq bo'ladi.

Paxta tozalash mashinalarining patent tozaligini asosan, paxta mashinasozligi mavjud bo'lgan O'zbekiston, AQSh va Xitoy hamda mazkur mashina eksport qilinishi mumkin bo'lgan mamlakatlarning patent fondlari bo'yicha aniqlanadi.

Patent layoqati deganda, esa mashina, agregat, uzal, konstruksiya, ishlab chiqarish usuli, tovar belgilari brendlarning jahon miqyosida yangiligi va binobarin, O'zbekiston va ular eksport qilish mumkin bo'lgan mamlakatlarda patent bilan huquqiy himoyasi imkoniyatining mavjudligini tushuniladi. Yaratilgan texnik yechim va brendning patentlanishi hozirgi keskin raqobat sharoitida katta iqtisodiy ahamiyatga ega.

1.12. Paxta tozalash mashinalarini dizayn va ergonomik ishlanmalari

Bozor iqtisodiyotiga xos bo'lgan kuchli ichki va tashqi raqobat sharoitida boshqa har qanday mahsulot qatorida paxta tozalash mashinalarining tashqi ko'rinishi katta iqtisodiy va demak, ijtimoiy ahamiyatga ega. Mashinaning dizayn ishlanmasini yaratishning universal qoidalari bo'lmasa ham quyidagi uchta asosiy prinsipni ko'rsatish mumkin.

1. Foydalanish, vazifaviy, konstruktiv, texnologik, iqtisodiy, ijtimoiy, estetik va ergonomik savollarni bir yo'la, bir vaqtda kompleks yechish.

2. Atrof-muhit va konkret sharoitlarni hisobga olish.

3. Shakl va mazmun birligi.

Loyihaning dizayn ishlanmasi qismi bilan odatda badiiy konstruksiyalash malakasiga ega bo'lgan mutaxassis, dizayner yoki dizaynerlar guruhi ish olib boradi. Dizayner mashinaning loyihalash davomida

muhandis – konstruktor texnolog, iqtisodchilar bilan ijodiy hamkorlikda ish olib boradi. Bu hamkorlik texnik topshiriq, eskiz loyihalash, texnik loyihalash, ishchi loyihalash, tajriba va sanoat nusxalarini tayyorlash bosqichlarida uzluksiz davom etadi. Mashina dizaynining muhim elementlari mashinaning shakli va uning umumiy kompozitsiyasi hamda rang yechimlari deb hisoblanadi.

Mashina loyihasining ergonomik masalalari bir qarashda, dizayn masalalariga yaqin turadi, lekin o'z mohiyatiga ko'ra mashinani inson organizmining antropometrik ko'rsatkichlariga eng ko'p darajada mos qilib loyihalashga yo'naltiriladi.

Bu paxta tozalash mashinalarining boshqaruv va xizmat sohalari turli joylarda va turli balandlik va sharoitda bo'lgani sababli ayniqsa, muhim.

Paxta tozalash mashinalarida operator va ta'mirchi chilangar faqat tik turib emas, o'tirib va hatto ayrim hollarda, yotib ham ishlaydi.

Loyihachilar tomonidan ergonomika bilan bog'liq masalalar erkak va ayol tanasining turli holatlardagi o'lchamlari, oyoq, qo'l, qo'l panjalari va o'lchamlari, ularning burilish burchaklari, ularning eng katta kuch hosil qilish va eng yuqori aniqlik bilan harakatlanish, eng kam charchash sohalari, inson sezgi organlarining xususiyat va imkoniyatlari hamda psixologik imkoniyatlarini hisobga olgan holda hal qilinadi.

1.13. Paxta tozalash mashinalarida quvvat sarfi va elektrmotor tanlash

Quvvat sarfi. Ma'lumki, mashina harakatga sarflayotgan quvvat foydali texnologik qarshiliklarni, kinematik juftliklardagi ishqalanish qarshiligini, inersion qarshiliklarni, muhit (asosan, havo) qarshiligini hamda konservativ kuchlarni (og'irlik, qayishqoqlik va h.k.) yengishga sarf bo'ladi.

Mashinaning dt vaqt ichidagi differensial harakat tenglamasi quyidagicha yozilishi mumkin.

$$dW_h = dW_q + dW_i + dW_m \pm dW_k \pm dT \quad (1.6)$$

bu yerda: dW_h – harakatlantiruvchi kuchlar ishi

dW_q – texnologik (foydali) qarshilik kuchlari ishi

dW_i – ishqalanish kuchlari ishi

dW_m – qarshilik kuchlari ishi

dW_k – konservativ kuchlari ishi

dT – mashina kinetik energiyasi orttirmasi; inersion kuchlar ishini tavsiflaydi.

Agar harakatlantiruvchi kuchlar ishini dt a bo'lsak, mashina sarf qilayotgan quvvat N ni topamiz:

$$N = \frac{dW_h}{dt} \quad (1.7)$$

Mashinani yurgizish vaqtida tezliklar oshib boradi va (1.6) tenglamadagi oxirgi had musbat bo'ladi. Mashina barqaror harakatga erishganda tezlanish va kinetik energiya orttirmasi va Dt 0 nolga teng bo'ladi va (1.6) tenglama quyidagi ko'rinishni oladi:

$$dW_h = dW_q + dW_i + dW_m + dW_k \quad (1.8)$$

Konservativ kuchlar ishini ko'rsatuvchi had dW_k , masalan, paxta tozalash mashinalaridan gidravlik press kamerasida shibbalanayotgan tolalar qayishqoq qarshilik kuchi ishini ifodalaydi.

Mashinaning to'xtalishida $dW_h=0$ va (1.6) tenglama

$$dT = dW_q + dW_i + dW_m + dW_k \quad (1.9)$$

ko'rinishni oladi.

Mashinaning inersion qarshiligi N_{in} ni

$$N_{in} = N_{\epsilon} \omega \epsilon \quad (1.10)$$

formula bilan topish mumkin va bu yerda I_{ϵ} – harakatlanuvchi detallarning mashina bosh valiga keltirilgan massa inersiyasi.

ω – mashina bosh vali burchak tezligi

ϵ – mashina bosh vali burchak tezlanishi.

Mashinaning muhim ko'rsatkichlaridan biri uni yurgizish vaqti t hisoblanadi. Uni $I_{\epsilon} = const$ shart bo'yicha quyidagicha hisoblash mumkin.

$$t = (\pi n) \quad (1.11)$$

bu yerda: n – elektrmotor aylanish chastotasi;

I_e – elektrmotor rotori va shkivi massa inersiya momenti

M_e – mashinaning elektrmotor valiga keltirilgan qarshilik momenti.

Mashinani yurgizish paytidagi yurgizish quvvati N_y va yurgizish momenti M_y quyidagicha topilishi mumkin

$$N_y = N_i + N_{in} \quad (1.12)$$

$$M_y = M_i + M_{in} \quad (1.13)$$

bu yerda: N_{in} va M_{in} – mashina yurgizilganda inersion qarshiliklarni yengishga sarflanadigan quvvat va moment;

N_i va M_i – foydali texnologik qarshiliklar, ishqalanish qarshiligini yengishga sarflanadigan quvvat va moment yoki ishchi quvvat va ishchi moment.

Mashinaning ishchi quvvati N_i ma'lum bo'lganda, elektrmotorning talab qilingan nominal quvvati N_{nom} quyidagicha aniqlanadi.

$$t = \frac{\pi n(I_k + I_m)}{30(M - M_q)} \quad (1.14)$$

bu yerda: k_a – elektrmotor turi va kattaligiga bog'liq yuklanish koeffitsiyenti; normal sharoitlarda 1,05, 1,25 oraliqda olinadi.

Nazorat savollari:

1. Paxta tozalash mashinalarining ish mexanizmlari deganda, nimani tushunasiz?

2. Paxta tozalash mashinalarining vazifalari haqida qisqacha aytib bering?

3. Mashina va jihozlar ko'rinishidagi buyumlar turli tuzilishdagi va turlicha harakatlanuvchi qismlar haqida tushuntirib bering?

4. Paxta tolasini mikroshekastlanishi qanday yuzaga keladi?

5. Mashinaning texnik darajasi qanday asosiy ko'rsatkichlar bilan belgilanadi?

6. Yangi mashinalarni yaratishning tartibi qanday vujudga kelgan?

2-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARI DETALLARINING MUSTAHKAMLIGI VA BIKRLIGINI TA'MINLASH ASOSLARI

2.1.Paxta tozalash mashinalaridagi yuklamalar

Paxta tozalash mashinalari ishga layoqatligining me'zonlari quyidagilar deb hisoblanadi:

- bir martalik o'zgarmas yuklama bo'yicha statik mustahkamlik;
- o'zgaruvchi yuklama uzoq ta'sir qilgandagi dinamik mustahkamlik;
- mexanik yeyilish;
- issiqlik deformatsiyalari va tishlashib qolish;
- detal va konstruksiyalarning bikrligi;
- detal va tizimlarning tebranishlari.

Paxta tozalash mashinasini loyihalashda detallar tayyorlanadigan ashyolar, shakl va o'lchamlar, mashina normal ishlaganda hosil bo'ladigan eng katta kuch va momentlar ta'sirida ular yemirilish yoki qoldiq deformatsiya natijasida ishdan chiqmasligi ko'zda tutilishi kerak. Bu shartlarning bajarilishi uchun quyidagi shartlar bajarilishi kerak.

1. Ishchi yuklamalarning xarakter va rejimlarini aniq bilib olish;
2. Mashinasozlik materiallarining turli ishchi muhit sharoitida turli xarakterli yuklamalar ta'sir qilgandagi mexanik xususiyatlarini chuqur bilish;

3. Turli konstruksion, ekspluatatsion, texnologik va boshqa omillarning detal va ashyoning xususiyatlari va mustahkamligiga ta'sirini mukammal o'rganish.

Mashinalardagi yuklamalar ta'sir yo'li bo'yicha hajmiy, yuzaviy, chiziqliy va nuqtaviy turlarga bo'linadi. Ta'sir qilish tavsifi bo'yicha esa ular statik va dinamik yuklamalarga bo'linadi.

Yuklamaning statik yoki dinamik tavsifiga ega bo'lishi umumiy holda uning ta'sir vaqti yoki ta'sir qila boshlash onidan nominal katta-likka erishguncha o'tgan vaqt va detalning shu kuch omili ta'sirida va

yo'nalishida sodir qilishi mumkin bo'lgan tebranish davrining o'zaro nisbatiga bog'liq bo'ladi. Yuklamaning ta'sir vaqti uning yo'nalishida sodir bo'lishi mumkin bo'lgan tebranish davridan qancha katta bo'lsa uning statik tavsifi shuncha kuchli ifodalanadi va aksincha yuklamaning ta'siri vaqti uning yo'nalishida sodir bo'lishi mumkin bo'lgan tebranish davridan qancha kichik bo'lsa, uning dinamik tavsifi shuncha kuchliroq namoyon bo'ladi.

Paxta tozalash mashinalaridagi mavjud yuklamalarning ko'pchiligi dinamik tavsifga ega va ular ikki asosiy turga bo'linadi:

– qaytariluvchi – o'z kattaligi va yo'nalishini davriy o'zgartiruvchi; zarbiy – oniy, birdan qo'yilgan.

Zarbiy yuklamalar bir martalik o'zgaruvchan yoki ko'p marta qaytariluvchi bo'lishi mumkin.

Paxta tozalash mashinalarida ishchi organlarining texnologik jarayonni amalga oshirish bo'yicha harakatlariga ko'rsatiladigan foydali qarshilik kuchini yengib o'tishga sarflanadigan kuchlanmalar – kuch va momentlar, ishchi yuklamalar, deb ataladi. Bu yuklamalarni mashina barqaror ishlaganda doimiy yoki o'zgaruvchan tavsifli deb qabul qilish mumkin. Yuklamalarning kattaligi ko'p jihatdan bajaruvchi organlar tezliklari ishlanayotgan xomashyo turi va xususiyatlari, ta'minlash va chiqarish jarayonlar ko'rsatkichlari kabi bir qator omillarga bog'liq bo'ladi.

Ko'pchilik paxta tozalash mashinalarida iste'mol qilinayotgan quvvatning faqat ozgina qismigina texnologik jarayonni amalga oshirishga sarf bo'ladi. Paxta tozalash mashinalaridagi amaldagi ishchi yuklamalari odatda tajariba yo'li bilan aniqlanadi.

Paxta tozalash mashinalaridagi ishchi yuklamalar detalda hosil bo'ladigan kuchlanmalarning bir qismini tashkil qilib, qolgan qismi doimiy yoki vaqtinchalik turli boshqa omillar bilan bog'liq bo'ladi.

Masalan yig'ish jarayonida yo'lga qo'yilgan xatoliklar, yurgizish va to'xtatish bilan bog'liq inersion yuklamalar va h.k. Inersion yuklamalar harakatlanuvchi qismlarning massa va inersiya momentlariga bevosita bog'liq bo'ladi. Inersiya kuchlari yo'nalish bo'yicha markazdan qochma – radial yoki urinma bo'yicha – tangensial bo'lishi mumkin.

Tangentsial inersiya kuchlari harakat yo'nalishi o'zgarganda, kinematik juftlardagi tirqishlarning olinishida zarba hosil qiladi. Bu zarba kuchlari o'z navbatida, mashina tanasiga va undan poydevorga uzatiladi. Buning zararli ta'sirini kamaytirish uchun detallar shakl va o'lchamlarini maqbullash bilan bir qatorda vibroizolyatsiya tadbirlarini qo'llash zarur bo'ladi.

Markazdan qochma inersiya kuchlari ko'pincha turli chastotali tebranishlarni vujudga keltiradi va bu asosan, aylanuvchi detallar yaxshi muvozanatlanmaganligi bilan izohlanadi. Bu holat detallarning o'lcham va massalari katta hamda tezliklar yuqori bo'lganida ayniqsa, ahamiyatli bo'ladi. Buning zararli oqibatlarini oldini olish uchun harakatlanuvchi massalarni kamaytirish bilan bir qatorda detallarni tayyorlash aniqligini oshirish va ayrim holatlarda statik va dinamik balansirlashni qo'llashni talab qiladi.

2.2. Paxta tozalash mashinalari detallarini statik yuklamalar bo'yicha mustahkamlikka hisoblash

Detalga ta'sir qiluvchi kuchlar aniqlangandan keyin unda hosil bo'ladigan kuchlanishlarni va mustahkamlik zapasini aniqlash mumkin.

Detailarning yemirilib ishdan chiqishi ikki xil tavsifda bo'ladi:

mo'rt yemirilish – sezilarli elastik deformatsiyasiz va plastik yemirilish – anchagina plastik deformatsiya bilan.

Mo'rt materiallarga misol qilib cho'yan va shishani ko'rsatish mumkin bo'lsa, plastik materiallarga po'lat va ko'pchilik rangli materiallarni ko'rsatish mumkin.

Mashina normal ishlashining buzilishiga sabab detalning yemirilishi, yo'l qo'yilganidan katta deformatsiyalar va siljishlarga duchor bo'lishi mumkin.

Statik yuklamalarning ta'sir vaqtidan boshqa muhim tavsifi bir marta qo'yilib o'zgarmay uzoq ta'sir qilishi yoki qisqa muddatli, lekin kam qaytarilishi hisoblanadi. Keyingi holda yuklanish sikllarining soni ozligi sababli toliqib yemirilish sodir bo'lmaydi.

Statik yuklama bo'yicha mustahkamlik hisobi yemirilish, deformatsiya yoki siljish bo'yicha chegaraviy yuklama Q_r ni topib uning

ishchi yuklama Q_u ga nisbati bo'yicha mustahkamlik zaxirasi n ni hisoblashdan iborat bo'ladi:

$$n = \frac{Q_r}{Q_u} \quad (2.1)$$

Chegaraviy yuklama plastik ashyodan tayyorlangan detallar uchun yo'l qo'yilgan deformatsiya va siljishlar bo'yicha, mo'rt ashyodan tayyorlangan detallar uchun esa yemirilish bo'yicha aniqlanadi. Chegaraviy deformatsiya va siljishlar detalning mashinada boshqa detallar bilan o'zaro ta'sirlashuv sharoitlari va texnologik talablar bilan belgilanadi.

Paxta tozalash mashinalarida detal yoki detallar yig'ma birligining tashqi yuklamalar ta'siriga deformatsiyalar mashinaning ishga yaroqliligini buzmaslik sharti bilan qarshilik ko'rsatish layoqati – birklik muhim ahamiyatga ega bo'ladi.

Detallar birkliklarini oshirishning bir qancha usullari mavjud: detallarning imkon boricha egilishga emas, cho'zilish-siqilishga ishlashini ta'minlash; tayanchlarni maqbul joylashtirish; ko'ndalang kesim shakl va o'lchamlarini to'g'ri tanlash va h.k.

Birklik ko'rsatkichlari muhim ahamiyatga ega detallardan biri turli vallar deb hisoblanadi. Vallarning talab qilingan birkliklari u bilan bog'langan tishli g'ildirak, shkiv va podshipniklarning ishlash sharoitlari asosida belgilanadi. Bunda valning chegaraviy salqilik va qiyalik burchaklari podshipniklarda yo'l qo'yilgan chegaraviy qiyalanish burchaklari, tishli g'ildirak tishlarida yuklamalar taqsimlanishining notekislik darajasi, tishli ilashmalarda yon radial tirqishlarning kattaliklari kabi ko'rsatkichlar bilan belgilanadi.

Vallar salqiliklari va qayishqoq chiziqlarining qiyalik burchaklari uchun amaliyotda eng katta ruxsat etilgan kattaliklari aniqlangan. Vallarning eng katta salqiliklari tayanchlar orasidagi masofaning 0.0002 – 0.0003 qismidan, tishli g'ildirak o'rnatilgan joyda esa uning modulining 0.01 – 0.03 qismidan oshmasligi kerak. Vallarning ilashuvda bo'lgan tishli g'ildiraklari o'rnatilgan joydagi o'zaro nisbiy qiyaliklari 0.01 – 0.02 dan kichik bo'lishi shart.

Podshipnik o'rnatilgan joyda valning eng katta qiyalik burchagi sirpanish podshipnigida – 0.001, radial sharikli podshiplikda – 0.005–0.01, sferik podshiplikda – 0.05, silindrik rolikli podshipnikda – 0.0017 radial bo'lishi mumkin.

2.3. Vaqt bo'yicha o'zgaruvchan kuchlanishlarda mustahkamlikka hisoblash

Detalning o'zgaruvchan kuchlanishlar ta'sirida o'sib boruvchi mikrodarzlar sababidan yemirilishi toliqib yemirilish deb ataladi.

Toliqish mustahkamligiga ta'sir qiluvchi asosiy omillar quyidagilar:

- detallarning o'lchamlari;
- kuchlanishlarning to'planishi (konsentratsiyasi);
- detal yuzasining sifati va xususiyatlari;
- kuchlanishlar o'zgarish siklining assimetriyasi.

Ish sharoiti eng og'ir bo'lgan o'zgarish sikli simmetrik bo'lganida mustahkamlik zaxirasi quyidagicha hisoblanadi:

a) normal kuchlanishlar bo'yicha.

$$n_{\sigma} = \frac{(\sigma_{-1\epsilon})_g}{\sigma_a} \quad (2.2.)$$

bu yerda: n_{σ} – normal kuchlanishlar bo'yicha mustahkamlik zaxirasi.

$(\sigma_{-1\epsilon})_g$ – detalning hamma ta'sir omillari hisobga olingandagi toliqish chegarasi;

σ_a – normal kuchlanishlar o'zgarish tsikli amplitudasi

b) urinma kuchlanishlar bo'yicha.

$$n_{\tau} = \frac{(\tau_{-1\epsilon})_g}{\tau_a} \quad (2.3)$$

bu yerda: n_{τ} – urinma kuchlanishlar bo'yicha mustahkamlik zaxirasi.

$(\tau_{-1\epsilon})_g$ – detalning hamma ta'sir omillari hisobga olingandagi toliqish chegarasi.

τ_a – urinma kuchlanishlar o'zgarish sikli amplitudasi.

Normal va urinma o'zgaruvchan kuchlanishlar birgalikda ta'sir qilganida umumiy mustahkamlik zaxirasi quyidagicha hisoblanadi.

a) plastik ashyolar uchun:

$$n = \frac{n_\sigma n_\tau}{\sqrt{n_\sigma^2 + n_\tau^2}} \quad (2.4)$$

b) mo'rt ashyolar uchun

$$n = \frac{n_\sigma n_\tau}{n_\sigma + n_\tau} \quad (2.5)$$

2.4. Detallarni tebranishga hisoblash

Muvozanat holatidagi erkin detalga qisqa vaqt kuch omili ta'sir qilganida detal oldin qayishqoq deformatsiyaga uchraydi va unda deformatsiya potensial energiyasi hosil bo'ladi. Ta'sir to'xtaganidan keyin detal qaytaruvchi kuch omili bo'lgan qayishqoq deformatsiya ta'sirida orqaga, oldingi muvozanat holati tomon harakatlanadi.

Oldingi muvozanat holatiga yetib kelganida muayyan chiziqli yoki burchak tezlik va unga mos kinetik energiyaga ega bo'lgani sababli muvozanat holatida to'xtamay oldingiga qarshi ishorali qayishqoq deformatsiya va u bilan bog'liq deformatsiya potensial energiyasi hosil qilib harakatlanib, keyin to'xtaydi. Undan keyin esa yana qayishqoq deformatsiya ta'sirida oldingi yo'nalishda harakat boshlanadi va shu tariqa chastotasi, ya'ni qaytarilish tez-tezligi detalning bikrligi va massasi bilan belgilanadigan davriy erkin tebranma harakat hosil bo'ladi.

Bunday tebranishlar erkin yoki xususiy tebranishlar, ularning sodir bo'lish tezligi ya'ni chastotalari erkin yoki xususiy tebranishlar chastotalari deb ataladi. Bunday harakat potensial va kinetik energiya ishqalanish va boshqa qarshilik kuchlarini yengishga to'la sarf bo'lib, tugaguncha davom etadi.

Umuman, erkin tebranish harakatlari qarshilik kuchlari ta'sirida to'xtab qolishi sababli xavfli hisoblanmaydi. Lekin qo'zg'atuvchi kuch va erkin tebranish chastotalari teng yoki juda yaqin bo'lganida

tebranishlar qulochi – amplitudasi keskin kattalashadi. Bu hodisa rezonans deb ataladi va rezonans bo‘ladigan tezlik (chastota) kritik tezlik (chastota) deb ataladi.

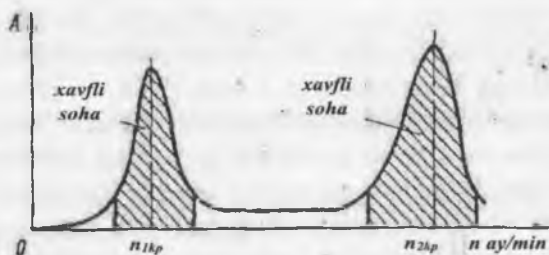
Davriy qo‘zg‘atuvchi kuchi ta‘sirida sodir bo‘ladigan va o‘zi to‘xtab qolmaydigan majburiy tebranishlar esa xavfli hisoblanadi.

Davriy qo‘zg‘atuvchi kuchlarning sabablari juda ko‘p bo‘lib eng muhimlari: ilgarilanma - qaytma harakat mavjudligi; aylanuvchi detallarning shakl nuqsonlari va disbalansi, tishli ilashmalar va kinematik juftliklardagi tirqishlar va ulardagi yeyilish oqibatlari v.h.

Qayishqoq jismlar quyidagi turdagi deformatsiyalar bilan tebranishlari mumkin:

- a) cho‘zilish va siqilish – bo‘ylama tebranishlar;
- b) egilish – ko‘ndalang tebranishlar;
- v) buralish – buralish tebranishlari.

Rezonans hodisasi asosiy (eng past) kritik tezlikdan tashqari unga karrali bo‘lgan tezliklarda ham sodir bo‘lishi mumkin. Bunda eng past kritik tezlik birinchi, unga karrali bo‘lgan kritik tezliklar ikkinchi, uchinchi v.h. kritik tezliklar deb ataladi. Kritik va ularga yaqin tezliklarda rezonans yuz berishi sababidan ishlash mumkin emas va bu sohalar xavfli soha deb ataladi (2.1 rasm)



2.1-rasm.

Zamonaviy paxta tozalash jihozlarning asosiy ko‘pchiligi birinchi, va qisman ikkinchi kritik tezlikdan past tezliklarda ishlaydi.

Birinchi kritik tezlikdan past tezlikda ishlaydigan vallar bikt vallar, undan yuqori tezliklarda ishlovchi vallar, egiluvchan vallar deb ataladi.

Ishchi tezliklarining kritik tezliklarga nisbatan maqbul kattaliklari sohalari quyidagicha:

a) bikr val uchun

$$n_{jk} \geq 1.3 n_i$$

b) egiluvchan val uchun

$$1.4 n_{jk} < n_i < 0.7 n_{nk}$$

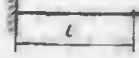
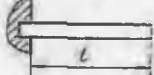
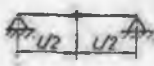
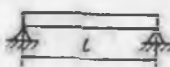
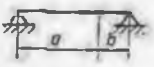
bu yerda: n_i - valning ishchi tezligi;

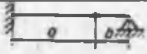
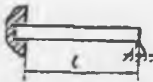
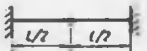
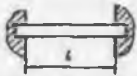
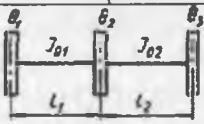
n_{jk} - valning birinchi kritik tezligi;

n_{nk} - valning ikkinchi kritik tezligi.

Detalning tebranishga hisoblash asosan ularning erkin yoki xususiy tebranish chastotalarini topishdan iborat bo'ladi. Amaliyotda eng ko'p uchraydigan hisob sxemalari uchun birinchi va ikkinchi kritik tezliklarga mos xususiy tebranish chastotalarini hisoblash formulalari 2.1 jadvalda keltirilgan.

Jadval 2.1.

Vaznsiz nuqtada mujassami massali balkalarning ko'ndalang tebranishlari	Bir jinsli balka va vallarning ko'ndalang tebranishlari	Vallarning buralma tebranishlari	
		Bir jinsli	Diskli
 $\omega_k = \sqrt{\frac{3EJ}{ml^3}}$	 $a_1 = 3,516;$ $a_2 = 22,04$	$\omega_k = a_k \sqrt{\frac{GJ_0}{\theta}}$	 $\omega_k = \sqrt{\frac{GJ_0}{\theta}}$
 $\omega_k = \sqrt{\frac{48EJ}{ml^3}}$	 $a_1 = 9,87;$ $a_2 = 39,48$	 $a_1 = 1,57;$ $a_2 = 4,62$	 $\omega_k = \sqrt{\frac{GJ_0(\theta_1 + \theta_2)}{l\theta_1\theta_2}}$
 $\omega_k = \sqrt{\frac{3EJ}{a^2 b^2 m}}$	 $a_1 = 3,14;$ $a_2 = 6,28$	 $a_1 = 3,14;$ $a_2 = 6,28$	$\omega_k = \sqrt{\frac{GJ_0(\theta_1 + \theta_2)}{l\theta_1\theta_2}}$

 $\omega_n = \sqrt{\frac{12 EJ P}{a^2 b^2 (2lb + b^2 - 3l^2) m}}$		
 $\omega_n = \sqrt{\frac{192 EJ}{ml^3}}$	 $a_1 = 22,4;$ $a_2 = 61,6$	 $\omega_n = \frac{1}{2} \left[\frac{K_1}{\theta_1} + \frac{K_1 + K_2}{\theta_2} + \frac{K_2}{\theta_3} \pm \sqrt{\frac{K_1 + K_2 + K_2 + K_1}{\theta_1 \theta_2 \theta_3} - \frac{4K_1 K_2}{\theta_1 \theta_2 \theta_3} (\theta_1 + \theta_2 + \theta_3)} \right]$
Bu yerda: E – cho‘zilishdagi qayishqoqlik moduli; J – balka ko‘ndalang kesimining ekvatorial inersiya momenti; m – nuqtada mujassam massa; ω_n – aylanaviy chastota ($1/c$); $\omega_n = \frac{\pi n_{kr}}{30};$ n_{kr} – kritik aylanish tezligi.	Bu yerda: m – balka massasi; ω_n – balkaning aylanaviy chastotasi; $\omega_n = a_i \sqrt{EJ/ml^3};$ i – aylanaviy chastota tartibi; a_1 – aylanaviy chastotasini tavsiflovchi koeffitsientlar; a_1 – 1-aylanaviy chastotasini hisoblash uchun koeffitsient; a_2 – 2-aylanaviy chastotani hisoblash uchun koeffitsient.	Bu yerda: θ, $\text{kg} \cdot \text{m}^2$ – bir jinsli vallarni xususiy inersiya momentlari va disklarining inersiya momentlari; GJ_0 – buralishdagi bikrlilik (G – buralishdagi bikrlilik; J_0 – val ko‘ndalang kesimi qutbiy inersiya momenti); K – yuklanish va deformatsiyalar orasidagi proporsionallik koeffitsienti; $K_1 = \frac{GJ_n}{l_1}, K_2 = \frac{GJ_m}{l_2}$

2.5. Detallarni zarbaga hisoblash

Detalga ko'rsatilayotgan kuch ta'sirining boshlanishidan eng katta qiymatga o'sib borish vaqti t_c uning xususiy tebranish davri t_d bilan ham o'lcham yoki kichik bo'lsa, o'zaro ta'sir zarbiy tavsifga ega deb hisoblanadi. Bunda zarbiy yuklamaning qo'yilish tezligi urilayotgan jismlarda deformatsiya to'liqlinining tarqalish tezligidan katta bo'ladi.

Zarba paytida uruvchi jism kinetik energiyasi juda tez uriluvchi jismning deformatsiya potentsial energiyasiga aylanadi.

Qayishqoq zarbada energiya balansining analitik ifodasi ko'rinishi

$$E = T + \Pi$$

bo'ladi va unda T va Π zarbadan keyingi kinetik va potentsial energiyalar.

Zarba masalasini soddaroq yechish uchun uruvchi jism kinetik energiyasi ikkala urilayotgan jism qayishqoq tizimining deformatsiya potentsial energiyasiga to'la aylanadi deb hisoblash kerak bo'ladi.

Bu holda masalani yechish uchun ko'rilayotgan jismlarning o'zaro ta'siri statik bo'lgandagi hosil bo'ladigan kuchlanma – kuch yoki kuch momentini dinamiklik koeffitsiyenti k_d ga ko'paytirish kifoya qiladi.

Uruvchi yukning l uzunlikdagi sterjenga bo'ylama zarbasida dinamiklik koeffitsiyenti quyidagicha topiladi:

$$k_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{Ev^2}{\sigma_{st}lg}}$$

bu yerda: E – sterjen ashyosining qayishqoqlik moduli;

v – yuklama statik bo'lgandagi kuchlanishi;

g – og'irlik kuchining tezlanishi.

Yuk ikki tayanchga o'rnatilgan balkaning o'rtasiga urilganda esa dinamiklik koeffitsiyenti quyidagicha topiladi:

$$k_d = 1 + \sqrt{1 + \frac{v^2}{f_{st}g}}$$

bu yerda: f_{st} – yuk statik ta'sir qilgandagi salqilik

Zarbaning zararli ta'sirini kamaytirishning ikki usuli mavjud : massani o'zgartirish va beriluvchanlikni o'zgartirish.

Birinchi usulda zarba berilayotgan jism massasi katta bo'lishi kerak. Katta massa zarba kinetik energiyasining ko'proq qismini yutadi va qolgan qismini boshqa jismlarga kichik tezlik bilan uzatadi.

Ikkinchi usulda zarba berilayotgan jism ko'proq deformatsiyalanadi va boshqa jismlarga uzatilayotgan kuchni kamaytiradi. Bu maqsadda odatda uruluvchi jismlar orasiga beriluvchanligi katta bo'lgan maxsus dempfer-zarba yutgich joylashtiriladi.

Zarba maksimal kuchining aniqlanishi :

$$N_{\max} = v_0 \sqrt{1 + \frac{Cm_1m_2}{m_1 + m_2}}$$

Zarba vaqtining aniqlanishi:

$$t_3 = \pi \sqrt{\frac{1}{c} \frac{1}{\frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}}}$$

bu yerda: v_0 – zarba tezligi;
 S – dempferning bikrligi.

Nazorat savollari

1. Zamonaviy paxta tozalash jihozlarining asosiy ko'pchiligi tezliklarda ishlaydi?
2. Paxta tozalash mashinalaridagi yuklamalar?
3. Detallarni tebranishga qanday hisoblanadi?

3-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASH BO'YICHA BA'ZI NAZARIY TUSHUNCHALAR

Paxtani dastlabki ishlash mashinalarini loyihalash asoslari fani texnologik mashinalarni yaratishdagi asosiy qonun-qoidalarni, loyihalashning zamonaviy usullaridan foydalanib, asosiy texnologik va texnik talablarni hisobga olgan holda bugungi zamon talabiga javob beradigan mashinalarni yaratish yo'llarini o'rganishni o'z ichiga oladi.

Hozirgi kundagi ilm va fanning rivojlanib borayotgan davrida PDI mashinalarini loyihalash sohasida ham aniq usullarni qo'llash, ya'ni EHM mashinalari asosida hisob ishlarini va loyihalash ishlarini amalga oshirish ushbu ishlar hajmini ancha qisqartirishga hamda zamon talablariga javob beruvchi raqobatbardosh konstruksiyalarni yaratishga olib keladi.

Ushbu ishlarni bajarishda fan va ilmiy tadqiqotlarning roli juda kattadir. Mashina – ishlab chiqarish jarayoni yoki energiyani o'zgartirish jarayoni bilan bog'liq bo'lgan va foydali ish bajarish uchun mo'ljallangan mexanizmlar majmuidir. Boshqacha qilib aytganda, qarshilik kuchini harakatlantiruvchi boshqa bir kuch bilan yenga oladigan har qanday mexanizm yoki mexanizmlar majmui mashina deb ataladi. Mashina so'zi fransuzcha «machine» va lotincha «machina» so'zlaridan olingan bo'lib, ma'nosi inshoot demakdir.

3.1. Mashinaning harakat tenglamasi

Mashina o'zining harakati davomida ma'lum ish bajaradi. Bizga ma'lumki, kuch ta'sirida jismning ko'chishi bu ishdir, ya'ni:

$$dE = (M_x - M_q)d\varphi \quad (3.1)$$

bu yerda: dE – kinetik energiya orttirmasi;

M_x – harakat momenti;

M_q – qarshilik momenti;

$D_{x\varphi}$ – ko'chish burchagi.



3.1-rasm Mashinani harakat holati.

Agarda jismning harakat momenti uning qarshilik momentidan katta bo'lsa, u holda harakat vujudga keladi. Mashinada esa ishga tushish holati ro'y beradi, ya'ni:

1) $M_x > M_q$; $E_1 > E_2$ - ishga tushish holati.



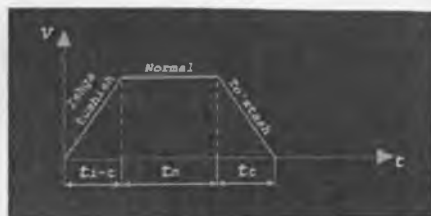
3.2-rasm Mashinani ishga tushish holati.

Agarda $M_x = M_q$ bo'lsa, u holda normal ishlash holati ro'y berib, $E_1 = E_2$, ya'ni, $M_x = M_q$.



3.3-rasm Mashinani normal ishlash holati.

Agarda $M_x < M_q$ bo'lsa, u holda to'xtash holati ro'y beradi, natijada $E_1 = 0$, ya'ni $E_2 > E_1$.



3.4-rasm. Mashinani to'xtash holati.

Mashina harakat tenglamasi quyidagicha bo'lib,

$$\frac{1}{2}(m_2 V_2^2 - m_1 V_1^2) = \int_{s_1}^{s_2} P_n ds \quad (3.2)$$

bu yerda: S – ko'chish,

m_1, m_2 – jismlar massasi,

V_1, V_2 – ularning chiziqli tezliklari,

P_n – kuchlar.

Ushbu tenglama inersiya momentlar orqali quyidagicha yoziladi,

$$\frac{1}{2}(J_2 \omega_2^2 - J_1 \omega_1^2) = \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} M_n d\varphi \quad (3.3)$$

bu yerda: J_1, J_2 – jismning inersiya momentlari;

ω_1, ω_2 – burchak tezligi;

$d\varphi$ – ko'chish burchagi;

M_n – kuch momenti.

3.2. Mashinalarni yaratishdagi asosiy talablar:

1. Texnologik talablar. Bunda asosan, mashinaning ish unumi yuqori bo'lishi, aniq harakat qilishi va sifatli mahsulot ishlab chiqarishi talab etiladi.

2. Konstruktiv talablar. Bunda konstruksiyaning ratsional bo'lishi, mashinaning ortiqcha og'ir qismlari bo'lmasligi, materiallarni to'g'ri tanlash va detallardagi haqiqiy kuchlanishlar optimal bo'lishi talab etiladi.

Mashina va mexanizmlarni ishlash rejimlarini quyidagi parametrlari orqali baholash mumkin:

a) konstruktiv parametrlar – maksimal kuch va quvvat, siljish, tezlik, tezlanish, zvenolardagi kuchlanishlar, gabarit o'lchamlar va og'irliklar;

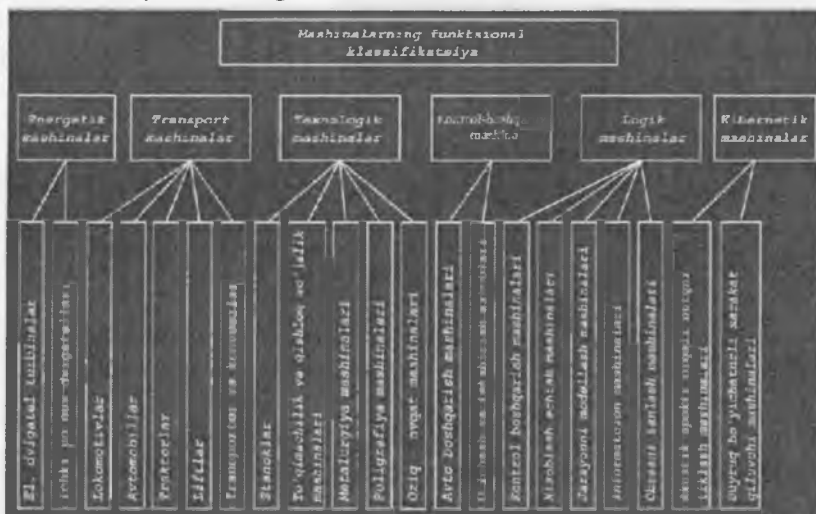
b) texnologik parametrlar – foydali qarshilik kuchlari yoki quvvat, mahsulotning o'lchov chegarasini ta'minlovchi mashina harakati va ishchi organining aylanish soni, asosiy ishchi organlari orasidagi oraliq masofalar, ish unumdorligi va hokazo.

v) energetik parametrlar – energiya sarfi, uning mexanizmda yo'qolishi, mashina uzellarining foydali ish koeffitsiyenti.

g) iqtisodiy parametrlar – mashina uzellarini ishlab chiqarishda tayyorlov narxi, ularni boshqarish va ta'mirlash narxi, harakatga keltirish uchun sarflangan energiya bahosi va h.k.

3.3. Mashinalarning funksional klassifikatsiyasi.

Mashina o'zining bajarayotgan vazifasiga qarab, sinflarga bo'linadi. Quyida barcha mashinalar o'z vazifasi bo'yicha funksional klassifikatsiyasi keltirilgan.



3.5-rasm. Mashinalarning funksional klassifikatsiyasining sxemasi.

Mashina va mexanizmlar texnik iqtisodiy ko'rsatkichlarini aniqlash juda muhim vazifa hisoblanadi. Ushbu ko'rsatkichlar orqali mavjud mashina yangi yaratilgani bilan solishtirilib, uni afzallik tomonlari aniqlanadi.

3.4. Texnik-iqtisodiy ko'rsatkichlarga quyidagilar kiradi:

1. Mashinaning yuqori ish unumdorligi.
2. Iqtisodiy tejamkorlik.
3. Umumiy og'irligini iloji boricha kamligi hamda kam metall sarf etib tayyorlash (ratsionallik).
4. Yaratilgan konstruksiyaning ratsionalligi.
5. Mustahkamligi hamda ustivorligi (ishchi qismlarini).
6. Gabarit o'lchamlarining iloji boricha ixchamligi.
7. Kamquvvat sarf etilishi.
8. Ta'mirlash nuqtai nazaridan qulayligi.
9. Avtomatika elementlarini mujassamlanganligi.
10. Mashina ishchi qismlarini montaj va demontaj qilishni kompleks ravishda amalga oshirish mumkinligi.

Texnik-iqtisodiy ko'rsatkichlardan tashqari, mashinalarni texnologik ko'rsatkichlari ham mavjud bo'lib, ushbu ko'rsatkichlar orqali texnologik mashinalarni afzalliklari solishtirib ko'riladi. Ushbu ko'rsatkichlarga asosan: ish unumdorligini yuqori darajada ta'minlashda mahsulot sifatini pasaytirmasligi, har bir ishchi qismining o'z funksiyasini yuqori darajada bajarish imkoniyatini borligi va h.k.

Nazorat savollari:

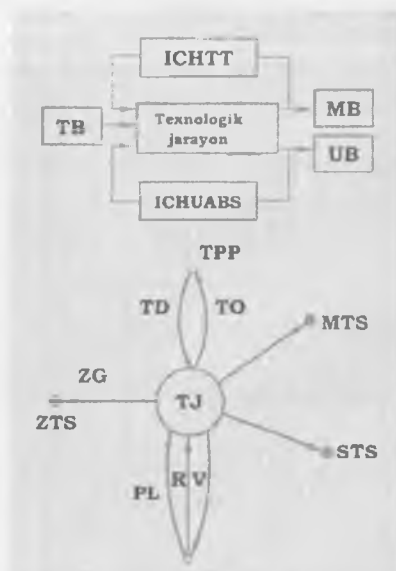
1. Mashinaning harakat tenglamasini inersiya momenti orqali ifodalang.
2. Mashinani yaratishda talab etiladigan asosiy ko'rsatkichlarni aytib bering.
3. Mashinaning funksional klassifikatsiyasiga ta'rif bering.

4-BOB. LOYIHALASHDA QO'LLANILADIGAN ZAMONAVIY USULLAR

4. 1. Loyihalashga sistemali yondashish

Loyihalashda yaratilayotgan obyekt haqida barcha tasavvurga ega bo'lish, shu obyektни aniq, puxta amalda yaratishda katta rol o'ynaydi. Obyektни ham miqdoriy, ham sifat ko'rsatkichlari orqali aniq yaratishda sistemali yondashish metodini qo'llashning asosiy ahamiyati katta rol o'ynaydi. Ushbu metodni qo'llash aniq optimal obyektни yaratishda yaxshi samara (natija) beradi.

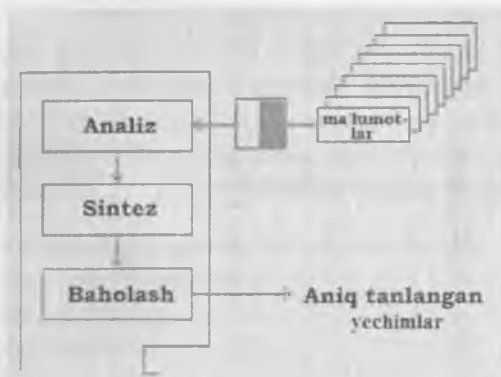
Sistemali yondashish metodi deganda, biz yaratilayotgan obyektни mexanik, texnologik, sifat va boshqa barcha ko'rsatkichlari mujassamlashtirilgan sistemani tushunamiz.



4.1-rasm. Jarayonlarning bog'lanish sxemasi.

4.2. Sistemalashtirilgan model

Loyihalashda eng asosiy masalalardan biri – bu loyihalovchining ijodiy fikrlash qobiliyatidir. Fikrlash jarayonida loyihachi barcha bilimlarga – matematika, chizmachilik, tabiat qonunlari va h.k chuqur bilimlarga ega bo'lishi kerak. Loyihalovchi o'z fikrini dinamik rivojlantirish asosida loyihalashtirayotgan obyektни aniq barpo qila oladi. Loyihachini fikrlash dunyosini xuddi yechilmagan jumboq «qora qutiga» o'xshatish mumkin.



4.2-rasm. Fikrlash sxemasi.

Loyihalashda eng asosiy bosqich: yaratuvchanlik, injenerlik analizi, eng optimal qarorni tanlash. Konstruktorlik loyihalash jarayonining etaplari quyidagicha:

Texnik topshiriq;
Loyihalash;
Dastlabki fikrlash;
Eskiz loyiha;
Texnik loyiha;
Rasmiylashtirish.

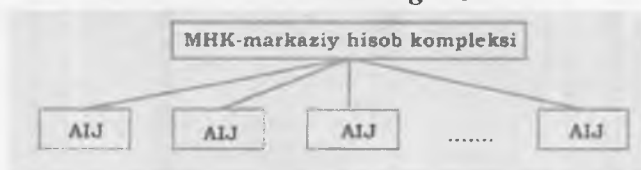
ALS texnik vositalarining tuzilmasi

Avtomatik loyihalash sistemasining murakkabligi va uning turlari o'z holida uning kompleksiga kiruvchi barcha texnik vositalarining ishlashini talab etadi.

ALS ma'lum rejimda EHM bilan ishlash uchun bir qancha talablarni bajarish talab etiladi:

- loyihalash etaplaridagi masalalarini ma'lum vaqt ichida amalga oshirish;
- loyihachilarni EHM bilan samarali bog'lanishini ta'minlash;
- EHM yordamida dastlabki ma'lumotlarni keng qamrovda programmaga kiritishni ta'minlash;
- texnik rivojlanishni amalga oshrishda sistemani takomillashtirishni hamda kengaytirishni ta'minlash.
- EHMni kerakli ma'lumot bilan ta'minlash uchun quyidagi moslamalarga ega bo'lish kerak: dastlabki ma'lumotlarni tayyorlash moslamasi, elektron tashuvchidan ma'lumot oluvchi va unga beruvchi moslama, ma'lumot natijasini qabul qilib olish moslamasi yoki alifbonli bosmalash moslamasi – ASBM.

ALS texnik vositalarining tuzilmasi



AIJ – avtomatlashtirilgan ishchi joyi (loyihachi uchun).

4.3. ALS ni tuzishning asosiy prinsiplari

Avtomatik loyihalash sistemasi – bu loyihachining EHM yordamida ilmiy va amaliy asosda ma'lum obyektni loyihalashiga aytiladi. ALSdan asosiy maqsad loyihalashning sifatini oshirishdan, material resurslarini kamaytirishdan, vaqtni tejashdan hamda loyihalovchilarni sonini kamaytirishdan iborat.

ALSni yaratish uchun quyidagilar zarur:

1. EHMni keng qo'llash asosida loyihalashni mukammallashtirish.
2. Izlanish, kerakli ma'lumotlarni qayta ishlash ishlarini avtomatlashtirish.
3. Loyihalanayotgan obyektlarni matematik modellashtirish.

4. Loyiha hujjatlarini sifatini oshirish.
5. Loyihachining ish unumini oshirish, uning ijodiy xususiyatini oshirish.
6. Loyiha ishlarini takomillashtirish. Barcha mutaxassislarni tayyorlash.

ALSning kompleks vositalari – metodik, lingvistik, matematik, programm, texnik, informatsion va tashkiliy ta'minlash xususiyatini o'z ichiga oladi.

4.4. ALSning tarkibi

ALS o'z tarkibi jihatidan ikki turga bo'linadi:

1. Loyihalash qismi.
2. Xizmat qilish qismi.

Loyihalash qismi esa o'z navbatida quyidagi operatsiyalarni o'z ichiga oladi:

1. Obyektning komponovkasi.
2. Yig'ma qismlarni loyihalash.
3. Detallarni loyihalash.
4. Boshqarish sxemasini loyihalash.
5. Texnologik loyihalash.

Xizmat qilish qismi esa loyihalash qismini ta'minlab berib, o'z tarkibiga quyidagi operatsiyalarni oladi:

1. Obyektни loyihalashda uni grafik tasvirlash.
2. Hujjatlashtirish.
3. Ma'lumotlarni izlash va hokazo.

ALS ni ta'minlash sistemalariga quyidagilar kiradi:

1. Metodik ta'minlash – loyihalashni kerakli bo'lgan barcha qonuniy va normativ hujjatlar bilan ta'minlash.
2. Lingvistik ta'minlash – termin va loyihalash tili.
3. Matematik ta'minlash – matematik modellash, algoritmlar.
4. Dasturiy ta'minlash – mashinalar ishlashi uchun kerakli programmani tuzish.
5. Texnik ta'minlash – EHM vositalari, o'lchov va chizish vositalari.
6. Informatsion ta'minlash – loyihalashtirishda kerakli bo'lgan barcha materiallar to'g'risida ma'lumotlar.

7. Tashkiliy ta'minlash – loyiha ishida qatnashuvchi guruhlarini tashkil etish, shtat jadvalini tuzish, buyruq va hokazo.

4.5. ALSni qurishning asosiy prinsiplari:

ALSni qurishda quyidagi asosiy prinsiplarga asoslanish kerak bo'ladi:

1. ALS – odam – mashina sistemasi. Bu prinsipga binoan, barcha vujudga keltirilgan loyihalash sistemalari EHMni qo'llab tuzilgan bo'lib, uning asoschisi odam hisoblanadi, ya'ni loyihalashdagi barcha texnik vositalar – muhandis tomonidan tuziladi. Loyihalashda odam bilan EHM ning uzviy bog'liqligi asosiy prinsiplardan hisoblanadi.

2. ALS – bir qancha ma'lumot beruvchi sistemalar yig'indisidan tashkil topgan bo'ladi. Har bir sistema ALSning asosiy bo'lagi hisoblanadi.

3. ALS – sistema bo'lib, uning asosida loyihalashning barcha tarmoqlarini avtomatlashtirishga harakat qilinadi.

4. ALS – keng rivojlanuvchi sistema. Bu prinsip ALSni asosiy prinsipidan bo'lib, qabul qilingan sistemalar hamma vaqt rivojlanib borishi kerak.

5. ALS – takomillashgan modullardan keng foydalangan holda yaratilgan maxsus sistemadir. Bu prinsiplarning har biriga qat'iy rioya qilish ALSni takomillashtirishda katta rol o'ynaydi.

ALSni yaratish jarayoni o'z ichiga 8 ta etapni oladi:

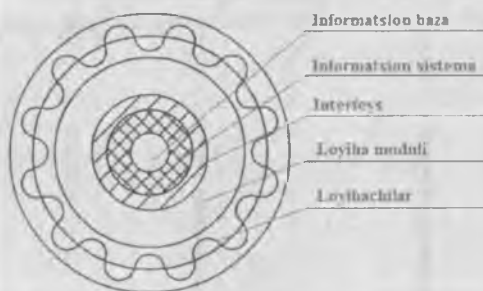
- loyihalashdan oldingi izlanishlar;
- texnik topshiriq;
- texnik maslahat;
- eskiz loyihasi;
- texnik loyiha;
- ishchi loyiha;
- obyektни tayyorlash – sozlash;
- sinash-ishlab chiqarish.

4.6. ALSni informatsion ta'minlash xususiyati

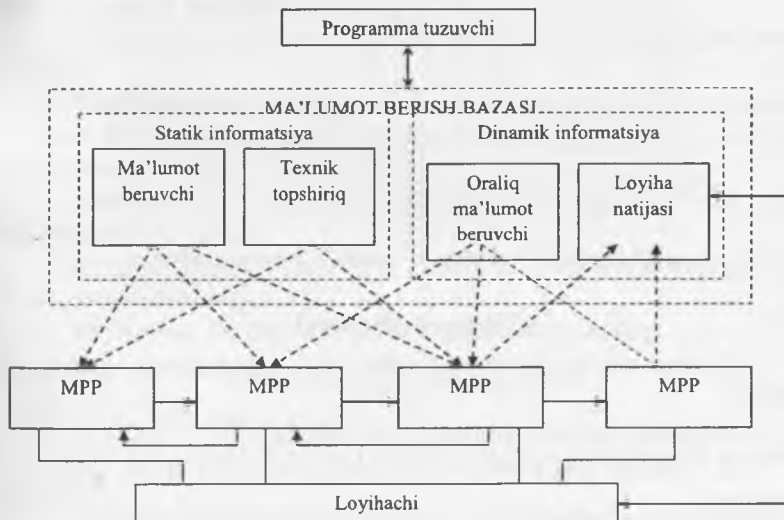
ALSni informatsion ta'minlashdan asosiy maqsad, loyihalash ishlarini tez va to'g'ri hal etishda informatsion sistemadan samarali foydalanishni tashkil etishdan iboratdir.

ALSni informatsion ta'minlashga qo'yiladigan asosiy talablar quyidagilardan iborat:

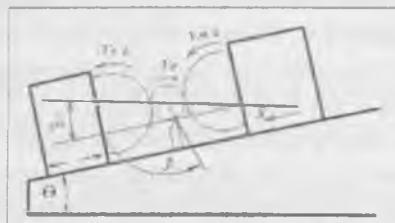
1. Loyihalash jarayonini qo'lda yoki avtomatik ravishda amalga oshirish uchun kerakli ma'lumotlarni yig'ish.
2. Loyihalash jarayonida kerakli ma'lumotlarni saqlash.
3. Kerakli barcha ma'lumotlarni talab qilingan hajmda saqlash.
4. Informatsion ta'minlash sistemasi tezligini ta'minlash.



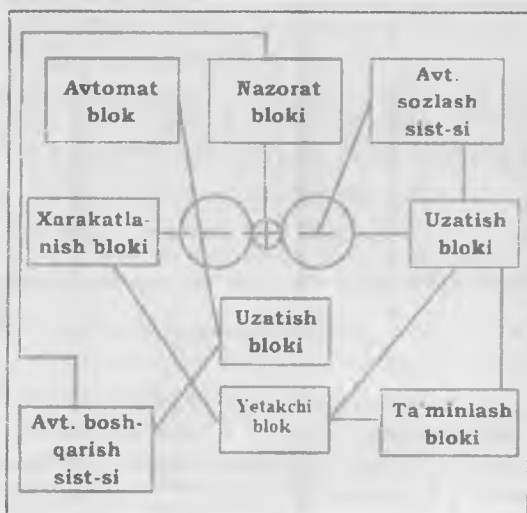
4.4-rasm. Informatsion ta'minlash sistemasining sxemasi.



4.5-rasm ALS da informatsion oqimlarning yo'nalish sxemasi.



4.6-rasm. Stanokning komponentovka sxemasi modeli.



4.6-rasm. Stanokning boshqarish sxemasi modeli.

Nazorat savollari

1. Zamonaviy loyihalash sistemasi to'g'risida umumiy tushuncha bering.
2. ALSning tarkibiy qismlarini tushuntiring.
3. Loyihalanayotgan obyektни modellashtirish va uning ahamiyati.

5-BOB. PAXTANI DASTLABKI ISHLASH MASHINALARINING O'ZIGA XOS XUSUSIYATLARI

Paxta tozalash mashinalari bir qator o'ziga xos xususiyatlarga ega bo'lib ularni quyidagi uchta guruhga ajratib ko'rish mumkin.

5.1. Konstruktiv xususiyatlar.

Ularga quyidagilar kiradi:

- ishchi mexanizm va ishchi organlar tezliklarining to'qimachilik mashinalariga nisbatan past bo'lgan holda ham ancha yuqoriligi;
- kinematik sxemalarning nisbatan soddaligi;
- bir xil nomdagi va tuzilishdagi detallarning qaytariluvchanligining yuqori emasligi;
- paxta tozalash texnologik jarayonining xususiyatlariga ko'ra mashinalar komponovkasi va kompozitsiyasi xilma xilligining nisbatan yuqoriligi;
- ko'pchilik paxta tozalash mashinalarining titrash, shovqin va chang chiqarish manbai ekanligi;
- ishlanayotgan xomashyo tarkibida abraziv zarralarining mavjudligi;
- Mashinalarning ishlatish, boshqarish va rostdashda, mexanizatsiyalash avtomatlashtirish va informatsion texnologiyalar qo'llash darajasining pastligi;
- mashinalarning mashinasozlik zavodida to'la yig'ib jo'natish imkoniyati mavjudligi;
- bir qator ishchi organlarning, masalan arrali silindrlarning birliliklari yetarli emasligi;
- mashinalar foydali ish koeffitsiyentlarining pastligi.

5.2. Texnologik xususiyatlar

Ularga quyidagilar kiradi.

- paxta tozalash jihozlari ishlab chiqarishning kichik seriyali ekanligi;
- paxta tozalash mashinalari uchun qo'llaniladigan materiallarning asosiy qismi oddiy sifatli qora metallar ekanligi;

- detallar uchun tayyorlamalar ichida cho‘yan quymalarining salmog‘i kattaligi va maxsus prokat va profillarning kam qo‘llanilishi;
- paxta tozalash mashinalarini ishlab chiqarishda maxsus va agregat jihozlarning kam qo‘llanilishi.

5.3. Eksploatatsion xususiyatlar

Eksploatatsion xususiyatlar – sifatida quyidagilarni ko‘rsatish mumkin.

- paxta tozalash mashinalarining ayrim asosiy ishchi organlari va ularning qismlarining, masalan arralarning ishlash muddati juda qisqaligi;
- arrali silindrlar tez-tez almashtirilishi natijasida ularning vallarini egilish natijasida ishdan chiqishi.
- arrali silindrlarni qismlarga ajratish va yig‘ishda og‘ir va xavfli qo‘l mehnatini qo‘llanilishi;
- ishlab chiqarish binolarida havo harorati va namligi boshqarilmasligi;
- paxta zavodi asosiy sexlarida shovqin va chang miqdori sanitar normalarga mos kelmasligi;
- paxta zavodlari bilan bog‘liq shikastlanish va boshqa noxush holatlar darajasi yuqori ekanligi.
- paxta tozalash sanoatida ishlatiladigan texnologik mashinalar o‘z vazifasiga qarab, ma’lum sinflarga bo‘linadi:
 - a) paxtani quritish moslamalari;
 - b) paxtani tozalash moslamalari;
 - v) paxta tolasini chigitdan ajratish – jin mashinalari;
 - g) tola tozalash mashinalari;
 - d) presslash moslamalari va h.k.

Har bir texnologik mashina esa o‘z holida konstruktiv jihatdan hamda ishchi organining ish bajarish xarakteriga qarab ham ma’lum sinflarga bo‘linadi. Masalan, asosiy texnologik mashina bo‘lgan – jinni olsak, u o‘z holida marzali (valikli) va arrali jinlarga bo‘linadi. Ma’lumki, marzali jinlar asosan, ingichka tolali paxta tolasini chigitidan ajratsa, arrali jinlar esa o‘rta tolali paxta tolasini chigitidan ajratadi.

Marzali va arrali jinlar ham har biri alohida ravishda ma’lum sinflarga bo‘linadi. Masalan, marzali jinlar urish organi tuzilishiga qarab qattiq va yumshoq uradigan jinlarga bo‘linadi.

Barcha loyihalashtirilayotgan texnologik mashina texnologik ko'rsatkichlari bilan zamonaviy talabga javob berishi lozim. Texnologik mashinalarni loyihalayotganda uni tayyorlash texnologiyasi sodda bo'lishini barcha uzellarini ta'mirlash ishlari oson amalga oshirilishini, hamda mashinani boshqarish xavfsiz va ancha qulay bo'lishini hisobga olinishi lozim.

Mashinalarni loyihalash amalga oshirilayotganda parallel ravishda ikkita masalani hal etib borish lozimdir: mashinani ishlatishda uni ko'rsatilgan ko'rsatkichga erishish hamda texnik-iqtisodiy ko'rsatkichlarni ta'minlash bilan birga mashina texnologik talabga javob berishini ta'minlashdan iborat. Mashina konstruksiyasini texnologik talabga javob berishini asosan, uch yo'nalish bo'yicha hal etiladi: konstruktorlik, texnologik va ekspluatatsion.

Konstruktorlik talablari. Bu talablarga binoan, yaratilayotgan mashinaning tuzilishini shunday tanlab olish kerakki, uning barcha uzellarini osonlik bilan ajratib olish hamda uzal qismidan detallarni oson ajratib hamda yig'ib olish mumkin bo'lsin. Undan tashqari, uzellarni barcha ishchi qismlarini geometrik qiyofasi ancha sodda bo'lishi lozimdir. Ishchi yuzalarini tozalik darajalari asosli tanlab olinishi lozim.

Texnologik talablar. Bularga muvofiq, ishlab chiqarilayotgan mashina texnologik jihatdan sodda va hozirgi zamon texnologiyasiga mos tushishi kerak. Undan tashqari, mashina ishlab chiqarishi kerak bo'lgan mahsulot yuqori sifatli, hamda mashinaning ish unumi ancha yuqori bo'lishiga erishish kerak. Mashinani yaratishda iloji boricha material va energetik resurslar sarfini qisqartirish shart. Ba'zi bir rangli va nodir metallardan ishlanadigan detallar materialini plastmassa va polimer mahsulotlariga almashtirish shu jumlagi kiradi.

Ekspluatatsion talablar. Bu talablarga binoan, qaratilayotgan texnologik mashinalarni boshqarish jarayoni ancha qulay bo'lishi kerak. Undan tashqari, yangi texnologik mashinalarni ishchi qismlari iloji boricha yengil hamda sodda bo'lishi kerak.

Bir qancha texnologik mashinalarni yig'indisidan tashkil topgan texnologik qator oqim liniyalarini tashkil etadi. Oqim liniyalarida texnologik mashinalar o'zaro quyidagi usullarda bog'lanishi mumkin:

1. Ketma-ket bog'liqlik usulida.
2. Parallel bog'liqlik usulida.

3. Rezerv usulida.
4. Akkumulyatsiya usulida.
5. Aralash usulda.

Har bir usullarda oqim liniyalarini to'xtovsiz ishlashini ta'minlash ehtimolligi aniqlanishi yuqorida ko'rilgan.

5.4. Paxta tozalash mashinalarini moylash

Mashinalardan samarali foydalanishda moylashning ahamiyati katta. Moylashning asosiy vazifasi ikki ishqalanuvchi yuzani bir-biri bilan bevosita ilashishiga yo'l qo'ymaslikdan iboratdir. Bu holda ikki ishqalanuvchi yuzalar orasida yupqa moy qatlami ma'lum holda yopishqoqlik xususiyatiga ega bo'lishi kerak. Shuning asosida ishqalanuvchi yuzalar orasidagi moy qatlami ishchi yuzalar ishlashi natijasida harakatlanib barcha yuzalarni moylay boshlaydi. Buning natijasida moylar orasida gidrodinamik bosim hosil bo'lib, u o'z holida ishqalanuvchi yuzalar ish faoliyatini yaxshilaydi. Amalda ishchi yuzalar orasidagi ishqalanishni kamaytirishda va shuning asosida ularning yeyilishini kamaytirish uchun moylash juda katta ahamiyat kasb etadi. Moylanuvchi yuzaning ishlash rejimiga qarab, moylash usuli va moy turlari tanlab olinadi. Moy turlari bir necha xil bo'lib, ularga mineral moy, parafin hamda seretsin qorishmasi bilan aralashtirilgan moy, grafit kukuni va hokazolar kiradi. Ba'zi paytlarda gaz yordamida ham moylash amalga oshiriladi.

Moylashning markazlashgan, individual, doimiy, uzluksiz ravishda amalga oshiriladigan turlari va sistemalari qo'llaniladi. Bu usul va sistemalarni tanlash shu moylash obyektining ishlash rejimi bilan bog'liqdir.

Nazorat savollari:

1. Mashinalarni texnologik vazifalari bo'yicha klassifikatsiyasini tushuntirib bering.
2. Mashinani texnologik talabga javob berishini qaysi yo'nalishlar orqali tekshirib ko'riladi?
3. Oqim liniyalari to'g'risida umumiy ma'lumot bering.
4. Oqim liniyasi tarkibidagi texnologik mashinalarni o'zaro bog'lanish turlarini tushuntiring.

6-BOB. PAXTA VA UNING MAHSULOTLARINING FIZIKAVIY – MEXANIKAVIY XUSUSIYATLARI

Paxta, paxta tolasi va chigitning texnologik xususiyatlari asosan, ularning fizik-mexanik xossalari – paxtaning g'ovakligi; uyumligi; zichligi; shibbalanuvchanligi; yon bosim kuchi; surishdagi qarshiligi; ichki ishqalanish va ishqalanish koeffitsiyentining namlik bilan bog'liqligi, tolaning siqilishi, yon bosim kuchi, presslanish bilan zichlik o'rtasidagi bog'liqlik kabilar bilan belgilanadi.

6.1. Paxtaning texnologik xususiyatlari

Paxta uyumlanadigan modda sifatida sochiluvchanligi kam jismlar sirasiga kiradi. Qo'lda terilgan paxta oltita – to'qqizta tolali chigiti bo'lgan pallalardan iborat bo'ladi. Mashina terim paxtasi esa asosan, tolali chigitlardan iborat bo'ladi. Paxta uyumiga kuch ta'sir qilganda u ayrim palla va tolali chigitlarga ajraydi.

Paxta tolasi tuzilishi jihatidan qiyin sochiladigan tolali materiallar turiga kirishi sababli paxta tolalarining elastiklik kuchi ularni saqlash vaqtida paxtani o'z-o'zidan o'ta zichlanib qolishiga yo'l qo'ymaydi. Shuning uchun uning pallalari orasi va ichki hajmining bir qismi havo bilan to'lgan bo'ladi. Paxtaning bu xususiyatlaridan uni qizigan vaqtida sovitish va quritish uchun foydalaniladi.

Saqlanayotgan *paxtaning g'ovakligi* K foiz hisobida quyidagi formula bilan aniqlanadi:

$$K = \frac{\gamma_x - \rho_x}{\gamma_x} * 100\% \quad (6.1)$$

γ_x – paxtaning solishtirma og'irligi, $\gamma_x = 12000 \text{ N/m}^3$ yoki 120 kg/m^3 ;

ρ_x – paxtaning zichligi;

$K = 93-96$ foiz – paxta uchun.

G'ovaklik koeffitsiyenti A quyidagicha hisoblanadi:

$$E = \frac{\gamma_x - \rho_x}{\rho_x} \quad (6.2)$$

$A = 20 - 23$ – uyumlangan o'rta tolali paxta uchun;

$A = 13 - 14$ esa uyumlangan ingichka tolali paxta uchun.

Paxtani shibbalashda, tashqi kuch qo'yilganda, tolaning ilashish kuchi bilan ishqalanish kuchi paxtani siljishiga yo'l qo'ymaydi.

$$\tau_e = m_1 \cdot e^{n_1 \cdot \sigma_e} \quad (6.3)$$

bu yerda: τ_e – paxtani siljishiga qarshilik ko'rsatuvchi kuch, kg/m²;

m_1, n_1 – o'zgarmas kattaliklar bo'lib, tajriba yo'li bilan aniqlanadi;

σ_e – paxtaning hajmiy zichligi, kg/m³.

Paxtaning tabiiy og'ish burchagi o'rtacha 45° ga teng bo'lib, zichlash darajasiga qarab, ushbu burchak kattalashib boradi. Buning asosiy sababi, paxtaning ichki ishqalanish koeffitsiyenti sezilarli darajada ekanligidir.

Paxtani 10 – 12 metr balandlikgacha g'aramlanganda, uning paski qatlamida o'z og'irligi hisobiga hajmiy zichlik 300–350 kg/m³ gacha yetadi. Bunda paxtani majburiy zichlash tezligiga nisbatan (250–300 kg/m³), chigitni mexanik shikastlanishi deyarli yo'q.

Hajmiy zichlikka bog'liq bo'lgan yon bosim quyidagi tenglama bilan aniqlanadi:

$$q = m_2 \cdot e^{n_2 \cdot \sigma_e} \quad (6.4)$$

bu yerda: m_2 va n_2 – o'zgarmas kattalik, paxtaning navi va namligini hisobga oluvchi koeffitsiyentlar.

Bu ishda aniqlandiki, zichlik koeffitsiyenti ko'pgina faktorlarga bog'liq va quyidagi empirik tenglama bilan aniqlanadi:

$$K_v = 1 + A / \beta \cdot E \cdot U \cdot (1 + \lambda)^2 + \{ [1 + A / \beta \cdot E \cdot U \cdot (1 + \lambda)^2] - 1 \} \quad (6.5)$$

bu yerda: K_v – zichlik koeffitsiyenti;

A – gidrosilindr va parraklarni bajargan ishi;

β – zichlashda quvvatni yo'qolishini hisobga oluvchi koeffitsiyent;

E – chigit paxtani birklik moduli;

U – bunker hajmi;

λ – paxtani zichlagandagi qoldiq deformatsiya koeffitsiyenti.

Laboratoriya izlanishlari natijasida, paxtaning zichligi namlik – W , solishtirma zichlovchi kuch – q larga emperik bog'liqligi aniqlandi:

$$\gamma = (48,13 + 3,21 \cdot W) + (5,8 \cdot W - 14) 10^{-4} q \quad (6.6)$$

Paxtani dinamik zichlash koeffitsiyenti quyidagicha topiladi: namlik – 5÷55 foiz, qatlam balandligi – 500 millimetr bo'lgan paxta qatlami uchun:

$$K_d = m_2 + n_2 \cdot W^2 / 10^5 \quad (6.7)$$

bu yerda: m_2 , n_2 – o'zgarmas kattaliklar: qatlam balandligi, paxta navi va terim turi bilan ifodalanadi.

Paxtaga termik ishlov berishda, uning komponentlari fizik–mexanik xususiyatlarini o'zgartirishi juda qiziqdir. Ayniqsa, tola va chigit qobig'idagi intensiv kuchlanishlarining o'zgarishi, chunki bu ko'rsatkichlar, paxta tozalash zavodi ishlab chiqargan mahsulot sifatini belgilaydi.

Agar tola va chigitdagi namlik gradientini o'zgartirsak, paxtaning fizik-mexanik xususiyatlariga ta'sir qilishi mumkin. Bunday fizik–mexanik va texnologik xususiyatlarga quyidagilar kiradi: bikrlilik, mustahkamlik, yuqori elastiklik, plastiklik va materialning relaksatsiyasi.

Bikrlilik–bu paxta komponentlarining xususiyati bo'lib, tashqi kuch yoki harorat namligi ta'sirida hajmini yoki shaklini o'zgartirishiga ko'rsatadigan qarshilikdir.

Bikrlilikning o'lchov birligi, tolaning bikrligi yoki bikrlilik moduli bilan ifodalanadi. $E_v = 117,6 \text{ Mn/m}^2 (1200 \text{ kg / sm}^2)$.

Bu ishda paxtaning bikrlilik moduli keltirilgan – E_p : –

$$E_p = (0,12 \div 0,14) \cdot 10^5 \text{ N/m}^2 ; \quad (6.8)$$

Mustahkamlik – paxtaning tashqi kuch ta'siriga qarshilik ko'rsatish xususiyati

Bu xususiyat paxtaning naviga, turiga, quritish jarayonidagi haroratga va namligiga, qo'yilgan kuchlanish qiymatiga, ishchi organlarning ta'siriga, tola va chigit strukturasiga bog'liq.

Tolani normal pishganligidagi absolyut mustahkamligi 3,9–5,9 sN ni tashkil qiladi. Mustahkamlikning yana bir ko'rsatkichi mavjud bo'lib, bu nisbiy uzilish kuchidir.

Baydyuk P.V. ning ishida, paxta tolasini relaksatsiya davridan keyin $P=1,5-10^5 \text{ N/m}^3$ (presslash zichligi 800 kg/m^3 va namligi $W=6$ foiz) hamda $t=180^\circ\text{S}$ ni tashkil qiladi.

Paxta o'zining xususiyati bo'yicha, to'kilish balandligi, namligi va naviga bog'liq holda o'z zichligini o'zgartiradi. Paxtani erkin to'kishda uni balandligi, hajmiy zichlik qiymati bilan to'g'ri proporsionaldir.

Ma'lumki, paxtani to'kilish balandligi o'zgarishi bilan uning boshqa fizik xususiyatlari ham o'zgaradi. Masalan: zichlanish xususiyati, paxta hajmidagi havoning ulushi va h.k. Demak, paxtani g'aramlashda zichlanish bir tekis bormasligi kutiladi.

Hozirgi vaqtda paxtani g'aramlarda zichlash va tekislash qo'l mehnati yordamida amalga oshiriladi, ya'ni ishchining og'irligi bilan, oyoqlari orqali zichlaydi.

Bunday zichlashda solishtirma bosim kuchi odamni oyoq kiyimi yuzasining kattaligiga bog'liq va bu solishtirma bosim o'rtacha -10^3 N/m^2 ni tashkil qiladi.

Bu ishda paxtani odam oyog'ining to'voni (poshnasi) bilan bosgan-da, o'rtacha solishtirma bosim 10^4 N/m^2 ni tashkil qiladi. Bunday solishtirma bosim odam og'irligining oyoq kiyim yuzasiga nisbati bilan aniqlanadi. Bunday solishtirma bosimni saqlab qolish uchun, odamni oyog'i har doim bosilayotgan tekislikka nisbatan parallel bo'lishi kerak. Lekin bu shartni bajarish juda qiyin. Agar zichlanayotgan paxta qalinligi $10 - 20$ santimetrgacha bo'lsa, odam oyog'i bilan hosil qilinadigan bosim chigit uchun xavfli. Chunki, g'aram maydonchalarida bunday qalinlik bilan zichlanayotgan paxtada chigitni sinishi aniq eshutilib turiladi.

Erkin to'kiluvchan holatdagi paxtani zichlashning bir nechta variantlari mavjuddir. Zichlash jarayonining mohiyati, paxta chigitlarini bir-biriga yaqinlashishdan iborat. Bunga esa, chigitdagi tolalar o'zining elastiklik xususiyatlari bilan qarshilik ko'rsatadi.

Chigitlarni yaqinlashtirish masalasini bir nechta usullar bilan yechish mumkin:

Butun hajmdagi paxtani bir vaqtda bir tekis siqish bilan.

Paxtani og'irlik markazi tomoniga kuchlarni yo'naltirib bir tekis siqish.

Paxtani bir-biriga qarama-qarshi yo'nalgan, ikki tekislik orasida bir vaqtda siqish holati.

Paxta qatlamlarini bir-biriga nisbatan siljish holati.

Zichlovchi elementlarni past chastotali tebranma harakat qildirib zichlash holati.

Uyumlanish massasi. Paxta saqlanayotganda ustki qavatlari ostki qavatlarni bosadi, natijada ular bir-birini ezib zichlasha boshlaydi. Binobarin, paxta o'zi zichlanuvchanlik va bosiluvchanlik xossalariga ega. Paxtaning zichligi uning namligi, navi, turi, terish usuli va shibbalanish kuchlariga bog'liq bo'ladi.

Qalinligi 500 mm. gacha erkin to'kib qo'yilgan mashinada terilgan paxta qatlamining o'rtacha uyumlanish massasini A. Ya. Yampolskiy formulasi bo'yicha topish mumkin:

$$p_x = 26,3 + 0,05h + 0,93w \quad (6.9)$$

bu yerda: h – qatlam balandligi, mm;

w – paxtaning namligi, foiz .

Qo'l bilan terilgan I – navli paxta uchun emperik formula:

$$p_x = 40,0 + 0,05h + w \quad (6.10)$$

Paxtaning zichligi bilan $P = (1-30)10^3$ Pa chegaralardagi zichlovchi yuklama bosim orasidagi bog'lanishning emperik formulasi quyidagicha topilgan:

$$pc = mP^n \quad (6.11)$$

bu yerda: P – paxtani siquvchi solishtirma bosim kuchi, Pa;

m va n – paxta navi va namligiga bog'liq koeffitsiyentlar.

I-navli paxta uchun namligi $w=7,9$ foiz, 8,0 foiz, 9,0 foiz bo'lganda mos ravishda $m=11,4$; 11,54; 11,45 va $n=0,3$.

Ingichka tolali paxtaning I navi uchun, namligi $w=8$ foiz bo'lganda $n=0,25$; $m=23,3$.

Paxtaning sanoat naviga va solishtirma bosimiga qarab uyumlanish massasining o'zgarishi 6.1-jadvalda berilgan.

6.1-jadval.

Solishtirma bosim, kPa	Paxtaning uyumlanish massasi(zichligi), kg/m ³		
	O'rta tolali paxta		Ingichka tolali paxta
	I nav	IV nav	I nav
O'z og'irlik kuchi ta'sirida	64	59	91

1,3	105	100	139
4,8	149	132	194
8,1	171	151	-
11,2	188	165	247
17,6	214	187	271
24,0	240	208	293
30,3	252	218	300

Paxta o'zining xususiyati bo'yicha, to'kilish balandligi, namligi va naviga bog'liq holda o'z zichligini o'zgartiradi. Paxtani erkin to'kishda uning hajmiy zichlik qiymati balandligiga proporsionaldir. Paxta uyumining balandligi 3m. va undan baland bo'lib, o'z hajmiy kuchlarining ta'sirida zichlangandagi uyumlanish massasi:

$$\rho_o = m_1 H^{n_1} \quad (6.12)$$

O'rta tolali I nav paxta uchun $w=8$ foiz bo'lganida $m_1=63,1$ va $n_1=0,364$

Shuningdek, bir qator laboratoriya izlanishlari natijasida paxta zichligi p ning namlik w va solishtirma zichlovchi kuch q bilan bog'lanishi emperik tarzda quyidagicha aniqlanadi:

$$p = (48,13 + 3,21w) + (5,8w - 14)10^4 \text{ q}$$

Hozirgi vaqtda paxtani g'aramlarda zichlash va tekislash qo'l mehnati yordamida amalga oshiriladi, ya'ni ishchining og'irligi bilan, oyoqlar orqali zichlanadi.

Bunday zichlashda solishtirma bosim kuchi odamni oyoq kiyimi yuzasining kattaligiga bog'liq va bu solishtirma bosim o'rtacha -10^3 N/m^3 ni tashkil qiladi. Paxtani odam oyog'ining tovonini (poshnasi) bilan bosganda, o'rtacha solishtirma bosim 104 N/m^2 ni tashkil qiladi. Bunday solishtirma bosim odam og'irligini oyoq kiyimi yuzasiga nisbati bilan aniqlandi. Bunday solishtirma bosimni saqlab qolish uchun, odamning oyoq kafti har doim bosilayotgan tekislikka nisbatan parallel bo'lishi kerak. Lekin bu shartni bajarish juda qiyin. Agar zichlanayotgan paxta qalinligi 10–20 sm. gacha bo'lsa, odam oyog'i bilan hosil qilinadigan bosim chigit uchun xavfli. Chunki, g'aram maydonchalarida bunday qalinlik bilan zichlanayotgan paxtada chigitni sinishi aniq eshitilib turadi.

Erkin to'kiluvchan holatdagi paxtani zichlashni bir necha variantlari mavjud. Zichlash jarayonining mohiyati, paxtani chigitlarini bir-biriga

yaqinlashishidan iborat. Bunda esa chigitdagi tolalar o'zining elastiklik xususiyatlari bilan qarshilik ko'rsatadi. Chigitlarni yaqinlashtirish masalasini bir necha usullar bilan yechish mumkin:

1. Butun hajmdagi paxtani bir vaqtda tekis siqish bilan; 2. Paxtani bir-biriga qarama-qarshi yo'nalgan, ikki tekislik orasida zichlash. 3. Zichlovchi elementni past chastotali tebranma harakatlantirish tufayli zichlash va h.k.

Paxtaning yon bosimi. Paxtani yoniga kengaytirmasdan ma'lum R kuch bilan zichlaganda zichlovchi kuch bilan yon bosim orasida quyidagicha bog'lanish mavjud:

$$P_y = k P_N \quad (6.13)$$

bu yerda: k – paxtaning namligiga bog'liq yon bosim koeffitsiyenti;
 P_N – zichlovchi kuch R ning normal tashlik etuvchisi.

Paxta namligi $w=8-11,5$ foiz bo'lganda yon bosim koeffitsiyenti qiymati $k=0,22-0,26$ bo'lib, uning kichik qiymati namlikning yuqori qiymatiga, katta qiymati namlikning past qiymatiga to'g'ri keladi.

Paxtani tashishda zichlanishi. Paxta transport vositalarida tashilganda uning dinamik zichlanishi ro'y beradi. Namligi 5 dan 55 foizgacha va 500 mm. gacha qalinlikda tashilayotgan paxtaning dinamik zichlanish koeffitsiyenti

$$k_z = m_2 + n_2 \frac{w^2}{10^5} \quad (6.14)$$

ifoda bo'yicha aniqlanadi va unda:

m_2 va n_2 – paxta qatlami qalinligi, paxta navi va terim usuliga bog'liq doimiy kattaliklar.

O'rta tolali I nav mashina terimi paxtasi uchun qatlam qalinligi $h=300$ mm. bo'lganda $m_2=1.085$ va $n_2=13$; hamda $h=400$ bo'lganda $m_2=1.080$ va $n_2=17$ bo'ladi.

Tabiiy qiyalik burchagi. Paxtani erkin to'kilganda hosil qiladigan konus shaklidagi uyumning yon tomoni gorizontal tekislik bilan ma'lum burchak hosil qiladi.

Bu burchak a bilan belgilanib, uning qiymati paxtaning namligiga qarab o'zgaradi. Paxta namligi $w=8-15$ foiz bo'lganda $a=45^\circ$, $w=16-25$ foiz bo'lganda, $a=46^\circ$ va $w=20-35$ foiz bo'lganda $a=48^\circ$



6.1-rasm. Paxtaning surilishga qarshiligi va ichki ishqalanishi.

Paxta uyumi uni surish paytida ma'lum qarshilik ko'rsatadi. Bu qarshilik t bilan belgilanadi va quyidagi ifoda bilan topiladi

$$\tau = \mu P_N + c \quad (6.15)$$

bu yerda: τ – surish kuchi;

$\mu = \operatorname{tg} \varphi$ – tolalar orasidagi ichki ishqalanish koefitsiyenti, $\varphi = 24-26^\circ$;

P_N – normal bosim;

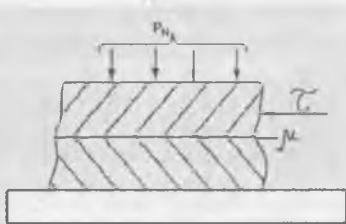
c – umumiy ilashish kattaligi.

Tenglamani ikkala qismini P_N ga bo'lib, $\frac{\tau}{P_N} = \mu_s$ va $\frac{c}{P_N} = \mu_i$ deb belgilasak, $\mu_s = \mu + \mu_i$ bo'ladi; demak paxtaning surilishga qarshilik koefitsiyenti μ_s ichki ishqalanish koefitsiyenti μ va ilashish koefitsiyenti μ_i larning yig'indisiga teng bo'ladi. Paxtaning ilashish koefitsiyenti namlikka bog'liq:

$w = 8-10$ foizda $\mu_i = 0.08$

$w = 15-20$ foizda $\mu_i = 0.10$

$w = 28-35$ foizda $\mu_i = 0.13$



6.2-rasm. Paxtaning yuzalar bilan ishqalanish koefitsiyenti.

Paxta qattiq jism yuzasi bilan kontaktida bo'lganida, ular orasida ishqalanish kuchi vujudga keladi va uning kattaligi tinch holatdagi ishqalanish koefitsiyenti m_t va harakatdagi paxtani ishqalanish

koeffitsiyenti ishqalanish koeffitsiyenti m_x ga bog'liq bo'ladi. Ishqalanish koeffitsiyenti esa paxtaga ta'sir qiluvchi solishtirma bosim kuchiga, uning naviga, namligiga bog'liq. O'rta tolali paxtaning namligi 7–8 foizni tashkil etsa va harakat tezligi $V=0,9–1,2$ m/s, bo'lganida:

a) Yuzaning materiali – qarag'ay yog'och:

$P=0,001$	$P=0,005–0,025$	$P=0,05–0,1$
$m_t=0,85$	$m_t=0,55–0,4$	$m_t=0,4$
$m_x=0,72$	$m_x=0,45–0,35$	$m_x=0,33$

b) Yuzaning materiali – po'lat:

$P=0,001$	$P=0,005–0,025$	$P=0,05–0,1$
$m_t=0,8$	$m_t=0,55–0,5$	$m_t=0,45–0,4$
$m_x=0,7$	$m_x=0,5–0,45$	$m_x=0,39$

v) Yuzaning materiali – lenta (rezinasiz):

$P=0,001$	$P=0,005–0,025$	$P=0,05–0,1$
$m_t=0,9$	$m_t=0,8–0,65$	$m_t=0,55–0,5$
$m_x=0,78$	$m_x=0,75–0,5$	$m_x=0,5–0,4$

g) Yuzaning materiali – lenta (rezinali):

$P=0,001$	$P=0,005–0,025$	$P=0,05–0,1$
$m_t=0,85$	$m_t=0,47$	$m_t=0,45$
$m_x=0,72$	$m_x=0,45$	$m_x=0,44$

d) G'ishtli yuza:

$P=0,001$	$P=0,005–0,025$	$P=0,05–0,1$
$m_t=0,87$	$m_t=0,8–0,77$	$m_t=0,77$
$m_x=0,81$	$m_x=0,76–0,75$	$m_x=0,73$

6.2. Chigitning texnologik xususiyatlari

Chigitning solishtirma og'irligi. Tukli chigitlarning solishtirma og'irligi 111303 n/m^3 . II nav uchun 11000 n/m^3 . III nav uchun 10850 n/m^3 bo'ladi. Tuksizlangan chigitlarning zichligi esa I nav uchun 10800 n/m^3 . IV nav uchun 10850 n/m^3 bo'ladi. Chigitlarning hajmiy massalari ularning tuksizlanish darajasiga va solishtirma bosimga bog'liq bo'ladi. Tukdorlik darajasi oshishi bilan chigitlarning hajmiy massasi kamayadi.

Chigitlarning tukdorligi hajmiy massaga erkin uyumlenganda ko'proq, zichlanganda esa ozroq ta'sir qiladi.

Chigitlarning navi pasayishi bilan namlik va tukdorlik o'zgar-maganda uyumlanish massasi kamayadi. Chigitlarga bo'lgan solishtirma bosim ortishi bilan ularning uyumlanish massasi parabolik bog'lanish bo'yicha ortadi.

O'rta tolali paxta chigitlari hajmiy massalari ularga bo'lgan bosim q ga bog'liq ravishda emperik bog'lanish yordamida quyidagicha taxminan aniqlanadi.

$$\rho_c = a_0 + a_1 \lg(10^3 q + \frac{mg}{20F}) \text{ kg/m}^3 \quad (6.16)$$

bu yerda: ρ_c – hajmiy massa;

a_0 va a_1 – a_0 tuksizlanish darajasiga bog'liq koeffitsiyentlar, 6.2-jadval bo'yicha;

q – chigitlarga bosim, Mn/sm²

G – bosim ostidagi chigitlarning og'irligi, kN;

F – zichlovchi yuklama ta'sir qilayotgan yuza, sm²

Formula bosim $q < 14.7 \cdot 10^2$ mn/sm² bo'lganida to'g'ri bo'ladi.

Chigitlarning zichligi ularning tukdorligiga bog'liq bo'lib $q < 14.7 \cdot 10^2$ mn/sm² bosim uchun

$$\rho_c = b_0 + \frac{b_1}{\lg C} \quad (6.17)$$

formula bo'yicha aniqlanishi mumkin va bunda:

C – chigitlarning tukdorligi, foiz (%);

b_0 va b_1 – solishtirma bosimga bog'liq koeffitsiyentlar, 6.3-jadval bo'yicha.

6.2-jadval.

Tukdorlik foiz (%)	a_0	a_1
6.8	409	81
...	...	...
8.45	383	90
10.84	339	91

11.85	353	74
13.8	320	96

6.3-jadval.

$q, \text{Mn/sm}^2$	b_0	b_1
196	217	291
6320	389	214
9430	436	186
14180	432	202

Chigitlarning qayishqoqlik xususiyatlari

Bu xususiyatlarga yuklama ostida zichlanish koeffitsiyenti va yuklama olingandan keyingi chigitlar hajmining tiklanish koeffitsiyenti kiradi.

Zichlanish koeffitsiyenti k_z chigitlarning bosim ostida oldingi hajmlarini o'zgarish darajasini ko'rsatadi:

$$k_z = \frac{V_1}{V_2} \quad (6.18)$$

bu yerda: V_1 va V_2 – chigitlarining bosilishdan oldingi va keyingi hajmlari.

Chigitlarning zichlanish koeffitsiyenti ularning tukdorligi darajasiga bog'liq bo'lib $k_z=1.4-1.7$ oraliqda bo'ladi. Tukdorlik darajasi ortishi bilan zichlanish koeffitsiyenti kattalashadi.

Hajmning tiklanish koeffitsiyenti chigitlardan bosim olingandan keyin ularning hajmini tiklanishi darajasi ko'rsatadi:

$$k_t = \frac{V_3}{V_2} \quad (6.19)$$

bu yerda: V_3 – chigitlarning yuklama olingandan keyin egallagan hajmi.

Alohida chigitning qayishqoqlik xususiyatlarini shuningdek, erkin tushayotgan chigitlarning po'lat yuzaga urilib akslanib, qaytish tezliklari va yo'nalishlarini ham tavsiflaydi:

$$k_q = \frac{v_2}{v_2} \quad (6.20)$$

bu yerda: v_1 va v_2 – chigitlarning tushish va akslanish tezliklari;
 k_q – alohida chigitning tiklanish koeffitsiyenti.

Havo qarshiligini hisobga olinmasa, tushish va akslanish tezliklari quyidagicha topilishi mumkin:

$$v_1 = \sqrt{2gh_1} \quad (6.21)$$

$$v_2 = \sqrt{2gh_2}$$

bu yerda: h_1 va h_2 – chigitlarning tushishi va akslanish balandliklari.

Olingan natijani (6.15) ga qo'yib

$$k_q = \sqrt{\frac{h_2}{h_1}} \quad (6.22) \text{ natijani olamiz.}$$

Chigitlarni 500 mm. balandlikdan po'lat taxtaga tashlab o'tkazilgan tajriba natijalariga ko'ra alohida chigitning tiklanish koeffitsiyenti uning tukdorligi va pishganlik darajasiga bog'liq:

Chigitning to'la tukdorligi, foiz (%) 13, 9.98, 6.8,

Tiklanish koeffitsiyenti k_q 0.37, 0.40, 0.40

Xom chigit uchun $k_q = 0.29$

Chigitlarning ishqalanish koeffitsiyentlari. Chigitlar ko'pchilik ashyolarga ishqalanganda bosim ortishi, yuza tozaligi ko'tarilishi va namlikning kamayishi bilan ishqalanish koeffitsiyentining kamayishi kuzatiladi. Nisbiy ishqalanish tezligining 0.4–0.8 m/sekundgacha ortishi bilan ishqalanish koeffitsiyenti ham ortadi va eng past tukdorlik va minimal bosimda eng katta qiymatga erishadi. Tezlikning bundan keyingi ortishi bilan ishqalanish koeffitsiyentlari quyidagi Kragelskiy formulasi bilan yaxshi tavsiflanadi:

$$\mu = (A + Bv)e^{-cv} + D \quad (6.23)$$

bu yerda: v – chigitlarning nisbiy sirpanish tezliklari, m/sekund;

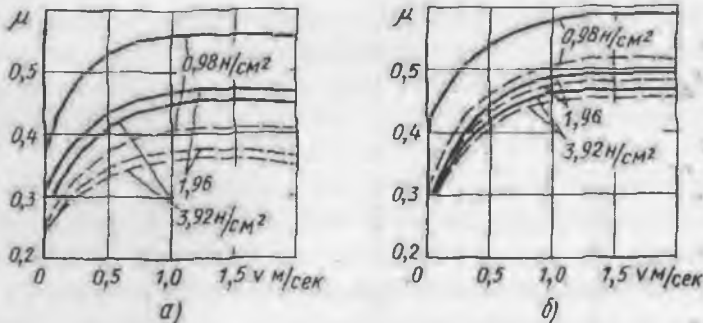
A, B, S, D – tajribaviy doimiylar.

Konditsion namlikdagi chigitlar uchun bosim 0.98 m/sm². gacha bo'lganida sovuq jo'valangan po'lat yuzasi bo'ylab ishqalanishda tajribaviy doimiylarning kattaliklari 6.4-jadvalda keltirilgan.

6.4-jadval.

Tukdorlik %	A	B	C	D
9.6	0.119	0.715	3.94	0.366
4.4	0.255	0.74	2.73	0.456

Xuddi mana shu holatlar uchun ishqalanish koeffitsiyenti va ishqalanish tezligi orasidagi bog'lanishlar 6.3-rasmda keltirilgan.



6.3-rasm.

Chigitlarning surilishga qarshiligi va ichki ishqalanishi. Chigitlarni surilishdagi urinma kuchlanish ularning tukdorligi pasayishi va solishtirma yuklama ortishi bilan kamayadi. Surilishga qarshilik koeffitsiyenti ham normal bosim ortishi va tukdorlik kamayishi bilan kamayadi. Chigitlarning ilashish koeffitsiyenti faqat tukdorlik 8.5–13 foiz bo'lganda sezilarli bo'ladi va bundan past tukdorlikda amaliy ahamiyatga ega emas.

Tukdorligi 10.3–12.85 foiz bo'lgan chigitlar uchun solishtirma bosim 0.39–0.49 m/sm². bo'lganida ichki ishqalanish koeffitsiyenti $M=0.64-0.65$ bo'ladi. Solishtirma bosim 0.98 m/sm². gacha ortishi bilan $M=0.43$ qiymatga erishadi va solishtirma bosim 3.6 m/sm² gacha bo'lganida amalda o'zgarmaydi.

Chigitlarning yon bosimi q ni yetarli darajada aniqlik bilan

$$q = (0,30-0,34)P_N \text{ n/sm}^2 \quad (6.24)$$

ifoda bo'yicha hisoblash mumkin va bu yerda P_N – chigitlarga normal bosim, n/sm².

6.3. Paxta tolasining asosiy fizik-mexanik xususiyatlari

Paxtani turli xil xususiyatlari va strukturalar bilan tavsiflanadi (tola, chigit, ifloslik, mag'iz va h.k.). Bundan esa uning mashina ishchi organlari bilan bo'ladigan o'zaro ta'siri ham turlicha bo'lishi kelib chiqadi.

Tolaning xususiyatlari paxta strukturasidagi boshqa tashkil etuvchilarning ko'pgina xususiyatlari kabi uning naviga, terim turiga, ob-havoga bog'liqdir. Masalan, paxta namligi – 8,5 foiz bo'lganida, uning komponentlari bo'lgan chigit mag'ziniki – 6,7 foiz, qobig'iniki – 11,6 foiz, tolasiniki – 7,1 foiz bo'lar ekan.

Paxta tolasini faqat bitta o'simlik hujayrasidan iborat bo'lib, rivojlanib bo'lib qurigandan keyin vintsimon buralgan yassi tasmacha ko'rinishiga ega bo'ladi. O'rta tolali nav paxta tolalari uzunliklari 31–33 va ingichkaligi 20–40 mikron, ingichka tolali navlarda esa 38–41 mm. va 7–15 mikron bo'ladi.

Tolalarning chigit po'stlog'iga mahkamlanish mustahkamligi o'rta tolali navlarda 21,6–24,4 mn. va ingichka tolali navlarda 10,8–17,6 mn. bo'lgani holda ularning mustahkamligi 31,4–59,4 mm. bo'ladi. Shuning uchun jinlashda tolalar ko'proq po'stloqqa yopishgan joyidan yoki unga yaqin joyidan uziladi.

Paxta tolasini anchagina zichlanuvchanlik xossasiga ega. Paxta tolasining hajmiy massasi uning namligi, navi va zichlovchi yuklamaga bog'liq.

Paxta tolasining zichligi kondenser navida 10–12 kg/m³. tola tozalagich ta'minlash stolida 40–45 kg/m³. bo'ladi.

Paxta tolasini zichligi ρ ning zichlovchi yuklamaga va namlikka bog'lanishi

$$\rho = \frac{3160}{44 - W} \sqrt[3]{P_n} \quad (6.25)$$

formula bilan ifodalanadi va bu yerda:

W – paxta namligi, foiz (%)

P_n – tola birlik yuzasiga bo'lgan bosim, N/sm².

Paxta tolasining yon bosimi. Bu paxta tolasining ahamiyatli texnologik xususiyatlaridan bo'lib, tolalar yonlamasiga kengayish imkoniyati yo'q holatda zichlanganda paydo bo'ladi.

Paxta tolasining yon bosimi va zichlovchi yuklama o'rtasidagi bog'lanish quyidagi ko'rinishga ega

$$q_y = kP_N \quad (6.26)$$

bu yerda: q_y – yon bosim;

k – yon bosim koeffitsiyenti.

Yon bosim koeffitsiyentiga tola navi va namligi ta'sir ko'rsatadi. Tola navi pasayishi va namligi ortishi bilan yon bosim kamayadi.

Yon bosimning hisobi 1 nav paxta tolasi 5 foiz namlikka ega bo'lgan holat uchun olib boriladi. Bunda $k=0.4$ bo'ladi, yoki

$$q_y = 0,4P_N \quad (6.27)$$

6.5-jadvalda rayonlashtirilgan paxta navlari tolalarining fizik-mexanik xususiyatlari keltirilgan. Unda asosan, tolaning shtapel uzunligi, chiziqli zichligi, nisbiy uzilish kuchi hamda kalta tola miqdori keltirilgan.

6.5-jadval

Rayonlashtirilgan paxta navlari tolasi fizik-mexanik xususiyatlari

Seleksion navi	Shtapel vazniy uzunligi, mm	Chiziqli zichligi, m teks	Uzilish kuchi, sN	Nisbiy uzilish kuchi, sN/teks	Kalta tola miqdori, foiz (%)
1	2	3	4	5	6
9871-I	39,2	125(7970)	4,5(4,6)	36,0(37,1)	8,7
9883-I	39,7	141(7110)	4,6(4,7)	32,6(33,6)	9,0
6249-V	39,7	145(6930)	4,5(4,6)	31(31,6)	17,1
C-6037	39,3	131(7620)	4,4(4,5)	33,5(34,3)	11,6
Termiz 16	38,5	152(6780)	4,5(4,6)	29,6(31,2)	15,7
6465-V	39,1	147(6780)	4,5(4,6)	30,6(31,5)	18,1
133	36,8	165(6070)	4,6(4,7)	27,8(28,9)	15,9
C-6530	35,5	158(6300)	4,4(4,5)	27,8(28,5)	15,1

175-F	32,5	170(5880)	4,3(4,4)	25,3(25,9)	11,6
149-F	35,1	167(5980)	4,3(4,4)	25,7(26,5)	13,4
C-6524	34,2	173(5780)	4,4(4,5)	25,4(26,0)	15,7
C-9070	36,8	165(6040)	4,4(4,5)	26,7(27,2)	20,2
C-4727	33,4	172(5820)	4,3(4,4)	25(25,6)	14,8
An-Bayaut 2	33,5	179(5590)	4,4(4,5)	24,6(25,1)	12,6
Buxoro 6	35,6	160(6230)	4,3(4,4)	26,9(27,5)	15,7
Yulduz	33,4	175(5710)	4,4(4,5)	24,1(25,7)	16,2
Andijon 33	35,5	171(5840)	4,4(4,5)	25,7(26,3)	16,1
Andijon 35	32,6	183(5460)	4,6(4,7)	25,1(25,7)	13,8
Qirg'iz 3	33,7	174(5720)	4,5(4,6)	25,9(26,6)	14,7
An-O'zbekiston	33,8	166(6000)	4,3(4,4)	25,9(26,5)	12,7
Samarqand	33,4	175(5710)	4,4(4,5)	25,1(25,7)	14,7
Qizil-Ravat	34,1	173(5800)	4,4(4,5)	25,4(26,1)	15,6
Namangan77	33,3	171(5830)	4,4(4,5)	25,7(26,1)	12,3
Andijon 9	33,2	163(6130)	4,1(4,2)	25,1(26,7)	13,8
Toshkent 6	32,5	177(5640)	4,4(4,5)	24,8(25,4)	
C-2606	35,0	170(5880)	4,5(4,6)	26,5(27,5)	12,0
Oq oltin	34,0	168(5950)	4,3(4,4)	25,6(26,4)	13,8
Chimboy 3010	33,1	174(5720)	4,3(4,4)	24,7(25,2)	11,1
An-410	33,6	175(5720)	4,3(4,4)	22,8(23,4)	14,2
3038	33,3	201(4960)	4,7(4,8)	23,4(24,0)	15,7
An-402	32,4	170(5930)	4,3(4,4)	25,3(26,1)	16,3
Toshkent 1	32,3	186(5380)	4,5(4,6)	24,2(24,9)	15,6
Andijon 60	32,7	193(5170)	4,7(4,8)	24,3(24,8)	11,0
C-4880	32,5	188(5320)	4,5(4,6)	23,9(24,5)	16,4

Yana uzoq tajribaviy izlanishlar shuni ko'rsatadiki, tolaning muhit-dan namlik olish qobiliyati chigit qobig'idan yuqori ekan, mag'iznikidan esa chigitniki yuqori ekan. Paxtani tashkil etuvchilarning birgina namlikka munosabat bo'yicha bunday farqi, boshqa ko'rsatkichlar bo'yicha ham komponentlari orasida xilma-xillik bo'lishini ko'rsatadi.

Paxta va uning tolasining mexanik xususiyatlariga namlik ham katta ta'sir ko'rsatadi. U tolani bikrligini kamaytiradi, g'aramda esa zichlik oshishiga olib keladi.

Quyidagi 6.6-jadvalda paxta tolasini turli yuzalar bilan ishqalanish koeffitsiyentlari qiymatlari keltirilgan.

Injener V.E.Zotikov olgan ma'lumotlarga qaraganda, tezlik 10,0 m/s bo'lganda tolaning tola bilan ishqalanish koeffitsiyenti 0,74 ga teng.

Professor G.I.Boldinskiy bo'yicha tolaning po'lat arra ishchi yuzasi bilan ishqalanish koeffitsiyenti 0,3ga teng. Quyida tinch va harakat holatidagi ishqalanish koeffitsiyentlari qiymatlari μ_t va μ_x keltirilgan.

6.6-jadval.

Tola harakat qilayotgan yuzalar nomi	Solishtirma bosim kuchida ishqalanish koeffitsiyenti qiymatlari, kN/m ² , (kg/sm ²)					
	0,98(0,00)		0,49–2,45 (0,005–0,025)		4,9–9,8 (0,05–0,1)	
	μ_t	μ_x	μ_t	μ_x	μ_t	μ_x
Po'lat	0,85 0,80	0,72 0,70	0,55–0,40 0,55–0,50	0,45–0,35 0,55–0,45	0,40 0,4–0,45	0,3–3 0,3–9
Transportyor lenta:						
rezinasiz qoplam	0,9	0,78	0,80–0,65	0,75–0,50	0,55– 0,50	0,5–0 0,4–0
rezinali qoplam	0,86	0,72	0,47	0,45	0,45	0,4–4
G'isht:						
pishirilgan	0,87	0,81	0,80–0,77	0,76–0,75	0,77	0,7–3
xom	0,80	0,73	0,73	0,68	0,70	0,6–8 0,6–4
Somon-loy suvoq	0,82	0,71	0,75	0,71	0,70	0,6–8 0,6–4

Chigitli tolaning ilashish koeffitsiyenti f_c quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$f_c = \frac{C}{P} \quad (6.28)$$

bu yerda: C – ilashish kuchi, kN/m²;

P – solishtirma bosim, kN/m².

6.7-jadvalda solishtirma bosim kuchi bilan ilashish kuchi orasidagi bog'lanish ko'rsatilgan.

6.7-jadval.

Seleksion nav	Namlik, foiz (%)	Solishtirma bosim, kN/m^2 (kg/sm^2)	Ilashish kuchi, s kN/m^2 (kg/sm^2)
108-F	8,1	9,8(0,1)	1,18(0,012)
108-F	8,1	29,4(0,3)	2,16(0,022)
108-F	3,1	9,8(0,1)	2,06(0,021)
108-F	3,1	29,4(0,3)	2,84(0,020)

6.8-jadvalda injener Zotikov V.E. bo'yicha paxta tolasining turli yuzalar bilan tezlik qiymatiga qarab ishqalanish koeffitsiyentining qiymatlari keltirilgan.

6.8-jadval.

Tezlik, sm/s	10	20	30
Ishqalanish koeffitsiyenti	0,23	0,25	0,28
Xlorvinil qoplama bo'yicha	$f=0,8-1,1$		
Oyna bo'yicha	$f=0,3-0,4$		

Tolani normal pishganligidagi absolyut mustahkamligi 39,2–59,4 mN ni tashkil qiladi. Mustahkamlikning yana bir ko'rsatkichi mavjud bo'lib, bu nisbiy uzilish uzunligidir.

Baydyuk P.V. ning ishida paxta tolasining presslangandan keyingi relaksatsiya davridan keyingi zichligi (presslash zichligi 800 kg/m^3 va namligi $w=6\%$) $P=1,5 \cdot 10^5 \text{ N/m}^3$ ni tashkil qiladi.

Nazorat savollari:

1. Paxtaning asosiy fizik-mexanik xususiyatlariga nimalar kiradi?
2. G'ovaklik va zichlik ko'rsatkichlari haqida tushuncha bering.
3. Chigitning asosiy fizik-mexanik xususiyatlariga nimalar kiradi?
4. Paxta tolasining asosiy fizik-mexanik xususiyatlariga nimalar kiradi?

5. Paxta va uning mahsulotlarini fizik-mexanik xususiyatlarini texnologik jarayondagi ahamiyati.

7-BOB. PAXTA BARABANLI QURITGICHINI LOYIHALASH ASOSLARI

7.1. Umumiy ma'lumotlar

Quritish barabanini loyihalashda qo'yiladigan talablar paxtaning quritish obyekti sifatidagi asosiy xarakteristikasi ko'rsatkichlaridan kelib chiqib belgilanadi.

Bizga ma'lumki, paxta terish kombaynlarida terib olingan paxtaning namligi o'rtacha 10–18 foizni tashkil etib, uni bu holda uzoq saqlash yoki ishlashga uzatish mumkin emas. Paxtani namligi 13–14 foizdan yuqori bo'lsa, u holda chigitda biologik jarayonlar ro'y berib, paxtada mikroorganizmlardan issiqlik ajralib chiqadi. Shuning asosida, buzilish ro'y beradi. Bu o'z holatida tolaning fizik-mexanik xususiyatiga ta'sir etadi. Undan tashqari, yuqori darajadagi namlik paxtani tozalashda va uni jinlashda mashinaning ish unumini hamda tozalash samaradorligini pasaytiradi.

Paxtaning konditsion va texnologik namlik me'yorlari bir biridan farq qiladi.

Paxtaning konditsion namligi – me'yori uni uzoq vaqt g'aramda saqlanishi lozimligidan kelib chiqib belgilanadi.

Paxtaning texnologik namligi – me'yori esa paxtani tozalash va tola ajratish jarayonlari yuqori unumli, tola sifati va tozalik darajasi yuqori bo'lishini ta'minlaydigan qilib belgilanadi.

Texnologik namlik paxtaning birinchi navlari uchun 6–7 foiz va tola namligi 6 foizgacha, past navlar uchun paxta uchun 8–9 foiz va tola uchun 7–8 foizgacha deb hisoblanadi.

Paxtaning eng qimmatli tarkibiy qismi bo'lgan tola tarkibi asosan, sellulozadan iborat bo'lib, biroz pektin moddalar va tolani qoplagan mum moddasi ham mavjud bo'ladi.

Chigit tarkibida po'stpardali po'stloq va mag'iz bo'ladi. Po'stloq tarkibida selluloza, lignin, oqsillar va mineral moddalar bo'ladi.

Mag'izning urug' qismi tarkibi asosan, oqsil va moylardan iborat va shuningdek, murtak mavjud. Murtakning tarkibi oqsil, karbonsuvlar, organik va mineral kislotalardan iborat.

Paxtaning ko'rib chiqilgan tarkibini tashkil etuvchilari turli geometrik, fizik va ximik, hamda termodinamik xossalariga egaligi paxta quritish jarayonining texnologik jihatdan murakkab bo'lishiga sabab bo'ladi.

«Paxtasanoat ilm» ishlab-chiqarish ilmiy markazida qilingan ilmiy ishlarga ko'ra, agar jinlanayotgan I navli paxtaning namligi 8 foizdan 9 foizgacha o'zgarsa, tola tarkibidagi nuqsonlar 0,3–0,4 foizga III–IV navining namligi 9 foizdan 14–16 foizga o'zgarsa, tola nuqsonlari 40–50 foizga oshar ekan.

Texnologik namlik paxtaning birinchi navlari uchun 6–7 foiz va tola namligi 6 foizgacha, past navlar uchun paxta uchun 8–9 foiz va tola uchun 7–8 foizgacha. Shuning uchun paxta namligini konditsion normaga keltirish kerak. Bu vazifani paxta tozalash zavodlarida baraban tipidagi quritgichlar amalga oshiradi.

Paxta quritgichlarining vazifalari. Paxta quritgichlari paxta zavodlari va paxta tayyorlash maskanlarida paxtani qabul qilishda uni konditsion namlikkacha va zavoddagi paxta tozalash texnologik jarayonida texnologik namlikkacha quritish vazifasini bajaradi.

Paxta quritgichlariga qo'yiladigan texnologik talablar. Quritish jarayonida tola va chigit issiqlik va mexanik shikast olmasligi kerak. Buning uchun tolaning harorati 373–378 °K dan, urug'lik chigitniki 338–343 °K dan oshmasligi kerak. Quritish jarayoni uzluksiz, namlikni ajratish rostlanuvchan, quritish bir tekisligi yuqori darajada bo'lishi kerak.

Quritgich konstruksiyasida quritishni tozalash bilan birga bajarish ma'qul hisoblanadi. Paxtani quritgichga solish va olish mexanizatsiyalangan, quritish jarayoni ko'rsatgichlarini ta'minlash avtomatlashtirilgan bo'lishi kerak.

Paxta quritgichlarini tasniflanishi quyidagicha:

– issiqlikni paxtaga yetkazish usuliga qarab – konvektiv, kontakt va aralash;

- ishchi davr tarkibi bo'yicha – davriy va uzluksiz;
- issiqlik tashuvchining paxtaga nisbatan harakati yo'nalishiga qarab to'g'ri oqimli va qarshi oqimli;
- issiqlik tashuvchini qizdirish usuliga qarab – olovli havo isitgichli va havoni o'txona gazlari bilan aralashtirishli;
- paxtaning issiqlik tashuvchi bilan ta'sirlashuv usuliga qarab – qatlamli, muallaq holatli va aralash;

Konstruktiv tuzilishicha qarab quritgichlar havo favvorali, tasmali, kamerali (xonachali), minorali va barabanli bo'ladilar.

Texnologik jarayonda bajaradigan vazifasiga qarab quritgichlar paxtani saqlash uchun quritadigan konditsion va tola ajratish uchun quritadigan texnologik turda bo'ladi.

7.2. Paxtani quritishdagi asosiy texnologik ko'rsatkichlar.

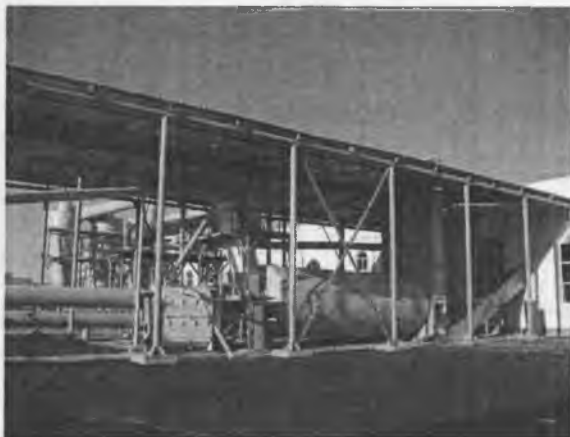
1. Quritish natijasida ajratib olingan namlik miqdori – W foiz

$$w = \frac{G_1 - G_2}{G_k} 100 \text{ foiz}; \quad (7.1)$$

bu yerda: G_1 – paxtaning dastlabki og'irligi;

G_2 – paxtaning quritilgandan keyingi og'irligi;

G_k – paxtaning absolyut quruq holdagi og'irligi.



7.1-rasm. Quritish-tozalash sexi.



7.2-rasm. Quritish barabanining ichki qismi.

2. Quritish natijasida bug‘lantirib yuborilgan namlik miqdori:

$$w = G_1 - G_2 \text{ yoki } w = \frac{Y_2(w_1 - w_2)}{100 + w_2}; \quad (7.2)$$

bu yerda: w_1, w_2 – paxtani dastlabki hamda quritgandan keyingi namligi, foiz hisobida.

3. Quritgichning nam paxta bo‘yicha ish unumi – U_1 :

$$U_1 = \frac{U_2(100 + w_1)}{100 + w_2} \quad (7.3)$$

bu yerda: U_1, U_2 – quritgichning nam va qurigan paxta bo‘yicha ish unumlari.

4. Tolaning tekis quritilganlik ko‘rsatkichi – η_T :

$$\eta_T = \frac{w_T}{0,7w_2} \quad (7.4)$$

bu yerda: w_T – quritilgan tola namligi.

5. Chigit mag‘izining tekis quritilganlik ko‘rsatkichi – η_m :

$$\eta_m = \frac{w_m}{0,46w_2^{1,275}}; \quad (7.5)$$

bu yerda: w_m – quritilgan mag‘izning namligi.

6. Chigit po‘stlog‘ining tekis quritilganlik ko‘rsatkichi – η_P :

$$\eta = \frac{w_p(1 - p_T - p_m)}{w_2 - p_T w_T - p_m w_m} ; \quad (7.6)$$

bu yerda: w_p – quritilgan po'stloqning namligi;

p_T – paxtadagi tolaning nisbiy miqdori;

p_m – paxtadagi mag'izning nisbiy miqdori;

$1 - p_T - p_m$ – paxtadagi po'stloqning nisbiy miqdori p_p .

7. Quritish davomida quritgichning tozalash samaradorligi – K :

$$K = \frac{C_3(C_1 - C_2)}{C_1(C_3 - C_2)} 100\% \quad (7.7)$$

C_1, C_2 – paxtani quritishdan oldingi va keyingi iflosligi, foiz (%).

C_3 – chiqindilarning iflosligi, foiz (%).

8. Quritish barabanida 1 kg. namlikni bug'lantirib yuborish uchun sarf bo'lgan issiqlik miqdori – Q :

$$Q = \sum_{i=1}^n q_i, \quad (7.8)$$

bu yerda: q_i – quritilish elementlari bo'yicha issiqlik sarfi.

$$q_1 = i_n - c_T \theta_1 = 2491,1 + 1,97(T_2 - 273) - c_T(\theta_1 - 273), \quad (7.9)$$

bu yerda: $i_n = 2491,1 + 1,97(T_2 - 273)$ – T_2 temperaturali ishlab chiqayotgan issiq havodagi issiqlik miqdori;

θ_1 – paxtaning boshlang'ich temperaturasi, °K;

$S_s = 4,1868$ – suvning solishtirma issiqlik sig'imi.

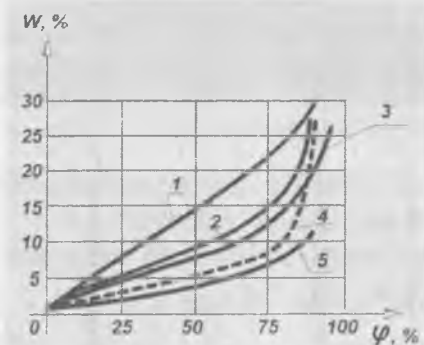
Yuqoridagi aytib o'tilgan ko'rsatkichlar quritish qurilmasini texnologik jihatdan baholash uchun asos hisoblanadi. Shu ko'rsatkichlar bo'yicha paxtani qay tarzda quritish kerakligini aniqlab olinadi.

7.3. Paxtaning quritiladigan ashyo sifatida tavsifi

Bizga ma'lumki, paxta asosan, tola hamda chigitdan tashkil topgan. Tola o'z tarkibida asosan, sellulyoza va oz miqdordagi pektin moddasini mujassamlashtirib, yupqa mum moddasi bilan qoplangan. Chigit esa mag'iz va uni o'rab turuvchi po'stloqdan iboratdir.

Tola va chigit ko'p komponentli ekanligi uni quritishda ham o'z ta'sirini ko'rsatadi. Agar ma'lum temperaturada paxta va uning komponentlarini quritib, ulardagi nisbiy namlikni kuzatsak quyidagi grafiklar hosil bo'ladi:

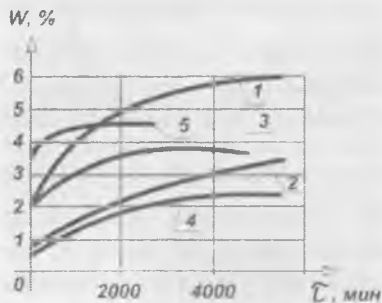
Paxta komponentlari muvozanatli namligining havo nisbiy namligi φ bilan harorat 300 °K bo'lganda bog'lanishi 7.3-rasmda ko'rsatilgan.



7.3-rasm.

Paxta komponentlarida $T=300^{\circ}\text{K}$ bo'lganida namlik muvozanatining havo nisbiy namligi φ ga bog'liq o'zgarishi: 1-chigit po'stlog'i; 2-chigit; 3-paxta; 4-chigit mag'zi; 5-tola.

Quruq paxta va uning komponentlarining havoning nisbiy namligi $\varphi=40$ foiz hamda harorati $T=300^{\circ}\text{K}$ bo'lganida vaqt davomida namlikni havodan so'rish jarayoni 7.4-rasmda ko'rsatilgan.

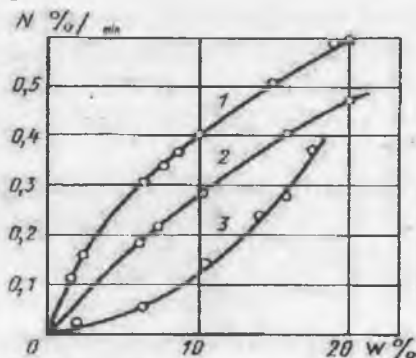


7.4-rasm.

$T=300^{\circ}K$ va $\varphi=40$ foiz. bo'lganida paxta komponentlari namliklari-ning havodan so'rilish natijasida vaqt bo'yicha o'zgarishi: 1-chigit po'stlog'i; 2. chigit; 3. paxta; 4. chigit mag'zi; 5. tola.

Bulardan ko'rinadiki, namlik bo'yicha muvozanatga eng avval tolada va eng keyin chigitda erishiladi.

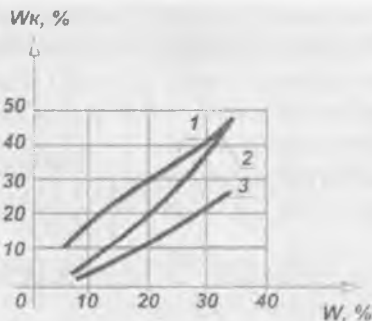
Bu narsa paxta va uning tashkil etuvchilarining qurish tezliklarida ham o'z ifodasini topishi 7.5-rasmda keltirilgan



7.5-rasm.

Paxta va uning komponentlarining qurish grafiklari: 1. tola; 2. paxta; 3. chigit.

Bundan ko'rinadiki, tola eng tez quriydi. Chigit eng sekin va paxta qurish tezligi o'rtacha bo'ladi.



7.6-rasm. Paxta komponentlaridagi namlikning paxta namligi w bilan bog'liqligi 1. po'stloq, 2. chigit mag'zi, 3. tola

Paxtaning har bir namlik ko'rsatkichiga uning tarkibidagi tola, chigitning po'stlog'i va mag'zi namliklarining muayyan qiymatlari to'g'ri keladi. Mazkur holat 7.6-rasmda o'z ifodasini topgan. Grafikdan ko'rinib turibdiki, paxta issiq havo bilan to'qnash kelganda tola tez qurib, chigit esa nisbatan ancha sekin qurir ekan. Shuning uchun paxtani quritishda uning har bir komponentini qizdirib olish temperaturasi katta rol o'ynaydi. Paxtani quritishda uning tolasining temperaturasi 373–378 °K (100–105°S), urug'lik chigit bo'lsa 333°K (60°S), texnik chigit bo'lsa 358 °K (80°S) dan oshirib yubormaslik kerak.

Agarda temperatura shu ko'rsatkichlardan oshib ketse, u holda tolaning mexanik xususiyatlari, chigitning esa unib chiqish hamda texnologik ko'rsatkichlari pasayadi.

Paxtani quritish tezligiga issiqlik tashuvchining nisbiy harakat tezligi katta ta'sir ko'rsatadi. Ilmiy tadqiqotlarning ko'rsatishicha issiqlik tashuvchi tezligi $V_{\text{t}}=1.00\text{--}1.45$ m/sekund bo'lganida, paxtani quritish tezligi eng yuqori bo'ladi.

7.4. Quritgichlarning turlari va ularga qo'yiladigan talablar

Quritgichlar asosan paxtani quritish va undagi namlik miqdorini konditsion yoki texnologik normaga keltirish uchun ishlatiladi. Ular paxta tayyorlov maskanlarining quritish-tozalash sexlariga, paxta tozalash zavodining quritish-tozalash sexiga o'rnatiladi.

Quritgichlarning eng asosiy ishchi organlari deb quritish barabanlari hisoblanadi.

Quritish barabanlariga qo'yiladigan asosiy talablar quyidagilardan iborat:

- quritish barabanida issiqlik ta'sirida tola va chigitning mexanik xususiyatlariga salbiy ta'sir etmaslik;

- quritish vaqtida tola temperaturasi – 373–378 °K dan oshmasligi kerak chigit texnik bo'lsa – 338–343 °K, urug'lik bo'lsa 328–333 °K bo'lishi ;

- quritish jarayoni uzluksiz bo'lishi, hamda uni sozlab kerakli rejimda quritish imkoniyati ta'minlanishi;

- quritish barabanida quritish bilan bir vaqtda paxtani qisman tozalash ham amalga oshirish mumkinligini ta'minlanishi;

– quritish barabaniga paxtani uzatish va undan chiqarib olish jarayonining mexanizatsiyalashtirilishi.

Quritish barabanlari paxtaga issiqlik uzatish usuliga qarab uch turga bo'linadi: konvektiv, kontaktli va aralash.

Ishlash sikliga qarab esa-davriy va uzluksizga bo'linadi.

Paxta bilan havoni harakat yo'nalishlariga qarab, bir xil va qarama-qarshi yo'nalishlarga bo'linadi.

Quritish qurilmasining konstruksiyasiga qarab, quritgichlar lentali, kamerali, minorali va barabanli turlarga bo'linadi. Bizning sanoatimizda asosan, barabanli quritgichlar keng qo'llaniladi. Bu quritgichlar boshqa turlarga qaraganda quyidagi afzalliklarga ega:

1. Yuqori ish unumi – 10 t/s ga egaligi.

2. Yuqori darajada quritish imkoniyati – 10 foizga egaligi.

3. Paxta tolasi va chigitni tekis holda quritish imkoniyati mavjudligi.

4. Konstruksiyasining soddaligi hamda barabanning aylanish yo'nalishini o'zgartirish imkoniyati borligi.

Hozirda paxta zavodlarida asosan, 2SB–10, SBO, SBT markali quritish barabanlari qo'llaniladi.

Quritgichlar asosan, quyidagi elementlardan tashkil topgan: baraban, barabanga nam paxtani uzatib beruvchi ta'minlagich, barabanda tayanch moslamalaridan harakatga keltiruvchi mexanizmlar.

7.5. Quritgichning tarkibiy qismlarining tuzilishi va hisobi

Ta'minlash moslamalari. Quritish barabanining ta'minlash moslamasi shaxta 1, vintli shnek 2, patrubok 3, rama 4 va elektromotor 5 dan iboratdir (7.7-rasm). Uning ish unumi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$\Pi = 47 D_v^2 \cdot S_v \cdot n \cdot \rho_p \cdot \psi \cdot \varphi \quad (7.10)$$

bu yerda: D_v – shnek vintining diametri, m;

S_v – vint qadami, m;

n – shnekning aylanish soni, min⁻¹;

ρ_p – vintli shnekda paxtaning zichligi, kg/m³.

$$\rho_p = p_{\omega} k_v \quad (7.11)$$

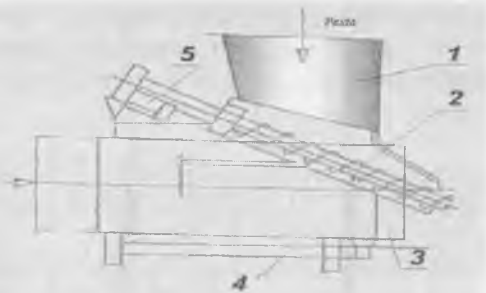
bu yerda: p_{ω} – paxtaning namligini hisobga olgan holdagi uyum-

lanish massasi; $K_3=1,20$ – paxta shnekda harakatlanayotganida zichlanishini hisobga oluvchi koeffitsiyent;

$y=0,4$ – shnek novini to'ldirish koeffitsiyenti;

j – shnekni o'rnatishdagi qiyalik burchagining ta'sir koeffitsiyenti, $j=(1\pm\sin\alpha)$;

α – shnekni o'rnatishdagi qiyalik burchagi, agarda paxta yuqoriga harakat qilsa, u holda (–) belgisi, pastga harakat qilsa (+) belgisi olinadi.



7.7-rasm Ta'minlash moslamasi sxemasi.

Vintli shnekning diametri ish unumi ma'lumligida quyidagicha aniqlanadi:

$$D_B = K \sqrt{\frac{U}{47 S_n n \rho_f \phi \phi}} \quad (7.12)$$

K – separatordan shnekka paxtani notekis uzatilishini hisobga oluvchi koeffitsiyent, $K=1,20$;

Shnekni harakatga keltiruvchi motor quvvati quyidagicha aniqlanadi:

$$N = \frac{K_3}{\eta} \left[\frac{\pi * L}{360 S_n} (2 D_n * \mu_1 + D_n * \mu_2 + S_n * \mu_1) + 0,5 n D_n^2 (K_n^2 D_n L) \times (1 \pm \sin \alpha) \right], KBT \quad (7.13)$$

bu yerda: $K_3=1,3,1,4$ – hisobga olinmagan qarshiliklar koeffsienti

μ – F.I.K;

L – shnekning ishchi uzunligi, m;

D_n – shnek novining diametri;

$\mu_1 = \mu_2 = 1,3$ – nam paxtaning shnek hamda nov bo'yicha ishqalanish koeffitsiyenti;

$K_n=0,05,0,06$ – vint og'irligini hisobga oluvchi emperik koeffitsiyent.

Shnekli ta'minlagichni yuritishga sarf etiladigan quvvatni qisqacha quyidagi formula bo'yicha topsa ham bo'ladi:

$$N = K_3 \frac{P * V}{\eta} \quad (7.14)$$

bu yerda: $K_3 = 1,15 - 1,25$ – quvvatning zaxira koeffitsiyenti;
 P – shnek valining tortish kuchi.

Agar shnek gorizontal joylashgan bo'lsa,

$$P = 10 * q * L * \omega = \Pi * L * \omega / 0,36 * V,$$

bu yerda: $q = \Pi/3,6V$ – shnek novining bir metridagi paxtaning massasi;

V – paxtaning novdagi tezligi;

ω – paxtaning harakatiga ta'sir etuvchi, tajribaviy aniqlanuvchi qarshilik koeffitsiyenti.

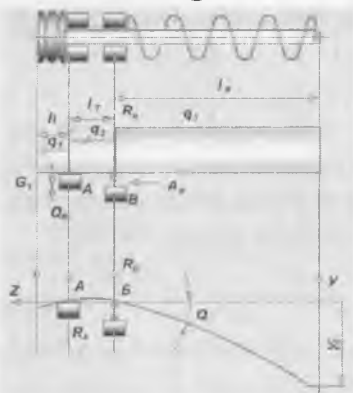
Nam paxta uchun $w = 15, 20$, u holda quvvat

$$N = K_3 \frac{2,78 \Pi * L * \omega}{10^3 * \eta} \text{ KBT} \quad (7.15)$$

Agar shnek qiya joylashgan bo'lsa,

$$N = K_3 \frac{2,78 \Pi * L * \omega}{10^3 * \eta} (1 \pm \sin \alpha); \quad \text{KBT} \quad (7.16)$$

Shnek mustahkamligini hisoblash.



7.8-rasm Shnekning hisob sxemasi.

Shnekning hisob sxemasida:

G_1 – shkiv og'irligi;

Q_0 – tasmaning tortish kuchi;

q_1, q_2, q_3 – val qismlarining tekis taqsimlangan og'irlik kuchlari;

A_0 – o'q bo'yicha yo'nalgan, paxtaning nav bo'yicha harakatiga qarshilik kuchi.

Shnekning o'qi bo'yicha yo'nalgan A_0 kuch quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$A_0 = \frac{2M_a K}{D_a \operatorname{tg}(\alpha_{yp} + \mu)} \quad (7.17)$$

bu yerda: $K=1,2 - 1,3$ – paxta qatlami notekisligini hisobga oluvchi koeffitsiyent;

M_a – shnek valini aylantiruvchi moment;

D_a – shnek vintining diametri;

μ – paxtaning vint bo'yicha ishqalanish koeffitsiyenti,

$\mu=37^\circ$, $\operatorname{tg}\mu=0,75$;

α_{yp} – vint chizig'ining o'rtacha ko'tarilish burchagi.

$$\operatorname{tg}\alpha_{yp} = \frac{K_1 S_B}{D_B} \quad (7.18)$$

bu yerda: S_B – vint qadami,

$K_1=0,4, 0,45$ – koeffitsiyent.

Val o'qiga ta'sir qiluvchi tasmaning tortish kuchi Q_0 quyidagicha aniqlanadi:

$$Q = 2S_B z \sin \frac{\alpha}{2} \quad (7.19)$$

bu yerda: z – tasmalar soni;

C_0 – tasmaning dastlabki tarangligi;

a – shkivni qamrov burchagi.

$$\alpha = \pi \left(1 + \frac{D_k - D_l}{l} \right) \quad (7.20)$$

bu yerda: D_k, D_l – ko'rilayotgan va u bilan bog'langan shkivning diametrlari.

l – shkivlar o'qlar orasidagi masofa.

Shnek valining tayanch nuqtalaridagi reaksiya kuchlarini aniqlaymiz:

$$\begin{aligned} R_A &= \frac{\sum M_E}{l_r} \\ R_E &= \frac{\sum M_A}{l_r} \end{aligned} \quad (7.21)$$

Shnek vali diametrini dastlabki tarzda quyidagi formula orqali topish mumkin:

$$d \geq 11 \sqrt{\frac{N}{n}} \quad (7.22)$$

bunda: N – val uzatayotgan quvvat, kvt.;
 n – shnek valining aylanish soni, min^{-1} .

Vall tuzilishining eskiz ishlanmasi tuzilgandan keyin, asosiy bo‘lgan statik mustahkamlikka hisob bajariladi. Bunda shnekda tiqilish holatida valdagi maksimal burovchi moment aniqlanadi:

$$M_{\max} = 2M_H$$

Valning xavfli kesimi B nuqtadagi kesimi bo‘lib, bu yerda quyidagi kuchlanishlar ta’sir qiladi:

Normal kuchlanish

$$\sigma_3 = \frac{M_3}{W_3} + \frac{A_0}{F} \quad (7.23)$$

Urinma kuchlanish

$$\tau = \frac{2M_H}{W_a} \quad (7.24)$$

Yassi kuchlanishlik

$$\sigma_{\text{ss}} = \sqrt{\sigma_3^2 + 4\tau^2} \quad (7.25)$$

Mor nazariyasiga asosan, agar $\gamma \neq 1$ bo‘lsa,

$$\sigma_{\text{ss}} = \frac{1-\gamma}{2} \sigma_3 + \frac{1+\gamma}{2} \sqrt{\sigma_3^2 + 4\tau^2} \quad (7.26)$$

Valning xavfli kesimdagi normal va urinma statik kuchlanishlar bo‘yicha $n_{0\sigma}$ va $n_{0\tau}$ hamda umumiy n_0 mustahkamlik zaxiralari quyidagicha topiladi:

$$n_{0\sigma} = \frac{\sigma_r}{\sigma_g}, n_{0\tau} = \frac{\tau_r}{\tau_g},$$

$$n_0 = \frac{n_{0\sigma} + n_{0\tau}}{\sqrt{n_{0\sigma}^2 + n_{0\tau}^2}} \geq n_{0\min} \quad (7.27)$$

Ст.3 uchun $\sigma_0/\sigma_g=0,6$ va $n_0=1,8$. Valning mas'uliyatli ekanligi va yuklamalarni topishdagi noaniqliklarni hisobga olgan holda umumiy mustahkamlik zaxirasining aniqlanishi:

$$n_{0\min} = 2,2, 2,4$$

Chidamlilik chegarasi bo'yicha umumiy mustahkamlik zaxirasi quyidagiga teng:

$$n = \frac{n_{\sigma} * n_{\tau}}{\sqrt{n_{\sigma}^2 + n_{\tau}^2}} \geq n_{\min} \quad (7.28)$$

Ст.5 uchun $\sigma_0/\sigma_v=0,55$ bo'lganida va nam paxta ishlaganda $n_{\min}=2,2, 2,2$ deb olish mumkin.

Valning konsol qismidagi egilishni aniqlash

7.8-rasmdan ko'rinib turibdiki, shnekning konsol qismi o'zinig og'irligidan sezilarli darajada egiladi. Konsol qismi uchining maksimal egilish salqiligi Y_0 ni taqriban quyidagicha aniqlash mumkin.

$$Y_0 = \frac{q * l_k^3}{3EJ_a} \left(1 + \alpha \frac{J_k}{J_i} \right)$$

bu yerda: q – valning konsol qismidagi tekis taqsimlangan eguvchi kuch kattaligi;

l_k – konsol qismining uzunligi;

J_k va J_i – valning konsol qismi hamda tayanchlar orasidagi qismining inertsia momentlari.

$\alpha=l_i/l_k$ – valning konsol va tayanchlar orasidagi qismlari uzunliklari nisbati.

Shnekning aylanish tezligi $n=400-450 \text{ min}^{-1}$ va eksentrisiteti $e=3-5 \text{ mm}$. bo'lgan disbalansga ega ekanini hisobga olganda, shnek vali konsol qismi uchining ruxsat etilgan egilish salqiligi:

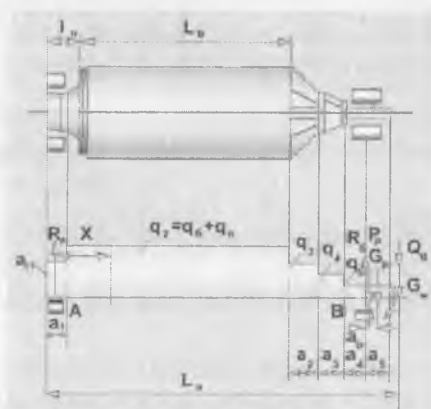
$$\{Y_0\} = (0,001-0,003) l_k$$

7.6. Quritish barabani bo'yicha asosiy hisoblarni bajarish

Quritish barabani mustahkamlik va birkirlik uchun to'g'ri chiziqli bo'ylama va halqasimon ko'ndalang qovurg'alar (stringer va shpangoutlar) bilan mustahkamlangan silindrik qobiq, unga A chap tomonda barabanning yassi old devori yoki oldingi yon devor va oldingi sapfa, B o'ng tomonda barabanning konussimon orqa devori yoki orqa yon devori, o'tish muftasi, qiya kegaylar va orqa sapfa yoki yetaklovchi sapfa mahkamlab o'rnatilgan bo'lib, uning ichki qismi paxta bilan yaxshi kontaktga kirishishi uchun ko'tarish kuraklari bilan jihozlangan. Oldingi sapfa tayanch roliklariga o'tirgan bo'lsa, orqa yetaklovchi sapfa podshipnikda o'rnatilib, osma reduktor orqali yuritmaga ulangan.

Barabanning o'qiga quyidagi tekis taqsimlangan yuklamalar ta'sir etadi:

- q_1 – oldingi sapfaning og'irligidan;
- q_6 – baraban ishchi qismining og'irligidan;
- q_n – barabandagi paxtaning og'irligidan;
- $q_2 = q_6 + q_n$ – baraban va paxtaning umumiy og'irligidan;
- q_3 – kegaylarning og'irligidan;
- q_4 – o'tish muftasining og'irligidan;
- q_5 – orqa sapfaning og'irligidan.



7.9-rasm. Barabanning hisob sxemasi.

$$q_6 = \frac{G_6}{L_6}$$

Baraban ishchi qismining og'irligidan bo'lgan yuklama
va bu yerda L_6 – baraban ishchi qismining uzunligi, G_6 baraban og'irligi.
Barabandagi paxtaning og'irligidan bo'lgan yuklama:

$$q_n = G_{n6} / L_6 = \frac{G_1 + G_2}{2L_6} * \frac{\tau}{60} \quad (7.30)$$

bu yerda: G_{n6} – barabandagi paxtaning umumiy og'irligi;
 G_1 – barabanning paxtaning nam paxta bo'yicha soatlik unumdorligi;
 G_2 – barabanning paxtaning quruq paxta bo'yicha soatlik unum-
dorligi;
 τ – paxtaning barabanda bo'lish vaqti, min.

Orqa saffaga ta'sir etadigan mujassam kuchlar kuchlar:

G_1 – osma reduktor og'irligi;
 P_r – yurituvchi mexanizmning reaktiv kuchi;
 Q_0 – Tasmaning tortish kuchi;
 Q_{sh} – shkivning og'irlik kuchi.

Orqa saffada hosil bo'ladigan aylanaviy kuch R quyidagicha
topiladi

$$P = \frac{M_b}{R_{sh}} \quad (7.31)$$

M_b – barabanni yurituvchi mexanizm burovchi momenti.

R_{sh} – barabanni yurituvchi shesternya boshlang'ich aylanasi
diametri.

7.9-rasmda berilgan barabanning hisob sxemasidan ko'rinadiki,
barabanni ikki tayanchdagi konsolli, tekis taqsimlangan va mujassam
kuchlar hamda burovchi moment bilan yuklangan balka sifatida ko'rish
mumkin.

Barcha yuklamalar va tayanchlardagi reaksiyalarni aniqlagandan
keyin eguvchi momentlar va ko'ndalang kuchlar epyuralarini qurish va
baraban qismlarining barcha hisoblarini bajarish mumkin.

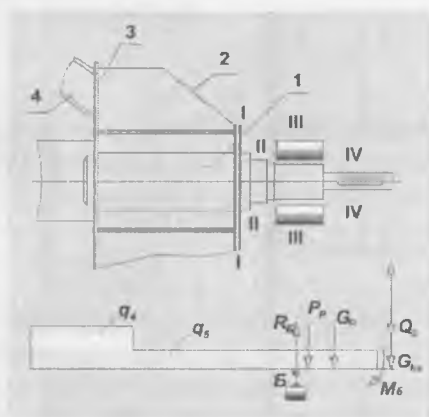
Masalan, A tayanchdan x masofadagi eguvchi momentni shu kesimga nisbatan momentlar tenglamasini tuzib quyidagicha topamiz:

$$M_{xA} = R_A * X - q_1 * l_u * (X - a_1 + \frac{l_u}{2}) - q_2 \frac{(X - a_1)^2}{2} \quad (7.32)$$

7.7. Baraban tarkibiy qismlarining tuzilishi va hisobi

Baraban vali yetaklovchi sapfasining hisob sxemasi

Baraban vali yetaklovchi orqa sapfasining hisob sxemasi 7.8-rasmda keltirilgan.



7.10-rasm. Val yetaklovchi sapfasining hisob sxemasi.

1. val sapfasi, 2. flanets, 3. aylanaviy disk, 4. kegaylar

Val sapfasiga quyidagi kuchlar ta'sir etadi:

R_r – reduktorni harakatga keltiruvchi reaktiv kuch;

O_r – reduktor og'irligi;

Q_0 – tasmaning tortish kuchi;

G_{sh} – shkvivning og'irligi.

Val sapfasi diametri quyidagi formuladan topiladi:

$$d = K \sqrt{\frac{N}{n}} \quad (7.33)$$

K – eguvchi moment kattaligini hamda ta'sir etuvchi kuch turini hisobga oluvchi koeffitsiyent;

N – sapfa uzatayotgan quvvat;

n – valning aylanish tezligi

O'zgaruvchan kuchlar ta'sirida hamda urinma kuchlanish $\tau \leq 36,3$ N/mm² bo'lsa u holda $K=11$ bo'ladi.

Sapfa valini statik mustahkamlikka hisoblashda uning xavfli kesimini aniqlash asos hisoblanadi. Eng xavfli kesimlarga quyidagilar kiradi: payvand chokidagi I – I va sapfa diametrlari o'zgaradigan II – II, III – III, IV – IV kesimlar kiradi. Normal va urinma kuchlanishlarni aniqlaymiz:

$$\sigma_{ei} = \frac{M_{ei}}{W_i} \quad \tau_{bi} = \frac{M_{bmax}}{W_{bi}} \quad (7.34)$$

va eng xavfli kesimni aniqlash uchun

$$\frac{\sqrt{M_{ei} + M_{bi}}}{W_i}$$

Mezondan foydalanamiz.

Bu ifodalarda:

M_{ei} – i – raqamli xavfli kesimdagi egilish momenti.

W_{ei} – i – raqamli xavfli kesimdagi egilish bo'yicha qarshlik momenti.

W_{bi} – i – raqamli xavfli kesimdagi buralish bo'yicha qarshlik momenti.

M_{bmax} – hisoblanganidan 1,6–1,8 marta katta qilib olinadigan o'ta yuklanish maksimal burovchi momenti.

Normal kuchlanishlar bo'yicha mustahkamlik zaxira koeffitsiyentini topamiz:

$$n_{0\sigma} = \frac{\sigma_0}{\omega}$$

Urinma kuchlanishlar bo'yicha mustahkamlik zaxira koeffitsiyentini topamiz.

$$\tau_{0\tau} = \frac{\tau_0}{\tau}$$

Normal va urinma kuchlanishlar bo'yicha umumiy statik mustahkamlik zaxira koeffitsiyentini topamiz.

$$n_0 = \frac{n_{0\sigma} n_{0r}}{\sqrt{n_{0\sigma}^2 + n_{0r}^2}} \geq n_{0\min}$$

Ст.3 po'lat uchun $\sigma_s = 0,6$, u holda $n_0 = 1,4 \div 1,8$ bo'ladi. Valning ancha mas'uliyatli ekanligini hisobga olib, $n_{\min} = 2,5 \div 3$ deb qabul qilamiz.

Sapfa valining chidamlilik chegarasi bo'yicha mustahkamlik zaxirasi quyidagiga teng bo'ladi:

$$n = \frac{n_{\sigma} n_{\tau}}{\sqrt{n_{\sigma}^2 + n_{\tau}^2}} \geq n_{\min}$$

Sapfaning diametri kattaligini hamda quritish barabanining o'ta kuchlanishi ehtimolini hisobga olib $n_{\min} = 2 \div 2,5$ deb qabul qilamiz.

Barabanning old sapfasi – silindr shaklli payvandlangan yoki quyma konstruksiyali bo'lib, barabanning yon devorlariga boltlar yordamida mahkamlanadi.

Sapfa diametrini konstruktiv ravishda yuzasi talab qilingan miqdordagi quritish agentini $12 \div 15$ m/s tezlikda o'tkazish va uning ichida nam paxtani uzatuvchi shnekni joylashtirishga imkon beradigan qilib tanlab olinadi. 2СБ – 10 quritgich barabanning diametri 1190 mm. ga teng. T sapfa juftlab birlashtirilgan to'rtta tayanch roliklarga o'rnatiladi.



7.11-rasm. Quritish barabanining umumiy ko'rinishi.

Roliklar diametri D_1 sapfaning tashqi diametri D_2 bilan bog'liq holda tanlanadi:

$$0,25 D_2 \leq D_1 \leq 0,33 D_2$$

Agar sapfa va rolik ikkalasi ham silindrik bo'lsa ularning kontakt yuzasi to'g'ri to'rtburchak shaklda amalga oshadi, va u holda Gers-Belyaev nazariyasiga asosan, kontakt yuzasining eni $2C$ ga teng bo'ladi.

$$2C = 4 \sqrt{P \cdot \frac{1-\mu^2}{\pi} \cdot \frac{E_1 + E_2}{E_1 E_2} \cdot \frac{r \cdot R}{r + R}} \quad (7.35)$$

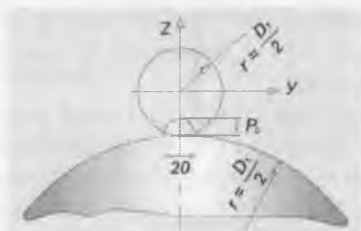
Formulada:

P – silindr yasovchisi birlik uzunligidagi qisuvchi yuklama;

R va r – sapfa va rolik diametri;

μ – Puasson koeffitsiyenti;

E_1 va E_2 – sapfa va rolik ashyosining qayishqoqlik moduli.



7.12-rasm. Sapfa bilan rolik orasidagi kontakt yuzasi.

Agar kontakt yuzasidagi bosim taqsimoti elliptik qonunga bo'ysunsa, u holda quyidagi ifoda o'rinli:

$$\frac{P_1^2}{P_0^2} + \frac{y^2}{C^2} = 1 \quad (7.36)$$

Bundan esa:

$$P_1 = P_0 \sqrt{1 - \frac{y^2}{C^2}}$$

P_0 – $y=0$ bo'lganda, yuzaning o'rta chizig'idagi eng katta bosim kuchi.

Silindrlarning birlik uzunliklaridagi yuklama esa quyidagicha aniqlanadi:

$$\int_{-c}^{+c} P_1 dy = P_0 \int_{-c}^{+c} \sqrt{1 - \frac{y^2}{C^2}} dy = P \quad (7.37)$$

(7.37) tenglamani yechib quyidagilarni olamiz

$$\frac{P_0}{2C} y \sqrt{c^2 - y^2} + c^2 \arcsin \frac{y}{c} \Big|_{-c}^{+c} = P \quad \text{bundan esa:}$$

$$P_0 = \frac{2P}{\pi c} \quad P = \frac{\pi P_0 c}{2}; \quad (7.38)$$

$$P_0 = \sqrt{\frac{P}{\pi(1-\mu^2)} \frac{E_1 + E_2}{E_1 E_2} \frac{Rr}{R+r}} \quad (7.39)$$

Agar $E_1 = E_2 = E$ va $\mu = 0,3$ bo'lsa, u holda eng katta siquvchi yuklamaga mos rolik va sapfanning siqilishidagi maksimal kontakt bosim kuchi quyidagicha bo'ladi:

$$P_0 = 0,418 \sqrt{PE \frac{R+r}{Rr}} \quad (7.40)$$

Rolik va sapfanning orasidagi kontakt kuchlanishi:

$$\sigma_{\max} = P_0 = 0,418 \sqrt{\frac{PE}{\rho_k}} \quad (7.41)$$

$$\rho_k = \frac{Rr}{R+r}$$

bu yerda: ρ_k – rolikni bandaj bilan kontaktga kirgan qismidagi keltirilgan radius.

Kontakt yuzasida normal kuchlanishlardan tashqari, urinma kuchlanishlar ham mavjud bo'lib, ularning taqsimoti ham elliptik bo'ladi va maksimal qiymati quyidagicha bo'ladi.

$$\tau_{\max} = 0,142 \sqrt{\frac{PE}{\rho_k}} \quad (7.42)$$

Agar kuchlanish $\tau_{\max}$ dan oshib ketsa, u vaqtda kontaktga kirgan yuza qatlamlanib, tez yeyilib ketadi. Shuning uchun ham $P_0 < 1,67[\sigma]_{\text{ruk}}$ deb qabul qilinadi.

Bosim kuchi R ma'lum bo'lganidan keyin rolikning enini topish mumkin:

$$I_p = T / P,$$

bu yerda: T – rolikning reaksiya kuchi.

Agarda rolik materiali po‘lat bo‘lsa, uning diametri $d = T_H / (150-200)$; cho‘yan bo‘lsa, $d = T_H / (30-40)$ qilib olinadi.

Sapfanning bir necha tayanch roliklar bilan kontakt nuqtalaridagi kuchlanishlar

Sapfani hisoblashda uni silindrik aylanish jismi ko‘rinishidagi yupqa devorli qobiq sifatida ko‘riladi.

Bunda sapfani eguvchi momentlarni hisobga olmaganda uning halqaviy kesimidagi normal kuchlanishlar qobiq devori qalinligi S bo‘yicha bir tekisda taqsimlangan deb qabul qilinadi. Tayanch roliklardan bo‘lgan radial yuklama sapfa chetidan uzoqlashgan elliptik yuzada taqsimlanadi.

Bu holda meridional va halqaviy kuchlanishlar bo‘lgan σ_x va σ_y kuchlanishlarni sapfa bilan bir vaqtda to‘rtta rolik bitta aylana bo‘ylab kontaktda bo‘lishini hisobga olgan holda aniqlanadi (7.13-rasm). Sapfanning mazkur aylanasiidagi rolik bilan kontakt nuqtasidagi kuchlanishlar umumiy holda quyidagicha aniqlanadi:

$$\sigma_x = \sigma_y = \frac{-P}{S} \left(0,42 \cdot \ln \frac{0,215R}{y} \right) \quad (7.43)$$

bu yerda: y – aylana bo‘ylab masofa.

Rolikning 1 kontakt nuqtasidagi egilishdan normal kuchlanishi quyidagiga teng bo‘ladi:

$$\sigma_1 = \sigma_{11} + \sigma_{12} + \sigma_{13} + \sigma_{14}$$

σ_{11} – bevosita 1 nuqtaning tayanch rolik bilan kontakti ta‘siridan bo‘lgan normal kuchlanish.



7.13-rasm. Sapfanning tayanch yuzasidagi kuchlanishlar.

$\sigma_{12}, \sigma_{13}, \sigma_{14}, 2, 3$ va 4 nuqtadagi normal kuchlanishlar ta'siridan 1 nuqtada hosil bo'luvchi normal kuchlanishlar.

Bu kuchlanishlarning aniqlanishi quyidagicha:

$$\begin{aligned}\sigma_{11} &= \frac{-P}{S^2} \left(\ln \frac{0.215R}{B} + \frac{6}{4\pi} \right) \\ \sigma_{12} &= \frac{-P}{S^2} \left(0.42 \cdot \ln \frac{0.215R}{Y_2} \right) \\ \sigma_{13} &= \frac{-P}{S^2} \left(0.42 \cdot \ln \frac{0.215R}{Y_3} \right) \\ \sigma_{14} &= \frac{-P}{S^2} \left(0.42 \cdot \ln \frac{0.215R}{Y_4} \right)\end{aligned}\quad (7.44)$$

bu yerda: P – rolikning sapfaga bosim kuchi,

$P_1 = P_2 = P_3 = P_4 = P$

S – sapfa devor qalinligi;

Y – roliklar o'qi orasidagi masofa;

R – sapfa radiusi;

b – kontakt yuzasining halqa yo'nalishidagi radiusi.

Tayanch roliklarining $2, 3$ va 4 -kontakt nuqtalaridagi normal kuchlanishlar quyidagiga teng:

$$\sigma_2 = \sigma_{21} + \sigma_{22} + \sigma_{23} + \sigma_{24}$$

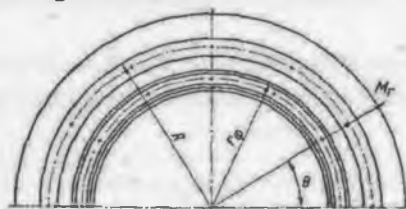
$$\sigma_3 = \sigma_{31} + \sigma_{32} + \sigma_{33} + \sigma_{34}$$

$$\sigma_4 = \sigma_{41} + \sigma_{42} + \sigma_{43} + \sigma_{44}$$

Baraban old devorining hisobi

Barabanning yassi old devori yoki old yon devori konturi bo'yicha barabanning silindrik qobiq qismiga biki mahkamlangan bo'lib, unga old tayanch sapfasi flanes orqali o'rnatilgan. Ishlash vaqtida devorga flanesdan katta eguvchi moment ta'sir qiladi. Shuning uchun baraban devorini mustahkamligini hisob qilish zarur.

Old yon devorning hisob sxemasi 7.14-rasmda keltirilgan.



7.14-rasm.

Devorga ta'sir qiluvchi eguvchi momentning flanes ichki konturi yonidagi kattaligi $r = r_f$ va $\theta = 0$ bo'lganidagi eng katta qiymati:

$$M_{r,\max} = \frac{M_f K^2 - 1}{2\pi R K^2 + 1} \quad (7.45)$$

bu yerda: $K = \frac{R}{r_f}$;

$M_f = R_f a_1$ – sapfa orqali yon devorga ezatilayotgan eguvchi moment

Eguvchi momentning $r_f = R$ va $\theta = 0$ bo'lganida flanes tashqi konturi yonidagi qiymati:

$$M_r = \frac{M_f K^2 - 1}{2\pi R K^2 + 1} \quad (7.46)$$

Baraban yon devoridagi eng katta normal kuchlanish:

$$\sigma_{\max} = \frac{6(M_r)_{\max}}{S^2} \quad (7.46)$$

bu yerda: S – yon devor qalinligi

Kuchlanishlarni pasaytirish va bikrlikni oshirish uchun yon devorni yuzasini bir tekis taqsimlangan burchakliklar bilan kuchaytiriladi. Bunday eng katta normal kuchlanish:

$$\sigma_{\max} = \frac{(M_2)_{\max}}{W} \quad (7.47)$$

bu yerda: W – yon devorning bikrligi oshirilgandagi qarshilik momenti.

Yon devor mustahkamligini normal kuchlanishlar bo'yicha chidamlilik zaxira koeffitsiyenti orqali quyidagicha tekshiriladi:

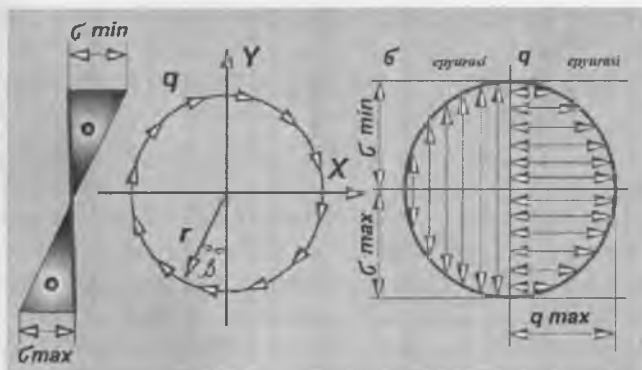
$$n = \frac{\sigma_{-1}}{K_\sigma \sigma_{\max}} \geq n_{\min}$$

bu yerda: K – kuchlanishlarning to'planish koeffitsiyenti.

Yon devor zaxira koeffitsiyentini $n_{\min} = 2,2-2,5$ olish tavsiya qilinadi.

Baraban qobig'ini hisoblash

Qobiq tashqi devor vazifasini bajarish bilan bir qatorda barabanni harakatlantiruvchi burovchi moment yuklamasini qabul qiladi. Bunda normal kuchlanishlar va birlik masofadagi urinma yuklanishlar $q=rS$ ning taqsimoti manzarasi 7.15-rasmda ko'rsatilgan. Undan ko'rinib turibdiki, burchakli koordinata β baraban devorini ko'ndalang kesimidagi har bir nuqtani kuchlanish holatini xarakterlab beradi. Egilish tekisligi qilib, vertikal tekislik «Y» qabul qilingan. Barabanning neytral o'qi egilish vaqtida «X» o'qi bilan birga ustma-ust joylashgan.



7.15.-rasm. Baraban tashqi devori-qobiqda hosil bo'luvchi kuchlanishlar.

Devor kesimining Y va X o'qlariga nisbatan inersiya momentlari quyidagicha teng

$$J_x = J_y = \int_F y^2 dF = \int (r \cos \beta)^2 S \cdot r d\beta = \pi r^2 S \quad (7.48)$$

Bunda r va S – baraban devorining radiusi va qalinligi.

Devor ko'ndalang kesimi yuzasi qarshilik momentlari kattaliklari

$$W_x = W_y = \pi r^2 S$$

bo'ladi. U holda kesimdagi eguvchi momentdan normal kuchlanish burchak koordinata β ga quyidagicha bog'liq:

$$\sigma_y = \frac{M_y}{J_y} y = -\frac{M_y}{\pi r^2 S} \cos \beta \quad (7.49)$$

$\beta = \pi$ va $\beta = 0$ bo'lsa, maksimal normal kuchlanish: $\sigma_e = \frac{M}{\pi r^2 S}$ bo'ladi.

Birlik masofadagi urinma yuklanishlar q :

$$q = \frac{Q}{J_x} S_x = \frac{Q}{J_x} \int_0^{\beta} y dF = \frac{Q}{\pi r^2 S} \int_0^{\beta} r \cos \beta_1 S r d\beta_1 = \frac{Q}{\pi r} \sin \beta \quad (7.50)$$

Bunda S_x – qirgim chizig'idan tashqari joylashgan ko'ndalang kesim qismining statik inersiya momenti.

Nazorat savollari

1. Paxtani quritish obyekti sifatida asosiy xarakteristikalarini keltiring.
2. Quritish barabanini loyihalashda qo'yiladigan asosiy texnologik talablarni aytib bering.
3. Quritish barabanini ta'minlash moslamalarini mustahkamlikka hisoblashda asosiy ko'rsatkichlarni aytib bering.

8-BOB.TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASH ASOSLARI

8.1. Paxtaning ifloslanganligi haqida

Ishlovga berilayotgan paxtada katta va kichik iflosliklar va mineral (ma'dan) qo'shilmalar mavjud bo'ladi.

Iflosliklar paxtaning barg, shox, band, poya, gulband, ko'rak, chanoq, kabi qismlari, ituzum, pechak, g'umay, kabi yovvoyi o'simliklarning turli qismlari, xullas xor-xasdan iborat bo'ladi. Ma'dan qo'shilmalar tuproq, chang, qum va toshlardan, va ba'zan metall parchalaridan iborat bo'ladi.

Iflosliklarni yirik va mayda turlarga bo'lishi shartli bo'lib, 8 mm. dan katta o'lchamli qo'shilmalar yirik ifloslik hisoblanadi.

Paxtaning ifloslanganligi miqdor jihatidan va sifat jihatidan tavsiflanadi. Ifloslanganlikni miqdoriy baholash paxtadagi xor-xas va mineral qo'shilmalarning umumiy miqdorini aniqlashga asoslanadi.

Ifloslanganlikli sifat jihatidan baholashda xor-xas zarralarning o'lchamlari va ularning tola bilan bog'lanishiga hamda mo'rtligiga e'tibor beriladi. Bunda o'lchamidan qat'iy nazar qurigan barg kabi tozalash uchun mexanik ta'sir ko'rsatilganda tobora maydalanib tolalar bilan bog'lanishi kuchayadigan mo'rt xor-xaslar ayniqsa, xavfli hisoblanadi. Ularni aktiv ifloslik, maydalanib aktivlashmaydiganlarni passiv ifloslik ham deb ataladi.

Yirik iflosliklar odatda paxta bo'laklarining yuzalarida joylashib tolalar bilan bo'sh bog'langan bo'ladi va nisbatan oson ajraydi.

Mayda iflosliklar qo'shimcha paxta bo'laklarini ichiga kirib borib tolalar bilan kuchli bog'lanadi. Shuning uchun ularni, ayniqsa, mayda iflosliklarni ajratish uchun anchagina zarbiy va silkitish taassurotlarini qo'llashga to'g'ri keladi. Shunda ham ularning eng maydalari tola ichida qolib ketadi va faqat yigiruv ishlab chiqarishda kardli va taroqli tarash jarayonlaridagina to'la ajratib olinadi.

8.2. Tozalagichlarning tasniflanishi

Paxta tarkibidagi yirik va mayda iflosliklar faqat o'ldham tavsiflari bilan emas, balki ko'rsatib o'tilganidek o'rnashuv joylari, tola bilan bog'lanishlari kuchliligi va aktiv yoki passiv tavsiflanish kabi texnologik xususiyatlari bilan farqlanishlari tufayli paxtani tozalash mashinalari konstruksiyalari ikki asosiy yo'nalish bo'yicha rivojlanib kelmoqda:

1. Paxtani yirik iflosliklardan tozalash mashinalari;
2. Paxtani mayda iflosliklardan tozalash mashinalari.

Paxta tozalagichlar avvalo, texnologik vazifasiga ko'ra mayda va yirik iflosliklardan tozalovchi ikki guruhga ajratiladi. O'z navbatida mazkur ikki guruh mashinalari texnologik, konstruktiv va ekspluatatsion belgilar bo'yicha bo'linadilar.

Mayda ifloslik tozalagichlari turli belgilar bo'yicha quyidagicha tasniflanadi.

- paxtani tozalash usuli bo'yicha – pnevmatik, pnevmomexanik va mexanik;

- paxtaga ishchi organi ta'sir etishining karraliligi bo'yicha – bir marta va ko'p marta ta'sir qiluvchi;

- texnologik tizimga ulanishi bo'yicha individual va batareya tozalagichlari, va batareya tozalagichi unumdorligi jinlar batareyasi unumdorligiga, individual tozalagichining unumdorligiga bitta jin unumdorligiga mos bo'lishi kerak;

- asosiy ishchi organlari soniga qarab – bir barabanli va ko'p barabanli;

- asosiy ishchi organ tuzilishiga qarab barabanli va shnekli;

- yirik ifloslik tozalagichlari ham shunga o'xshash tarzda quyidagicha tasniflanadi;

- ishlatiladigan joyiga qarab – paxta zavodlari va paxta tayyorlash maskanlari quritish-tozalash sexlarida qo'llanadigan ko'chmas va dala sharoitida va paxta terish mashinalari ishlatadigan ko'chma;

- bir turdagi ishchi bosqichlari soniga qarab – bir bosqichli va ko'p bosqichli yirik ifloslik tozalagichlari

- unumdorligi va texnologik jarayondagi o'ringa qarab – individual va batareya tozalagichlari, va bunda batareya tozalagichlari va bunda batareya tozalagichlari unumdorligi jinlar batareyasi unumdorligiga,

individual tozalagich unumdorligi bitta jin unumdorligiga to'g'ri kelishi kerak;

- paxta bilan ta'minlanganligini bajarish usuliga qarab-mashinada ishlayotgan operator tomonidan qo'lda bajariladigan va maxsus boshqaruvchi qurilma yordamida avtomatik bajariladigan yirik ifloslik tozalagichlari.

- ajratib chiqariladigan ifloslik xor-xos turiga qarab oddiy yirik ifloslik tozalagichlari va ham yirik ham mayda iflosliklarni ajratadigan kombinatsiyalangan yirik ifloslik tozalagichlari

- asosiy ishchi organing paxtaga ta'sir qilishi karalligi bo'yicha – bir marta va ko'p martali ta'sir qiluvchi.

8.3. Paxta tozalagichlarga qo'yiladigan ishlab chiqarish talablari

Yirik ifloslik tozalagichlarining vazifasi asosan, yirik iflosliklarini ajratib olish bo'lib mashina terimi sharoitida, ayniqsa, katta ahamiyat kasb etadi. Ularga quyidagi asosiy texnologik talablar qo'yiladi:

- paxtani tozalash jarayonida tola va chigitlarning shikastlanmasligi va nuqsonlar hosil bo'lmasligi;

- chigitdan tola ajratmasligi;

- paxta pallalari va tolali chigitlarining chiqimga chiqmasligi;

- unumdorlik, tozalash samaradorligi va paxta bo'laklarining chiqimga chiqishining nazorat qilinishi va rostlanishi;

- tozalagich unumdorligi, gabarit o'rnatish o'lchamlari uning paxta tozalash oqim liniyasi tarkibidagi o'rniga mos bo'lishi.

Mayda ifloslik tozalagichlarining vazifasi asosan, mayda xor-xasni ajratib olish bo'lib hisoblanadi. Ularga qo'yiladigan texnologik talablar asosan, quyidagilardan iborat:

- paxtani tozalash jarayonida tola va chigitlarning shikastlanmasligi va nuqson hosil bo'lmasligi;

- paxtadan mayda ifloslik va xor-xasning to'la ajratilishi;

- tolali chigit va paxta tolalarining chigitga chiqmasligi;

- tozalagichning unumdorligi va tozalash samaradarligini nazorat qilish va rostlash imkoniyatining mavjudligi;

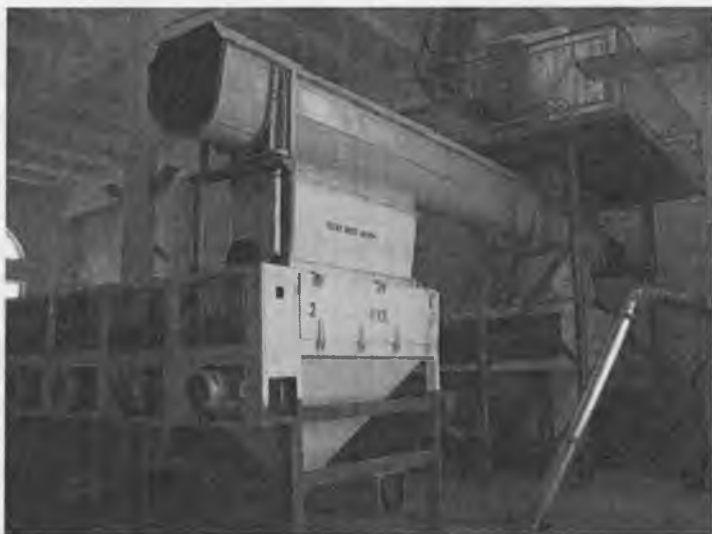
- tozalagich unumdorligi gabarit va oqim liniyasi tarkibidagi o'rniga mos bo'lishi;

Paxtani iflosliklardan tozalash jarayoni ishchi qismlarining ishlash qobiliyatiga bog'liq. Ko'rsatib o'tilganiday tozalash mashinalari paxtani mayda va yirik iflosliklardan tozalaydigan mashinalarga bo'linadi.

Paxtadan aralashmalarni ajratish jarayoni paxtaning seleksion navi, sanoat navi xususiyatlariga, uning namlik darajasiga, tolasining uzunligiga, aralashmaning paxtaga qo'shilish vaqtiga va tolalarga ilashish xarakteriga bog'liq.

Paxtani iflosliklardan tozalash samaradorligi mashina ish organlarining paxtaga ta'sir etish usuliga: to'rtli sirt yoki kolosnik ustida paxtani silkitish, tozalash vaqtida havo oqimining aralashishi, qoziqchalar yoki plankalarning paxtaga dinamik ta'siri, arrali barabanlarning paxta bo'lakchalarining qanday titkilab, tarashiga bog'liq.

Tozalash mashinalari ishchi organlarini paxtaga ta'siri o'z navbatida, bir qator sabablarga: tozalash mashinasining ish unumiga, ishchi qismlarning aylanish tezligiga, ishchi qismlari orasidagi texnologik oraliqlarga, ularning konstruksiyasiga, paxtaning nechanchi marotaba tozalanishiga va hokazolarga bog'liq.





8.1-rasm. Tozalash tsexining umumiy ko‘rinishi.



8.2-rasm. UXX tozalash kompleksining umumiy ko‘rinishi.



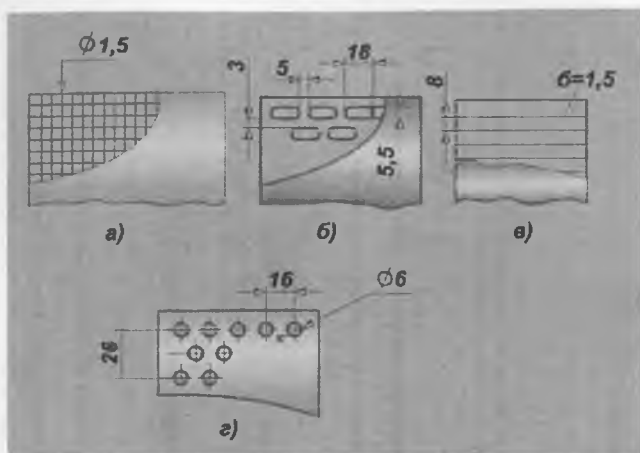
8.3-rasm. Tozalagichlarning asosiy ishchi qismlari.

8.4. Mayda va yirik iflosliklarni tozalash mashinalarining tasnifi va tuzilishi

Mayda iflosliklarni ajratish mashinalari texnologik liniyadagi o'rni va bajaradigan vazifasiga qarab, individual va batareyali, ishchi organlarining paxtaga ta'siri jihatidan bir ta'sirli va qayta ta'sirli, ishchi organlarining soniga qarab bir barabanli va ko'p barabanli, konstruksiyasi bo'yicha esa barabanli va shnekli xillarga bo'linadi.

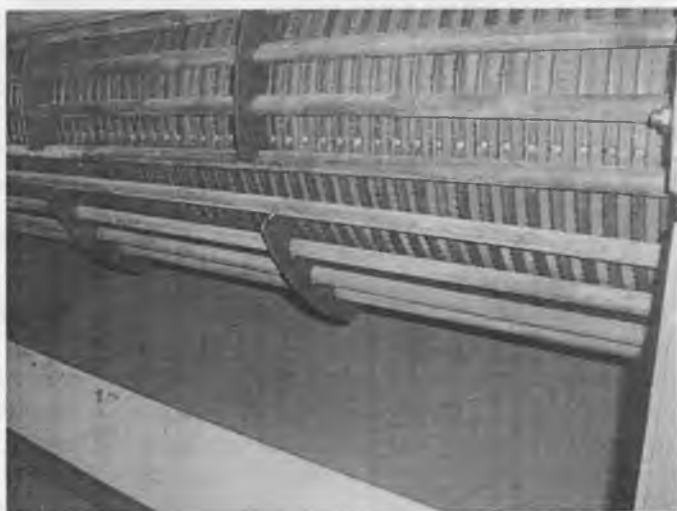
Mayda qo'shilmalar paxtadan barabanli va shnekli tozalagichlarda yaxshi tozalanadi. To'rli sirtlar po'lat simlardan to'qilgan, har xil shakldagi ko'zli yaxlit tunuka yoki turli shakldagi kolosniklardan yasalgan bo'lishi mumkin (8.4-rasm).





8.4-rasm To'rtli yuzalarning ko'rinishi.

Paxtadan yirik iflosliklarni ajratib olishda arrachali barabanga ega bo'lgan ЧХ-3М2, ЧХ-5 tipidagi hamda 1 XP tipidagi tozalagichlar ishlatiladi. Bu mashinalarning asosiy ishchi organlariga arrachali baraban, kolosnikli panjara hamda cho'tkali baraban kiradi.





8.5-rasm. Arrachali barabanlarning umumiy ko'rinishi.





8.6-rasm. Kolosnikli panjaraning umumiy ko'rinishi.

8.5. Tozalash mashinalarning loyihalariga qo'yiladigan texnologik talablar:

1. Ishlov berilayotgan xomashyoga kamroq mexanik ta'sir etish maqsadida iloji boricha ishchi barabanlar sonini kamaytirish bilan bir vaqtda yuqori tozalash samaradorligini ta'minlash.

2. Texnologik mashinaning tozalash samaradorligi yuqori darajada bo'lib, uning ish unumdorligi oshirilganda kamayib ketishiga yo'l qo'ymaslikka erishish.

3. Tozalash jarayonida tola va chigitning tabiiy xususiyatlariga salbiy ta'sir etmaslik.

4. Yuqori tozalash samaradorlikni ta'minlagan holda yuqori ish unumdorlikka erishish.

5. Tozalash jarayonini avtomatik boshqarish tizimini yaratish.

Tozalash mashinalari ishlov berilayotgan xomashyoga ta'sir etish uslubiga qarab, asosan, to'rtta turga bo'linadi.

1. *Zarba ta'sirida tozalash turi.* Ushbuga asosan, qoziqchali barabanli tozalash mashinalari kiradi. Ular tarkibiga 6A-12M, CЧ-02, 1XX belgili tozalagichlar kiradi.

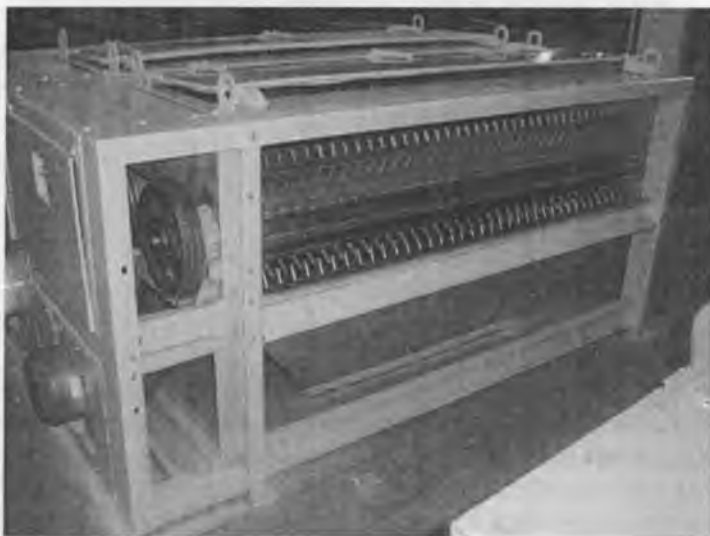
2. Tarash uslubi asosida tozalash turi. Ushbu turga asosan, arrachali barabanli tozalash mashinalari kiradi. Ular tarkibiga asosan, ЧХ-3М, ЧХ-5, РХ-01, 1ХР belgili tozalagichlar kiradi.

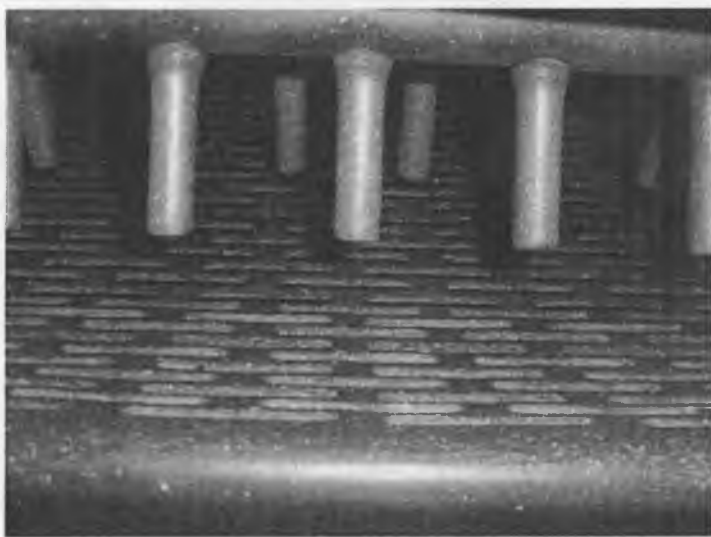
3. Havo oqimi ta'sirida tozalash turi. Ushbu turga tozalash kuchi havo bosimi asosida hosil qilinadigan separatorlar, chigit tozalash moslamalari, tosh ushlagichlar va kondensorlar kiradi.

4. Murakkab uslub asosida tozalash turi. Ushbu turga yuqoridagi turlarning ikki yoki uch uslubi ishlov beriluvchi xomashyoga birgalikda ta'sir etish asosida tozalash turi kiradi.

Asosiy ish organi bo'lgan barabanning umumiy ko'rinishi 8.7-rasmda keltirilgan. 8.8-rasmda baraban tarkibidagi ishchi valiklarning turlari keltirilgan. Ular asosan, uch xil turdan iborat bo'ladi: o'zgarmas kesimli, o'zgaruvchan kesimli hamda quvursimon kesimli. Baraban konstruksiyasiga ko'ra asosan, ikki turda bo'lib, ularning birinchisi arrachali, ikkinchisi esa qoziqchali.

8.6. Qoziqchali baraban va unga ta'sir etuvchi kuchlarning hisobi





8.7-rasm. Tozalagichning asosiy ishchi qismlari, ta'minlagich va qoziqchali barabanning umumiy ko'rinishi.

Qoziqchali baraban paxtani mayda iflosliklardan tozalash mashinalarida qo'llaniladi. Barabandagi qoziqchalar balandligi quyidagicha bo'ladi: 25, 30, 40, 50 mm. Barabanning qoziqcha balandligi bilan birgalikdagi diametri esa – 200, 250, 300, 400 mm. bo'ladi.

Barabanning ishchi uzunligi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$l_u = \frac{Q}{3600 * V(h+a) * \rho * K_v} \quad (8.1)$$

bu yerda: Q – barabanning ish unumi, kg/s;

V – barabanning chiziqli tezligi m/s;

h – qoziqcha balandligi, $h=(0,05-0,06)$ m.

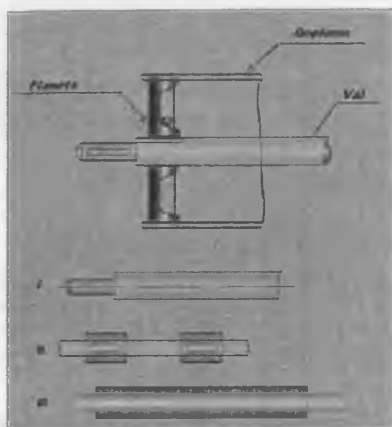
a – qoziqcha bilan to'rtli yuza o'rtasidagi oraliq, $a=(0,016-0,018)$ m.;

r – paxtaning qoziqchali barabandagi zichligi, kg/m³;

K_v – to'rtli yuzada paxtaning haqiqiy chiziqli tezligini hisobga oluvchi koeffitsiyent, $K_v=0,5$.

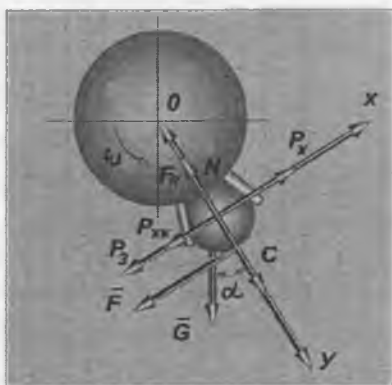


8.8-rasm. Qoziqchali barabanning tozalagichda joylanishi.



8.9-rasm. Baraban va valning ko'rinishi.

8.10-rasmda «qoziqchali baraban-paxta-to'rli yuza» sistemasi orasida vujudga keluvchi kuchlar ko'rsatilgan.



8.10-rasm. «Qoziqchali baraban-paxta-to'rli yuza» sistemasidagi kuchlar yo'nalishi.

1. OX va OY o'qlarga kuchlarning proeksiyasini olamiz. $\sum X = 0$ tenglamasini tuzamiz.

$$-P_3 - P_{xx} - F - G \cdot \sin \alpha + P_x = 0 \quad (8.2)$$

bundan:

$$P_x = P_3 + P_{xx} + F + G \cdot \sin \beta$$

Endi $\sum OY = 0$ tenglama tuzamiz:

$$N + F_R - G \cdot \cos \alpha - C = 0 \quad (8.3)$$

буларда: P_3 – paxta pallasining qoziqcha urilgandagi inersiya kuchi;

P_x – paxtani harakatlantiruvchi kuch;

P_{xx} – havoning qarshilik kuchi;

G – pallaning og'irlilik kuchi, mg;

F – paxtani to'rtli yuza bilan ishqalanish kuchi;

α – paxta pallasi markazidan o'tuvchi, qoziqchali baraban va to'rtli yuzaning kontsentrik yuzalariga normal bilan vertikal orasidagi burchak;

S – pallaning markazdan qochma kuchi.

Paxta pallasining qoziqcha urilgandagi zarba kuchi P_3 quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$P_3 = \frac{m(1+k)V}{\Delta t}, m = \frac{G}{g} \quad (8.4)$$

bu yerda: m – paxta massasi;

Δt – zarba vaqti;

V – barabanning chiziqli tezligi;

k – pallaning zarbadan tiklanish koeffitsiyenti.

Havoning palla harakatiga qarshilik kuchi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$P_{xx} = f \cdot \varphi \cdot \frac{V^2}{2g} \cdot \gamma_x \quad (8.5)$$

bu yerda: f – qoziqchalar orasidagi paxtaning model yuzasi,

$f = t_1(h+a)$,

t_1 – qoziqchali baraban uzunligi bo'yicha joylashgan qoziqchalar qadami;

φ – havoning qarshilik koeffitsiyenti, $\varphi = 1, 1$;

γ_x – havoning zichligi, $\gamma_x = 1,24 \text{ kg/m}^3$;

g – erkin tushish tezlanishi, $g = 9,81 \text{ m/s}^2$.

(8.2) tenglamadagi mavjud ishqalanish kuchlarini palla og'irligi G orqali ifodalab, hamda (8.3) tenglamadan foydalanib, paxtani

harakatlantiruvchi $P_3 = \frac{P_3 + P_{xx} + G \sin \alpha + G \mu \cos \alpha + m \omega^2 r \mu}{1 + \mu^* \mu_k}$ ni hosil qilamiz: (8.6)

Burchak $\alpha=90^\circ$ bo'lganida, harakatlantiruvchi kuch maksimal qiymatga erishadi:

$$P_{3(\max)} = \frac{P_3 + P_{xx} + G + m \omega^2 r \mu}{1 + \mu^* \mu_k} \quad (8.7)$$

bunda: μ – paxta bilan to'rtli yuza orasidagi ishqalanish koeffitsiyenti.

μ_k – paxta bilan qoziqcha orasidagi ishqalanish koeffitsiyenti;

r – baraban radiusi.

Ma'lumki, markazdan qochma kuch $\tilde{N}$ quyidagicha ifodalanadi:

$$\tilde{N} = m \omega^2 R$$

bu yerda: m – pallaning massasi, $m=G/g$;

ω – barabanning burchak tezligi, $\omega=\pi n/30$;

R – pallaning aylanma harakat yo'li radiusi bo'lib, baraban radiusi r_h va uning yuzasi bilan palla og'irlik markazi masofa r_n ning yig'indisi $r_h + r_n = R$ ga teng.

Zarba kuchini aniqlash ifodasidagi tiklanish koeffitsiyenti k esa quyidagi formuladan topiladi.

$$k = \frac{U_E - U_{II}}{V_E - V_{II}} \quad (8.8)$$

bunda: U_E, U_{II} – zarbaning ohiridagi baraban va paxta bo'lagining chiziqli tezliklari, m/s.

V_E, V_{II} – zarbaning boshidagi baraban va paxta bo'lagining chiziqli tezliklari, m/s.

Tiklanish koeffitsiyentining tajribaviy qiymati $\approx 0,23$ ga teng.

8.7. Arrachali baraban va unga ta'sir etuvchi kuchlarning hisobi

Arrachali baraban asosan, paxtani yirik iflosliklardan tozalashda qo'llaniladi.

Paxta tozalash mashinalarida barabanlarning ikki xil konstruksiyasi qo'llaniladi:

- arrachali barabanlar;
- arrali barabanlar.

Arrachali barabanlar yaxlit yoki yoy segmentlaridan iborat po‘lat arra tishli lenta – arrachali tasmaga ega bo‘ladi. Yaxlit arrachali tasma barabanga o‘rab mahkamlansa, yoy segmenti ko‘rinishidagi arrachali tasma plankalarga vint yordamida mahkamlanadi.

Arrachali tasma tishining asosiy o‘lchamlari 8.11-rasmda keltirilgan.

Arrachali baraban arrachali tasmasi tishi paxta bo‘lagi bilan harakatlanishidagi holat 8.5-rasmda keltirilgan. Bunda paxta pallasiga quyidagi kuchlar ta’sir etadi

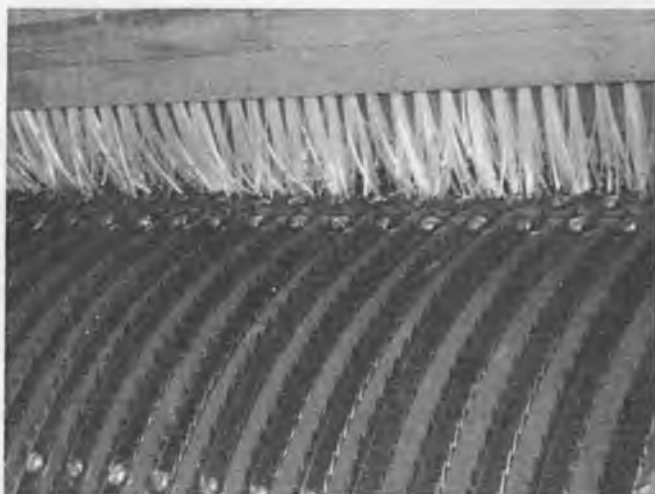
$$Q = \bar{C} + \bar{P}$$

$$N = Q \cos \beta; \quad (8.9)$$

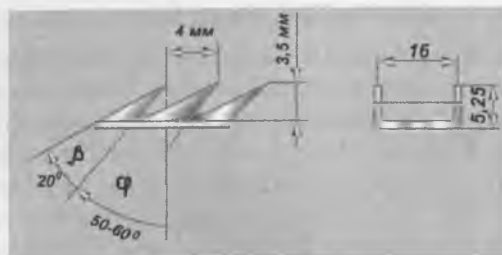
$$S = Q \sin \beta.$$

$$\operatorname{tg} \alpha = \frac{f * \omega^2 * R - Rg}{\omega^2 * R - g} \quad (8.10)$$

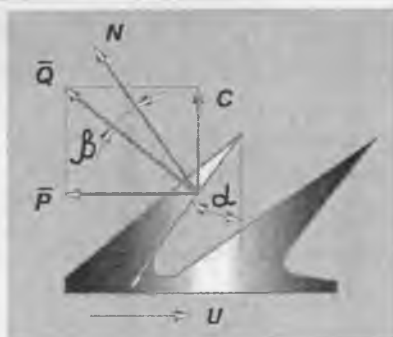
α burchagining ratsional qiymati quyidagi shartdan aniqlanadi:



8.11-rasm. Arrachali va cho‘tkali barabanlarning o‘zaro holati.



a)



b)

8.12-rasm. a-Tishning asosiy geometrik parametrlari.
b-Ta'sir etayotgan kuchlar yo'nalishi.

$$\operatorname{tg} \alpha \geq \frac{m - R * f * c_0}{f * m - R * c_0} \quad (8.11)$$

bu yerda: m – paxta bo'lagi massasi.

R – baraban radiusi.

f – ishqalanish koeffitsiyenti, $f = 0,3$.

c_0 – tajriba orqali topilgan koeffitsiyent, $c_0 = 3 \cdot 10^{-5} \text{ (kgs}^2\text{)/m}^2$.

c_0 kattaligini birinchi bo'lib, prof. Miroshnichenko G.I. aniqlagan.

$$C_0 = C_1 * \frac{V}{2g} * f_M \quad (8.12)$$

bu yerda: C_1 – qarshilik koeffitsiyenti, $C_1 = 1$, yaxshi yoyilgan paxta bo'lagi uchun $C_1 = 1,5$;

f_M – paxtaning modul yuzasi, $f_M = 9,2 \cdot 10^{-4} \text{ m}^2$.

$V = \omega R$ – paxtaning o'tish tezligi.

8.8. Cho'tkali barabanni hisoblash

Tozalash mashinasida arrachali barabandan paxtani ajratib olish uchun maxsus cho'tkali baraban qo'llaniladi. Uning asosiy ko'rsatkichlarini hisoblab chiqamiz. 8.11-rasmda cho'tkali baraban bilan arrachali baraban o'zaro joylashishi sxemasi keltirilgan. Cho'tkali barabanni 1 minutdagi aylanishlar soni quyidagi formuladan aniqlanadi.

$$R_2 = \frac{2\pi n_2}{z \cdot \arcsin \frac{R_r}{R_r + R_a} \sqrt{1 - \left[\frac{R_r^2 + (R_a + a)^2 - (R_r - R_a)^2}{2R_r(R_a + a)} \right]}} \quad (8.13)$$

$$R_1 = R_a + a$$

Sarf etiladigan quvvat quyidagi formuladan aniqlanadi:

$$N = \frac{(P_{xx} + z + P_3) \cdot V}{102\eta} \quad (8.14)$$

$$P_{xx} = f_M \cdot \varphi \cdot \frac{V_r^2}{2g} \cdot \gamma_x \cdot V_r = 1,75 V_a \cdot z = \frac{360 \omega_{AS}}{2(\beta_1 \cdot \omega_{AS} - \beta_2 \cdot \omega_{AS})} \quad (8.15)$$

z – plankalar soni

Zarba kuchi quyidagicha aniqlanadi:

$$P_3 = \frac{S}{\Delta t} = \frac{G}{g \cdot \Delta t} (1 + K)(V_r - V_a) \quad (8.16)$$

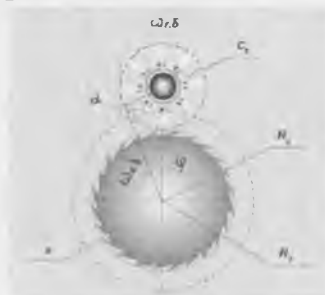
Bitta cho'tka plankasiga to'g'ri keluvchi paxta miqdori quyidagi formuladan aniqlanadi.

$$G = \frac{Q}{60 n_a z} = \frac{3000}{60 \cdot 400 \cdot 12} = \frac{1}{24} = 0,04 KT \quad (8.17)$$

bularda: z – cho'tka plankalari soni (aylana bo'yicha)

n – aylanishlar soni (arrachali baraban)

G – ish unumi, kg/s.



8.13-rasm. Arrachali baraban bilan cho'tkali barabanni o'zaro joylashish sxemasi.

bularda: R_v – choʻtkali baraban radiusi;
 R_a – arrachali baraban radiusi;
 z – plankalar soni;
 n – arrachali barabanning 1 minutdagi aylanishlar soni;
 P_z – zarba kuchi;
 ω_{ch} – choʻtkali barabanni burchak tezligi;
 ω_{ar} – arrachali barabanning burchak tezligi;
 G – bitta choʻtkali plankasiga toʻgʻri keluvchi paxta miqdori.

(8.16) boʻyicha:

$$P_z = \frac{0,04}{9,81 \cdot 0,01} (1 + 0,23)(12 - 8) = 2,952 \text{ Kt}$$

(8.15) dan:

$$P_{xx} = 2 \cdot 0,05 \cdot 1,1 \cdot \frac{12^2}{2 \cdot 9,81} \cdot 1,2 = 0,924 \text{ Kt}$$

U holda:

$$N = \frac{(0,924 \cdot 12 + 2,952) \cdot 12}{102\eta} \approx 0,5 \text{ KBT}$$

Zarba impulsi esa quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$S = m(1 + K)(V_b + V_n) \sin \alpha \quad (8.18)$$

m – zarba taʼsiridagi paxta massasi;

V_b – barabanning chiziqli tezligi;

V_n – paxtaning chiziqli tezligi.

8.9. Choʻtkali baraban bilan paxta boʻlagini zarba impulsini aniqlash

Maʼlumki, choʻtkali barabanning asosiy vazifasi arrachali baraban tishidan unga ilashgan paxta boʻlagini ajratib olishdan iborat. Buning uchun choʻtkali baraban tezligi arrachali baraban tezligidan katta boʻlishi shart. Bu bogʻlanish amalda quyidagicha boʻladi.

$$\begin{aligned}
 V_{\text{ch}} &= 1,75 \cdot V_{\text{ar}} \\
 V_{\text{ar}} &= (7 + 9) \text{ m/c} \quad (8.19)
 \end{aligned}$$

Shu farqning hisobiga ular orasida zarba roʻy berib, uning impulsi quyidagicha topiladi, (8.14-rasm)

$$S = \frac{J_1 \cdot J_2 (a_1 - a_2)}{J_2 \cdot d_2 + J_2 \cdot d_0} (1 + K) \quad (8.20)$$

bu yerda: J_1 – paxta bo‘lagining inersiya momenti;

J_2 – cho‘tkaning inersiya momenti;

ω_1 – cho‘tkali barabanning zarba boshidagi burchak tezligi;

ω_2 – paxta bo‘lagining zarba boshidagi burchak tezligi.



8.14-rasm. Umumiy harakatlanish yo‘nalishi.

R_a – arrachali baraban radiusi.

$$d_0 = R_a + b - c \quad (8.21)$$

d – cho‘tka bilan baraban orasidagi masofa.

$\vec{n}_a$ – tishning uchi bilan paxta bo‘lagining og‘irlik markazi orasidagi masofa.

K – zarbadan tiklanish koeffitsiyenti.

Tozalash mashinasida asosiy ishchi organlaridan biri kolosnikdir. Uning bikrligi asosiy rol o‘ynaydi. Uni belgilovchi ko‘rsatgich salqilikdir. Kolosnikning salqiligi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$\gamma = \frac{5 \cdot q \cdot l^4}{384 E I} \quad (8.22)$$

bu yerda: q – tekis yoyilma kuch;

l – kolosnikning ishchi uzunligi;

E – kolosnik materialining elastiklik moduli;

K – kolosnik ko'ndalang kesimi inertsia momenti.

Ruxsat etilgan salqilik kattaligi:

$$Y = (0,001 \dots 0,002) l_i \quad (8.23)$$

8.10. Tozalash mashinalarining texnologik ko'rsatkichlari

Texnologik ko'rsatkichlarining asosiylaridan biri ish unumdorlik bo'lib, mashinaning tuzilishiga qarab, har xil variantda aniqlanadi.

I) qoziqchali barabanli tozalash mashinasi uchun ish unumdorlik quyidagi formula yordamida aniqlanadi;

$$P = 3,6l / Tl_i F \rho \eta \varphi \quad (8.24)$$

бунда: $T = l_u / V_p$ – paxtaning tozalagichda o'rtacha bo'lish vaqti;

l_p – tozalagichda paxtani yurish yo'li;

V_p – paxtaning o'rtacha tezligi;

l_u – tozalash barabanining ish uzunligi;

F – tozalash zonasidaqgi paxtaning modul yuzasi;

p – tozalash zonasidagi paxtaning zichligi;

η – to'rtli yuzadan foydalanish koeffitsiyenti, $\eta = 0,25-0,36$;

φ – tozalash mashinasidan foydalanish koeffitsiyenti.

II) shnekli tozalash mashinasining ish unumdorligi quyidagicha aniqlanadi:

$$\Pi = \frac{60 \cdot \pi (D^2 - d^2) \cdot S \cdot n \cdot p}{4} \cdot \varphi \cdot \eta \cdot \psi$$

$$\psi = \frac{4q}{\pi (D^2 - d^2)} \cdot \rho \cdot L \quad (8.25)$$

bunda: Ψ – ishchi hajmi paxta bilan to'ldirish koeffitsiyenti, $\Psi = 0,5-0,55$;

D – vintning qoziqcha balandligi bilan birgalikdagi diametri;

d – vint valining diametri;

n – vintning 1 minutdagi aylanishlar soni;

S – vintning qadami;

$\rho = 60 \dots 65 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-3}$ – ishchi hajmdagi paxtaning zichligi;

φ – tozalagichdan foydalanish koeffitsiyenti.
 q – bir vaqtning o'zidagi tozalagich ishchi hajmidagi paxta miqdori.

III) Arrachali baraban ish unumi:

$$Q = 3600 \cdot V l_i \rho \varphi \quad (8.26)$$

bunda: $\varphi = 0,30-0,35$ – arra tishini paxta bilan to'ldirish koeffitsiyenti;

$V = 6...8 m^3/s$ – barabanning chiziqli tezligi;

l_i – barabanning ishchi uzunligi;

$$\rho = 50...60 kg/m^3$$

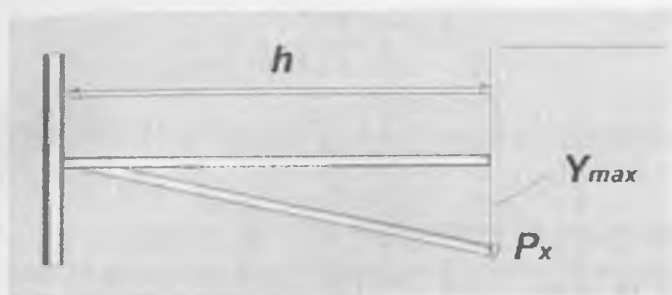
Keyingi asosiy texnologik ko'rsatkichiga ishchi organlarni iste'mol quvvati kiradi. Ushbu ko'rsatkich ham ishchi organining tuzilishiga qarab turli usullarda aniqlanadi.

8.11. Ishchi organlarning quvvat sarfini aniqlash

1. Qoziqchali barabanning iste'mol quvvatini aniqlash



8.15-rasm. Tozalagichning elektromotorini joylash.



8.16-rasm. Maksimal salqinlikni o'lchash sxemasi

$$N = \frac{P \cdot V}{102\eta}; \quad V = \frac{\eta D n}{60}; \quad M_a = P_n \cdot h; \quad \sigma = \frac{M_a}{0.1d^3} \quad (8.27)$$

bunda: V – barabanning chiziqli tezligi;

D – barabanning qoziqcha bo'yicha diametri.

Maksimal salqinlik Y :

$$Y = \frac{P_x \cdot h^2}{3EJ}; \quad Y = \frac{P_x \cdot h^2}{3EJ}; \quad (8.28)$$

z_1 – barabanning uzunligi bo'yicha qoziqchalar qalinligi.

z_0 – barabanning aylanasi bo'yicha qoziqchalar qalinligi

2. Arrachali barabanni iste'mol quvvatini aniqlash

Umumiy quvvat quyidagi qarshilik kuchlarini yengishga sarf etiladi:

1. Zarba kuchini yengishga – P_3 .
2. Paxta va kolosnik orasidagi ishqalanish kuchini yengishga – F .
3. Havoning qarshilik kuchini yengishga – P_x .
4. Taqsimlash cho'tkasi bilan paxta orasidagi ishqalanish kuchini yengishga – C .

$$N = \frac{P \cdot V}{102\eta} \quad P = P_3 + F + P_{xk} + C; \quad (8.29)$$

3. Cho'tkali barabanni iste'mol quvvatini aniqlash

Umumiy sarf etiladigan quvvat quyidagi formuladan aniqlanadi.

$$N = \frac{(P_x z + P_3)V}{102\eta} \quad (8.30)$$

bundan: $z=12$ – plankalar soni;

Yuqoridagilarni o‘rni-o‘rniga qo‘yamiz:

$$f_m \cdot \varphi \cdot \frac{V}{2g} y_x = 2 \cdot 0,005 \cdot 1,1 \cdot \frac{12}{2 \cdot 9,81} \cdot 1,24 = 0,924 \text{ } \kappa\text{z}$$

$$P_3 = \frac{S}{\Delta t} = \frac{G}{g \cdot \Delta t} (1 + K)(V_{zs} - V_{ds}) = \frac{0,04}{9,81 \cdot 0,01} \cdot (1 + 0,23)(12 - 8) = 2,952 \text{ } \kappa\text{r}$$

$$G = \frac{Q}{60nz} = \frac{3000}{60 \cdot 400 \cdot 12} = \frac{1}{24} = 0,04 \text{ } \kappa\text{z}$$

$$N = 0,5 \text{ } \kappa\text{BT}$$

Nazorat savollari:

1. Tozalash mashinalariga qo‘yiladigan asosiy texnologik talablar.
2. Tozalash mashinalarini loyihalashda tuziladigan asosiy hujjatlar va ularni tarkibi.
3. Tozalash mashinalarini texnologik parametrlari va ularni aniqlash.
4. Tozalash mashinalarini ish unumdorligini aniqlash yo‘llarini ko‘rsating.

9-BOB. VALIKLI JINLARNI LOYIHALASH ASOSLARI

9.1. Tolani chigitdan ajratish haqida umumiy ma'lumotlar

Yetishtirilgan paxta hosilining qimmatli tashkil etuvchi qismi bo'lgan paxta tolalarini ikkinchi muhim tashkil etuvchi bo'lgan chigitlardan ajratish paxta zavodlarida bajariladigan texnologik jarayonlarining eng muhimi hisoblanadi.

Tola ajratish mashinasini tarixan jin, unda bajariladigan texnologik jarayonni jinish deb ataladi.

Paxta tolasining sifat ko'rsatkichlari uning tabiiy botanik xususiyatlari bilan belgilansa ham, ularning saqlanib qolish darajasi jinish jarayonining sifati bilan belgilanadi.

Paxta tolasining tabiiy xususiyatlariga uzunlik, ingichkalik, pishib yetilish darajasi, uzilishdagi mustahkamlik, rang, mum qatlami va h.k. kiradi.

Jinish jarayoni sifati bilan belgilanadigan sifat ko'rsatkichlariga xor-xas va o'luk bilan ifloslanganlik, jinish nuqsonlari hisoblangan po'stloqli va tukli po'stloq, uzilgan va qirqilgan tolalar, tugunaklar, nuqsonlar kiradi. Tolaning ifloslanganligi va jinish nuqsonlari yigirish jarayonini qiyinlashtirishi sababli tolaning sifat ko'rsatkichlarini keskin pasaytirib yuboradi.

Paxtaning seleksion navlari ikkita asosiy guruhga bo'linadi:

1. Tola uzunligi $L=31/32$ mm va ingichkaligi 20–40 mikron bo'lgan o'rta tolali,

2. Tola uzunligi $L=39/40$ va 40–41 mm va ingichkaligi 7–15 mikron bo'lgan ingichka tolali.

Bu bo'linish jinish mashinalarining ishlash prinsipi va konstruksiyasini belgilaydigan asosiy omil hisoblanadi.

O'rta tolali va past navli ingichka tolali paxtalar uchun arrali jinlar, yuqori navli ingichka tolalali navlar uchun marzali (valikli) jinlar qo'llaniladi.

9.2. Valikli jinlarning tasniflanishi

Valikli jinlar quyidagicha tasniflanadi:

- jinlovchi valiklar soni bo'yicha – bir valikli va ikki valikli;
- chigitlarni qo'zg'almas pichoq qirg'og'idan ajratish harakati bo'yicha – aylanma va ilgarilanma-qaytma harakat qiluvchi;
- pichoqlar soni bo'yicha – bitta bir surishli harakatli pichoqli va ikkita;
- urish moslamalar tuzilishi bo'yicha – ilgarilanma – qaytmas harakat qiluvchi moslamali va aylanma harakatli urish mexanizmli;
- aylanma harakatli urish mexanizmlarining urish turiga qarab – yumshoq urishli va qattiq urushli;
- gala jinlangan chigitlarni tiklash – jinlashga qaytarish usuliga qarab – valikli jinning o'ziga o'rnatilgan alohida va valikli jinlar batareyasiga o'rnatilgan umum batareya tiklash qurilmali;
- tolalarni tozalash usuliga qarab har bir jinning o'zi uchun alohida va butun batareyaga xizmat qiluvchi umum batereya tola tozalash qurilmali.

9.3. Valikli jinlarga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar

Valikli jinlar ingichka tolalai paxta tolasini chigitdan ajratish uchun xizmat qiladi va ularga quyidagi texnologik talablar qo'yiladi:

- tola ajratish jarayonida chigit va tolalar shikastlanmasligi va tola nuqsonlari hosil bo'lmasligi;
- tolaga shikastlangan chigitlar aralashmasligi;
- tolaning ifloslanish minimal bo'lishi;
- chigitga tolali chigitlar aralashmasligi;
- ta'minlash va paxtani iflosliklardan tozalashni rostlash uchun ta'minlagich tozalagichning mavjudligi;
- tolani o'luk va xor-xasdan tozalash uchun tola tozalash qurilmasi mavjudligi;
- unumdorlik, qo'zg'almas pichoqning bosilish darajasi, jinlovchi valik harorati va tozalash samaradorligini nazorat qilish va rostlash imkoniyati mavjudligi.

9.4.Valikli jin asosiy ishchi organlarining mustahkamlikka hisobi

Ingichka tolali paxtaning tolasini chigitidan ajratish uchun valikli jinlar ishlatiladi. Bu usulda jinlash ingichka tolalarga zarar yetkazmaydi va ularning tabiiy xususiyatlari saqlanadi.

Valikli jinlash jarayoni paxtaning tolalarini aylanuvchi valikning sirti bilan unga qattiq bosib qo'yilgan qo'zg'almas pichoq orasiga kiritib qisish va chigitni urib tolalardan ajratishdan iboratdir. Bu jarayonni amalga oshirish uchun tolaning ishchi valigi sirti bilan ishqalanish kuchi tolaning po'lat pichoq bilan ishqalanish kuchidan katta bo'lishi kerak.

Valikli jinlashda ishchi valigi sirtiga paxta to'xtovsiz etkazib berilishi va bir-biridan ajratilgan tola va chigit olib ketilishi zarur.



9.1-rasm. DBM markali valikli jinni umumiy ko'rinishi.

Valikli jinlar urish organini konstruksiyasiga qarab, har xil turga bo'linadi:

1. Ilgarilanma-qaytma haraktlanuvchi urish organiga ega (9.2 rasm). Bunga XDG jini hamda Angliya va Amerikaning Platt, Makkarti jini kiradi.

2. Aylanma urish organlari (9.3-rasm) ikki xil bo'lib, yumshoq (9.4-rasm) va qattiq (9.5-rasm) uradigan bo'ladi. Tolani chigitdan ajratuvchi kuch R quyidagi formula bilan topiladi:

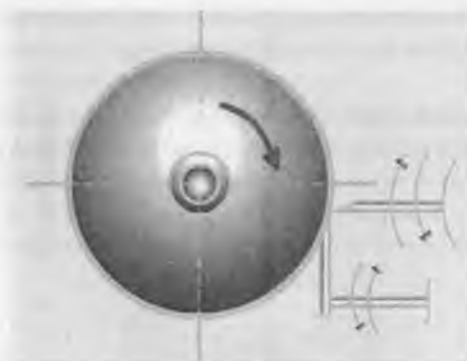
$$R = T_1 - T_2 = N(\mu_1 - \mu_2) \quad (9.1)$$

bu yerda: T_1 – tolaning ishchi valigi ishchi yuzasi bilan ishqalanish kuchi;

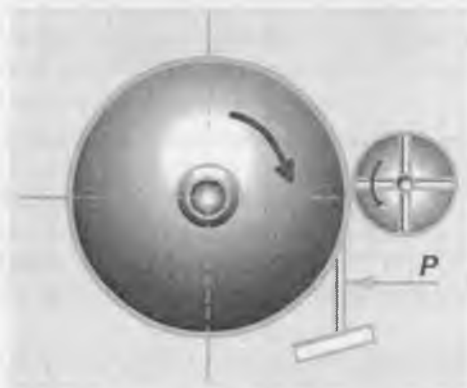
T_2 – tolaning qo‘zg‘almas pichoq ishchi yuzasi bilan ishqalanish kuchi.

$$\text{bundan: } T_1 = \mu_1 N \text{ ba } T_2 = \mu_2 N \quad (9.2)$$

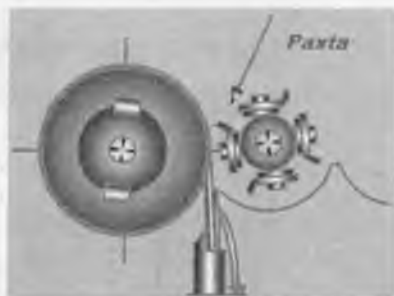
bu yerda: μ_1 va μ_2 -tolaning ishchi valigi va qo‘zg‘almas pichoq ishchi yuzalari bilan ishqalanish koeffitsiyentlari.



9.2-rasm. Ilgarilanma-qaytma harakat qiluvchi urish organi.



9.3-rasm. Aylanma harakat qiluvchi urish organi.



9.4-rasm. Yumshoq uradigan urish organi.

R kuchi taʼsirida tolalarning faqat bir qismi chigitdan ajratiladi, asosiy koʻpchilik qismi esa aylanib turgan bolgʻachalar urgandagina chigitdan uziladi. Bolgʻacha urganda, faqat tarang tortilgan tolalar uzilib, qolgan salqilari esa uzilmay, bolgʻachaning navbatdagi kelib urilishini kutadi.



9.5-rasm. Qattiq urish organi.

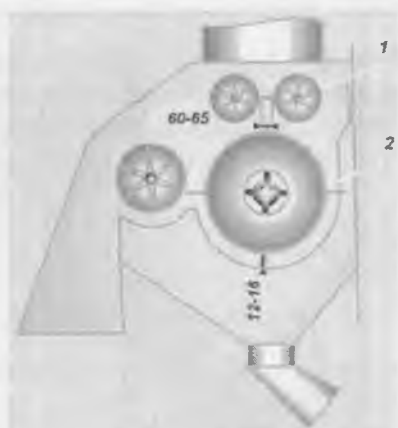
Hamma tolalardan ajratilgan chigit toʻr teshigidan tushib mashina ostidagi konveer bilan mashinadan tashqariga olib ketiladi. Yumshoq urish qismli jin inertsiya taʼsirli boʻlib, bunda chigit tolalardan tez aylanayotgan urish bolgʻachalari massasining kinetik energiyasi hisobiga ajratiladi. XDV–2M va DV valikli jinlar shu prinsipda ishlaydi.

Valikli jinning qattiq urish organining yumshoq urish organidan farqi shundaki, bu organ silindr shaklida boʻlib, uning sirtiga poʻlatdan yasalgan urish plankalari qattiq oʻrnatilgan. Bu organ DVM, DV–1M jiniga oʻrnatilgan.

9.5. Valikli jinlarning asosiy qismlari

1. Ta'minlagichlar va paxtani ishchi barabanga uzatish organlari

Ta'minlash organi (9.6-rasm) paxtani qisman mayda ifloslikdan tozalab, bir tekisda jinning ishchi organlariga uzatib beradi. Undan tashqari, ishchi barabaniga paxtani ishchi baraban sirtiga bir tekisda uzatishda uzatish organlari qo'yilgan bo'lib, unga asosan, ignali baraban, tekislovchi va tezlatuvchi valiklar kiradi.



9.6-rasm. Ta'minlash organini ko'rinishi.

Ignali barabanning ish unumi. Ignali baraban ko'rinishidagi uzatish organining ish unumini quyidagicha aniqlash mumkin:

$$Q = \frac{100 \cdot \Pi}{B} \cdot K \quad \text{yoki} \quad Q = 60 \cdot z \cdot n \cdot q \cdot \eta \quad (9.3)$$

bu ifodada: Π – jinning tola bo'yicha ish unumi, kg/s.;

K – notekislik koeffitsiyenti, K 1,3;

$\checkmark$ – tolaning chiqish darajasi, foiz (%);

z – barabandagi ignalar soni;

n – barabanning aylanishlar soni, min^{-1} ;

q – bitta ignadagi paxta og'irligi, $q = 0,0007$ kg;

η – ignaning F.I.K.



9.7-rasm. Uzatish organining ko‘rinishi.

2. Ishchi barabani. Ishchi barabani yoki ishchi valik, yoki jinlovchi valik valikli jinning asosiy ishchi organi hisoblanadi. U asosan, po‘lat val va unga o‘rnatilgan disklerden iborat. Disklar hayvon (morj, buyvol, tyulen va b.) terisidan, sun‘iy rezinali materiallardan yasaladi.

Disklar valga 7,0–8,0 MPa bosim kuchi bilan presslab o‘rnatilgan. Ishchi valigi qattiqligi qattiqlikni o‘lchash asbobida toblangan po‘lat sharning yuzaga belgilangan kattalikdagi kuch bilan bosilgandagi botish chuqurligi kattaligi orqali quyidagi formula bilan aniqlanadi:

$$H_k = \frac{P}{\pi d h} \quad (9.4)$$

bunda: P – priborda sharga ta’sir etuvchi kuch, $P = 1000N$;

d – sharik diametri, $d = 10 \text{ mm}$;

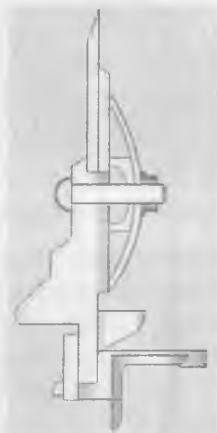
h – diskni shar ezganda, sharikning botish chuqurligi, mm.



9.8-rasm. Ishchi barabanning ko‘rinishi.

3. Qo‘zg‘almas pichoq. Qo‘zg‘almas pichoq ishchi valigiga maxsus prujinalar bilan qisib qo‘yiladi. Bu pichoq maxsus planka bilan birga deka uyasiga o‘rnatiladi. Qo‘zg‘almas pichoq ishchi valigi prujina va gayka bilan kerakligicha qisiladi. Jinlash jarayonining

samaradorligi ishchi valigi sirtining va qo'zg'almas pichoq tig'ining holatiga, qo'zg'almas pichoqning ishchi vali sirtiga bosim kuchiga, urish organining konstruksiyasi va ish qobiliyatiga, ishlanayotgan paxtaning xususiyatiga bog'liq.



9.9-rasm. Qo'zg'almas pichoq uzelinesi ko'rinishi.

Ishchi valigiga ilashib qo'zg'almas pichoq ostiga kirgan tolalar yuzining ishchi valigiga va qo'zg'almas pichoqning bosim kuchi hisobiga chigitni urganda sirpanib chiqib ketmaydi.

Qo'zg'almas pichoq va jinlovchi valik kontakti sohasidagi kuchlarning ta'sir sxemasi 9.10-rasmda ko'rsatilgan.

Bunda: N – qo'zg'almas pichoqning jinlovchi valikka bosilish kuchi

Tolalarni chigitdan uzish kuchi urish organi ishtirok etmaganda, quyidagi formula bilan topiladi.

$$R_0 = -R_2 + T_1 - T_2 \quad (9.5)$$

bu yerda, $R_2 - N$ kuchining tashkil etuvchisi, ya'ni tolani qo'zg'almas pichoq ostiga tortishga qarshilik ko'rsatuvchi kuch bo'lib, kattaligi

$$R_2 = N \cdot \sin \beta$$

ifoda bilan aniqlanadi.

T_1, T_2 – tolani ishchi valigi va qo'zg'almas pichoq bilan ishqalanish kuchlari.

$$T_1 = \mu_1 N \cos \beta$$

$$T_2 = \mu_2 N \cos \beta$$

μ_1, μ_2 – tolani ishchi valigi va qo'zg'almas pichoq bilan ishqalanish koeffitsiyentlari.

R_2, T_1, T_2 qiymatlarini (9.5) formulaga qo'ysak,

$$R_0 = N(-\sin \beta + \mu_1 \cos \beta - \mu_2 \cos \beta)$$

ifodani olamiz.

Qo'zg'almas pichoq $\beta \approx 0$ burchak bilan o'rnatilishini hisobga olsak tolani chigitdan uzish kuchi uchun quyidagi natijani olamiz:

$$R_0 = N(\mu_1 - \mu_2) \quad (9.6)$$

Qo'zg'almas pichoqning jinlovchi valikka bosilish kuchi ortishi bilan jinning unumdorligi ortadi chigitning qoldiq tukdorligi kamayadi, lekin jinlovchi valik ishchi yuzasining yeyilishi tezlashadi. Amalda $N = 72-75$ n/sm qilib olinadi.

Undan kattalashtirish ishchi valigini va pichoqni tez ishdan chiqarishi mumkin.

Valikli jinlash texnologik jarayoniga qo'yiladigan talablar:

Tolani chigitdan ajratishda chigitni ham, tolani ham xususiyatlariga ta'sir etmasligi, chigit tarkibiga tolali chigitlar qo'shib ketishiga yo'l qo'ymaslik, ularni bir-biriga bosish kuchlari uzunligi bo'yicha bir xil miqdorda bo'lishligini ta'minlash, ish unumi yuqori darajada amalga oshirish va hokazo.

9.6. Valikli jinlar ishchi organlarining ish rejimlarini tanlash

Valikli jinda ishchi valigini tezligi bilan urish organining tezligi orasida bog'liqlik bor bo'lib, uning analitik ifodasi quyidagicha:

$$\pi D_{ib} n_{ib} = n_{uo} m l$$

bu yerda: D_{ib} – ishchi barabanining diametri, $D_{ib} = 180$ mm.

n_{ib} – ish valigining aylanish soni, $n_{ib} = 220 \text{ min}^{-1}$.

n_{uo} – urish organining aylanish soni, min^{-1} .

m_{uo} – urish organining aylanasi bo'yicha plastinalar soni (2,3,4).

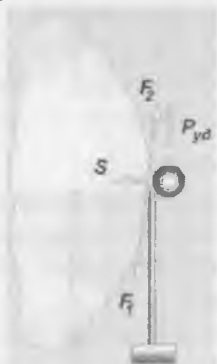
l – pichoq ostidagi tolani o'rtacha uzunligi, mm.

Mazkur bog'lanishdan urish organining talab qilingan tezligi uchun quyidagi ifodani olamiz:

$$n_{y0} = \frac{D_{ud} * \pi * n_{ud}}{m * K * l}$$

bu yerda, K – mutanosiblik koeffitsiyenti.

Ishchi valik yuzasiga pichoq yopishish kuchining hisobi



9.10-rasm. Ishchi valigi bilan pichoq orasidagi kuchlarni yo'nalishi.

R_u – qo'zg'almas pichoq tagiga tortilgan tolani chigitidan ajratish uchun uruvchi moslamaning urish kuchi.

$$P_y = \frac{Q * z * q * k_1 * H}{60 * m * n_y}, \text{ KH}$$

Q – valikli jinning ish unumdorligi, kg./s;

q – tolani chigitga yopishganlik kuchi, (0,015-0,02) N ;

z – 1g. toladagi tolalar soni;

m – urish bolg'achalarining qator soni;

n_y – urish bolg'achalarining aylanish soni;

k – tolani chigitdan bir vaqtda ajratish koeffitsiyenti (0,4-0,5).

Qo'zg'almas pichoqni hisoblash

9.11-rasmda qo'zg'almas pichoqning tuzilish chizmasi berilgan.

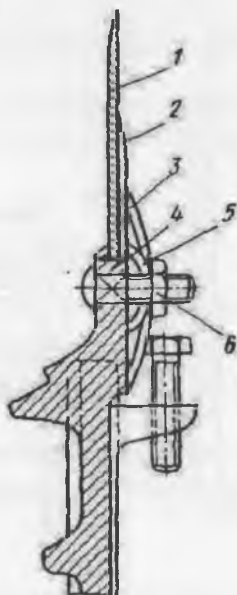
Unda: 1 – pichoqning tig'i;

2 – ustqo'yima;

- 3 – prujina;
- 4 – deka;
- 5 – qisgich;
- 6 – bolt va gayka.

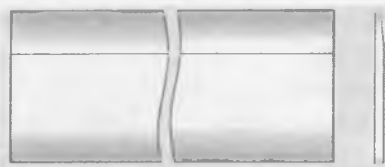
Qo'zg'almas pichoq tig'i 70Г markali prujina yoki Y8 – Y8Г markali asbobsozlik po'latidan tayyorlanadi (9.12-rasm).

Pichoqning uzunligi 1040 mm. bo'lib uzunlikning har 100 mm. ga tekislikdan 0,1 mm gacha og'ish ruxsat etiladi. Pichoq ishchi yuzasining g'adir-budurligiga talab $R_a=0,63-2,5$ mk yoki $R_z=3,2-10$ mk ni tashkil qiladi.



9.11-rasm. Qo'zg'almas pichoqning tuzilishi.

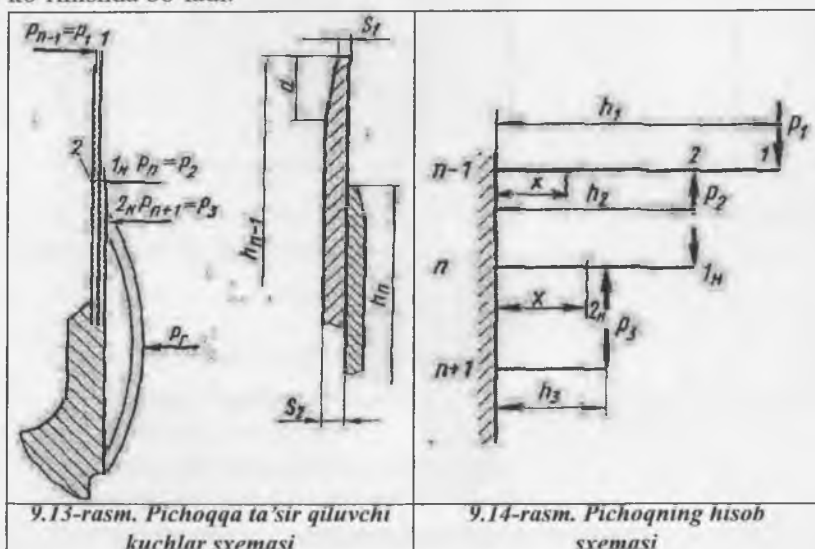
Pichoqning yeyilish bardoshligini oshirish uchun HRC 35–40 gacha termik ishlov beriladi. Pichoqning ishchi holati vertikal bo'lib, shu holatda o'zining uchi bilan jinlovchi valikka ishchi kenglik bo'yicha $P_N=7000-7500N$ kuch bilan bosib turadi.



9.12-rasm. Qo'zg'almas pichoq tig'ining ko'rinishi.

Qo'zg'almas pichoqning ishchi valik yuzasiga bosilib turuvchi qirrasining balandligi $h=8,0-8,5$ mm ni tashkil qiladi. Pichoqning ishchi qirrasida tolaning pichoq ostiga tortilishini osonlashtirish maqsadida rax chiqariladi.

Qo'zg'almas pichoq elementlariga ta'sir qiluvchi kuchlar sxemasi 9.13-rasmda va pichoqning hisob sxemasi 9.14-rasmda keltirilgan ko'rinishda bo'ladi.



Ta'sir qiluvchi kuchlar sxemasidan ko'rinadiki, birk mahkamlangan deb hisob qilinadigan pichoqning tig'iga qarama-qarshi yo'nalgan P_1 , P_2 kuchlar ta'sir qiladi. Shunga binoan pichoqning hisob sxemasi asosida pichoq tig'iga ta'sir qiluvchi kuchlarning mahkamlanish

nuqtasiga nisbatan momentlari uchun tuzilgan tenglamalar quyidagi ko'rinishga ega bo'ladi:

$$M_{(A)} = P_1 * h_1 - P_2 * h_2 = P_1 h_1 \left(1 - \frac{P_2 h_2}{P_1 h_1} \right)$$

$$M_{max} = P_1 (h_1 - h_2) \quad (9.7)$$

Bularda: h_1, h_2 – pichoq tig'i va ust qo'ymaning balandliklari.

Bu tenglamalar asosida egilishdagi normal kuchlanish kattaligi va mustahkamlik shartining ko'rinishi quyidagicha bo'ladi:

$$\sigma = \frac{M_{max}}{W} \leq [\sigma] \quad (9.8)$$

bu yerda: W – pichoq tig'ining egilishga qarshilik momenti,

$[\sigma]$ – pichoq ashyosi uchun ruxsat etilgan normal kuchlanish kattaligi.

Pichoq tig'ining egilishga qarshilik momenti qo'zg'almas pichoqning balandligi h va qalinligi S orqali quyidagicha topiladi:

$$W = \frac{h * S^2}{6}$$

Nazorat savollari:

1. Valikli jinning asosiy mohiyatini aytib bering.
2. Valikli jinlarning ta'minlash organlarini tuzilishi va ularni asosiy vazifasi.
3. Valikli jinni loyihalashda asosiy texnologik talablar.
4. Jinning ishchi qismlarini mustahkamlikga hisoblashda amalga oshirish tartiblari.

10-BOB. ARRALI JINLARNI LOYIHALASH ASOSLARI

10.1. Umumiy ma'lumotlar

Arrali jin paxta tozalash zavodining eng asosiy texnologik mashinasi hisoblanib, uning vazifasi paxta tolasini chigitdan ajratib beradi. Arrali jinlar asosan, o'rta tolali paxtani tolasidan ajratib beradi. Ular ishchi kamerasini soniga qarab, bir kamerali va ikki kamerali (Moss Gordin firmasi) jinlarga bo'linadi.

Tolani arra tishidan ajratib olish uchun jinlar asosan, cho'tkali va havo apparatli bo'ladi. Undan tashqari, havo apparatini arrali silindr gorizontol o'qiga nisbatan joylashishiga qarab, tolni yuqori ajratib olish va quyi ajratuvchi jinlarga bo'linadi.

10.2. Arrali jinlarning tasniflanishi

Mamlakatimizda ishlab chiqarilgan va qo'llanishga ega arrali jinlar quyidagicha tasniflanadi:

- ishchi kameralar soni bo'yicha –paxtani ta'minlagichdan qabul qilib olib, qobirg'alar orasidan sudrab o'tishda uni pallalarga ajratadigan va tozalaydigan kamera hamda xomashyo valigi hosil qilib tola ajratadigan ishchi kameraga ega ikki kamerali va ikkita ta'minlagich – tozalagichdan bevosita ishchi kameraga uzatiladigan bir kamerali:

- tolasi arra tishlaridan ajratib olish usuli bo'yicha – tolni cho'tkalar yoki arrali barabanlar bilan ajratadigan mexanik ajratishli va havo oqimi bilan ajratadigan havoli ajratishli:

- havoli ajratish apparatlarining joylanishi bo'yicha – yuqoridan ajratishli va pastdan ajratishli:

- xomashyo valigini yuritish usuli bo'yicha – xomashyo valigini faqat arrali silindr yuritadigan va xomashyo valigi harakatini qo'shimcha tezlashtirgichli:

– arrali silindrda arralar soni bo'yicha – 80 ta arrali, 90 ta arrali, 100 ta arrali, 130 ta arrali v.h.k.

– arrali silindr vali o'lchami bo'yicha diametri 61.8 mmli va 100mmli:

– jinlashni boshqaruv bo'yicha – qo'lda, yarimavtomatik va avtomatik boshqaruvli.

10.3. Arrali jinlarga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar

Arrali jinlarga quyidagi asosiy texnologik talablar qo'yiladi:

- chigitlardan tola to'la ajratilishi;
- tolada jinlash nuqsonlari bo'lmasligi;
- chigitlarning shikastlanmasligi;
- tolador chigitlarning toza chigitlarga aralashmasligi;
- jinning o'luk va iflosliklar bo'yicha yuqori tozalash samaradorligi;
- o'lukka tola aralashishining ishonchli rostlanishi;
- unumdorlikni nazorat va rostlash asbob va mexanizmlarining mavjudligi;
- chigitlarning qoldiq tukdorligini nazorat va rostlash asbob va vositalarining mavjudligi;
- o'luk ajralib chiqishini nazorat va rostlash imkoniyatining mavjudligi;
- ishchi kamerasi to'ldirish va tashlash mexanizmining mavjudligi;
- ishning unumdorligi, gabarit va o'rnatish o'lchamlari uning paxta tozalash oqim liniyasidagi o'rninga mos bo'lishi.

10.4. Zamonaviy arrali jinlar haqida ma'lumotlar.

Bizda ishlatilib kelinayotgan jin konstruksiyalari – 3XDDM – 80,90 arrali, DP–130, 4DP, 5DP–130 – arrali jinlardir.

Arrali jinlarning asosiy organlariga quyidagilar kiradi:

1. Arrali silindr.
2. Kolosnikli panjara.
3. Tola ajratish moslamasi (havo kamerasi).



10.1-rasm. DP-130 arralik jinlarni umumiy ko‘rinishi.

Jinlash jarayoniga quyidagi talablar qo‘yiladi:

1. Paxtani jinlash paytida tolaga hamda chigitga mexanik shikast yetishiga yo‘l bermaslik. Jinlash paytida chigitdan, to‘la ravishda ajratib olinishini amalga oshirilish kerak.
2. Jindan ajralib chiqayotgan tola tarkibiga paxta yoki chigit qo‘shilib ketishiga yo‘l qo‘ymaslik kerak.
3. O‘lukni tola tarkibidan samarali ajratib olishni amalga oshirish.

4. Paxtani jinlashdan oldin ta'minlagich yordamida samarali ifloslikdan tozalab olishini ta'minlash.

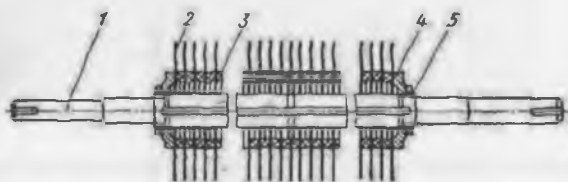
5. Tolani jinlash paytida uzilishga yo'l qo'ymaslik kerak.

6. Jinlash paytida sifatli tola va chigitni olish. Har bir arra bo'yicha ish unumdorlikni iloji boricha yuqori darajada olishga erishish.

7. Jinlash jarayonini asosiy operatsiyalarini avtomatlashtirish va mexanizatsiyalashtirishga intilish va h.k.

10.5. Arrali jinlar asosiy ishchi organlarining xususiyatlari

Arrali jinlarning eng muhim ishchi organi deb hech bir mubolag'asiz arrali silindr hisoblanadi (10.2-rasm).



10.2-rasm. Arrali silindr

1. val; 2. arra diskleri; 3. arralararo qistirmalar; 4. siquvchi shaybalar;
5. siquvchi gaykalar

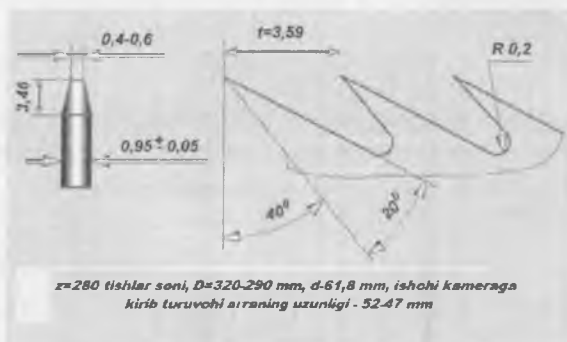
Arrali silindrlarga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar:

- tolalarni ilashtirish xususiyatining yuqori bo'lishi;
- arralarning valda bikr va mahkam o'mashi;
- ishchi yuzalarning tozaligi $R_a = 0,63-1,25$ mk yoki $R_z = 3,2-6,3$ mk dan past bo'lmasligi;
- egilish bikrligining yuqori bo'lishi;
- mustahkamligi va yeyilish bardoshligining yuqori bo'lishi va h.k.

Arrali silindr vali va siquvchi gayka St.5 markali oddiy sifatli konstrukcion po'latdan yasaladi. Val diametri eski mashinalarda 61,8 mm, zamonaviy mashinalarda 100 mm ni tashkil etadi. Valning o'z vazni va texnologik yuklama ta'sirida egilish salqiligi 0,3–0,4 mm dan, undagi arralarning yonsirt urishi 0,15 mm dan oshmasligi kerak.

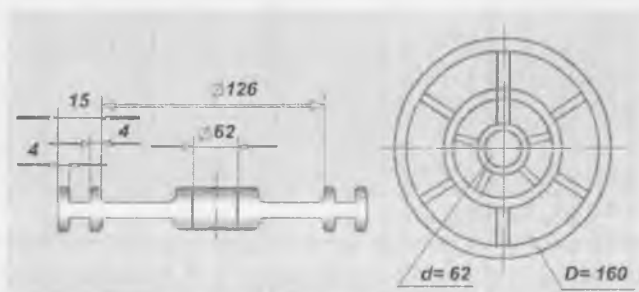
Arra disk. Arralar Y8 yoki Y8Г markali qalinligi $0,95 \pm 0,05$ mm, oldindan HRC 30–40 qattqlikka termik ishlangan asbobsozlik po'latidan diametri 320 mm. disk ko'rinishida qirqib olinib, keyin tish

qir qiladi. Tish yuzalarining tozaligi $R_a = 0,63-1,25$ mk yoki $R_z = 3,2-6,3$ mk dan past bo'lmashligi, disk gardishining radial urishi $0,15$ mm dan oshmasligi kerak. Arra tishlarining son va o'lchamlari 10.3-rasmda keltirilgan.



10.3-rasm. Arra tishlarining o'lchamlari.

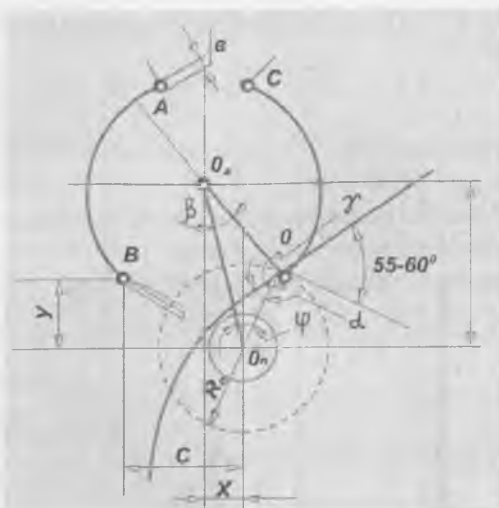
Arralararo qistirma. Qistirma AJI-9 markali alyuminiydan metall qoliplarga quyish yo'li bilan tayyorlanadi va qalinligi aniqligini oshirish va siqilganda ezilishini kamaytirish maqsadida kalibrlanadi. Qistirmaning ko'rinishi va o'lchamlari 10.4-rasmda keltirilgan.



10.4-rasm Qistirmaning ko'rinishi.

10.6. Arrali jin ishchi qismlarining o'zaro joylashishi

Arrali jinda tola ajratish texnologik jarayonning talab qilinganday borishida jin ishchi qismlarining geometriyasi va fazoviy o'zaro joylashishi to'g'ri bo'lishining ahamiyati katta.



10.5-rasm. Ishchi qismlarning o'zaro joylashish sxemasi.

10.5-rasmda arrali jin ishchi qismlarining bir-birlariga nisbatan o'zaro joylashuvlarining talab qilingan ko'rsatkichlari keltirilgan.

1. Ishchi kameraning fartuk sohasidagi radiusi R_B va arrali silindr radiusi R_n ning nisbati:

$$\frac{R_B}{R_n} = (1,2 \dots 1,25); \quad (10.1)$$

2. Ishchi kamera ko'ndalang kesimida qarama-qarshi chetki nuqtalar orasidagi masofa teng, ya'ni $AO \approx BC$;

3. Ishchi kamera markazi O_a va arrali silindr o'qi O_n orasidagi gorizontaal bo'yicha masofa X ning arrali silindr radiusi R_n ga nisbatan kattaligi:

$$X = (0,6 - 0,6) R_n l;$$

4. Chigit tarog'I aylanish markazi B dan arrali silindr o'qi O_n gacha masofa gorizontaal bo'yicha $-C = 1,5 R_n$ va vertikal bo'yicha $-O = 0,3 R_n$;

5. Ishchi kamerasi markazi bilan arrali silindr o'qi orasida bo'lgan masofa vertikal bo'yicha $Z = 0,8 D_n = 1,6 R_n$;

6. Tola ajratish burchagi uchi O dan arrali silindr o'qi O_n va ishchi kamera markazi O_a oralaridagi masofalar:

$$OO_a = (1,2 \dots 1,25) R_n, \quad OO_n = R_n.$$

$$O_n O_B = \frac{R_B * \sin \alpha}{\sin \varphi}, \quad \varphi = 180 - (\beta + \gamma)$$

7. Tola ajratish burchagi – O nuqtada kolosnik ishchi yuzasi va OO_n chiziqli orasidagi qiyalik burchagi α ; $\alpha \geq (1,5 \dots 1,6)p$ bo'lib, p – qobirg'a ishchi yuzasi bilan paxta orasidagi ishqalanish burchagi;

8. Burchaklar orasidagi munosabatlar:

$$g=90+a, \quad \sin(90+a)=\cos a, \quad \cos(90+a)=-\sin a \quad (10.2)$$

$$\operatorname{tg} \beta = \frac{R_a * \sin \gamma}{R_B - R_a * \cos \gamma}; \quad \operatorname{tg} \beta = \frac{R_a * \cos \alpha}{K + \sin \alpha}$$

$$R_B = K * R_B; [K = (1,2 \div 1,25) R_a] \rightarrow \operatorname{tg} \beta = \frac{\cos \alpha}{K + \sin \alpha} \quad (10.3)$$

9. Fartuk balandligi «B»ning topilishi;

$$B = \frac{q * z}{3600 * V * \rho * B_r * K * \delta} \quad (10.4)$$

bu yerda: q – arraning ish unumdorligi, kg tola/s;

z – arralar soni;

V – ishchi kamerasiga kirib keluvchi paxtaning tezligi;

ρ – paxtaning hajmiy zichligi;

$\hat{A}_O$ – paxtadan tola chiqishi, mutlaq kattalikda;

$\hat{E}$ – paxtaning bir tekis tushish koeffitsiyenti;

δ – arralar oralig'i

10. V – ishchi kamerasiga kirib keluvchi paxta tezligining topilishi:

$$V = \omega * r = \frac{\pi n_B * R_B}{30} \quad (10.5)$$

bu yerda: ω – xomashyo valigining burchak tezligi;

n_B – xomashyo valigining aylanish soni;

R_B – xomashyo valigini radiusi;

11. Ishchi kameraning ishchi kengligi:

$$l_i = z \cdot c + (z + 1) \delta,$$

bu yerda: z – arralar soni;

c – arralarning qalinligi;

d – arralar oralig'i.

12. Ishchi kameraning arraning kirib turishi h :

$$h = \frac{q \cdot B_s}{3600 B_r \cdot V \cdot \rho_x \cdot \delta \cdot K_1}$$

bu yerda: q – arraning ish unumdorligi, kg;

$\hat{A}_+$ – chigitning chiqishi;

$\hat{A}_0$ – tolaning chiqi

ρ_{ϕ} – chigitning hajmiy og'irligi;

$\hat{E}_1$ – qirqimdan foydalanish koeffitsiyenti;

δ – arralar oralig'i (18,45 mm).

13. Chigitning qobirg'a yuzasida chigit tarog'i tomonga sirpanib harakatlanish tezligi (Eyler formulasi):

$$V = \sqrt{2gl \cos \omega (f_h - f_h)} \quad (10.6)$$

bu yerda: l – qobirg'a yuzasida chigitning sirpanish yo'li;

ω – qobirg'aning gorizontga qiyalik burchagi;

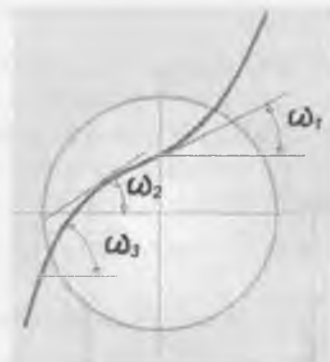
f_h – chigitning sirpanishdagi ishqalanish koeffitsiyenti.

14. Qobirg'aning qiyalik burchagi.

Chigit o'z vazni ta'sirida chigit tarog'i tomon sirpanib harakatlanishi uchun uning qobirg'aning yuzasi bilan ishqalanish koeffitsiyenti ρ qobirg'a yuzasining gorizontga nisbatan radianda ifodalangan qiyalik burchagi ω dan kichik, ya'ni $\omega > \rho$ bo'lishi kerak (10.4-rasm).

Tajribadan qobirg'aning chigit sirpanadigan yuzasining amaldagi g'adir-budurligi $R_a = 0,63-1,25$ mk yoki $R_s = 3,2-6,3$ mk bo'lganida

chigitning ishqalanish burchagi ρ ning qiymati $24-25^\circ$ gradus bo'lishi ma'lum.



10.4-rasm Qobirg'a va arrali silindrning o'zaro joylashishi.

Bu shart bo'yicha chigit harakati uchun eng og'ir sharoit qobirg'aning arrali silindr o'qi markazidan o'tuvchi vertikal bilan kesishadigan nuqtasiga to'g'ri keladigan qayta bukilish nuqtasida $\omega_1 = 25-30^\circ$, chigit tarog'i sohasiga to'g'ri keladigan chekka nuqtasida $\omega_3 = 70^\circ$ va ularning o'rtasidagi qobirg'aning eng qabariq nuqtasiga to'g'ri keladigan nuqtasida $\omega_2 = 35-40^\circ$ bo'ladi.

Arralararo qistirmaning eng katta aylanasi



10.5-rasm. Arra bilan qobirg'a orasidagi o'lchamlar.

Arralararo qistirma eng katta aylanasing radiusi r_q ni aniqlash sxemasi 10.5-rasmda berilgan. Bunga binoan:

$$r_g = R_g - (h + \Delta + a)$$

bu yerda: R_a — arraning radiusi;

h – arraning ishchi kameraga kirib turgan qismining uzunligi;

Δ – qistirma va qobirg'a orasidagi kafolatli masofa;

$\bar{a}$ – qobirg'aning qalinligi, $\bar{a}=15\text{mm}$.

10.7. Arra tishlarining asosiy parametrlarini tanlash va ularni asoslash

Arra tishlarining biz ko'rib chiqadigan asosiy geometrik va fizik parametrlarini tavsiflashda quyidagi belgilashlar qabul qilingan:

α – tishning qiyalik burchagi, $\alpha = 38 \pm 2^\circ$;

D – arraning gardish bo'yicha diametri, $D = 320\text{m}$;

z – arradagi tishlar soni, $z = \pi D / t$;

t – tishlarning qadami;

μ – arra tishi bilan tolaning ishqalanish burchagi;

$\tilde{N}$ – markazdan qochma kuch;

P – havoning qarshilik kuchi;

F – arra tishida tolaning ishqalanish kuchi;

S – tushiruvchi kuch;

Q – yig'indi kuchlar;

ρ_0 – tolaning ishqalanish koeffitsiyenti;

ψ – old qarshilik koeffitsiyenti;

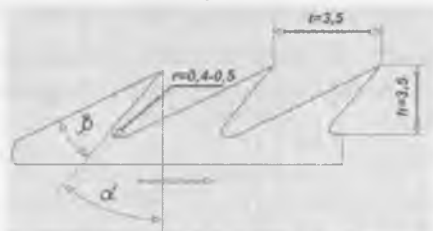
γ_a – havoning solishtirma og'irligi;

V – tolaning harakat tezligi;

f – kichik yuzali qirqim;

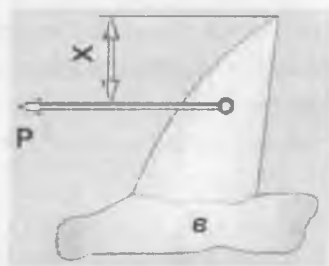
h – tishning balandligi;

V_B – chigit tarog'i oralig'idagi xomashyo valigining tezligi.



10.6-rasm. Tishning ko'rinishi.

Arra tishlarining shakl va o'lchamlari. Arra tishlarining sinalgan va hozir amalda bo'lgan asosiy geometrik parametrlari 10.6-rasmda berilgan. Unda: α – tishning qiyalik burchagi, $\alpha = 38 \pm 2^\circ$; D – arraning gardish bo'yicha diametri, $D = 320m$; z – arradagi tishlar soni, $z = \pi D / t$; t – tishlarning qadami.



10.7-rasm

10.8. Tishga ta'sir etuvchi kuchlar

Tishga ta'sir etuvchi tashqi kuchlar markazdan qochma kuch va havoning qarshilik kuchidan iborat. Ularning yig'indisi:

$$Q = C + P$$

Tolani arra tishida ushlab qolishning asosiy sharti tolaning arra ishchi yuzasi bilan ishqalanish kuchi F uni tushuruvchi kuch S dan katta bo'lishi kerak, ya'ni: $F > S$

Bu kuchlarning aniqlanishi:

$$F = \mu Q \cos \beta$$

$$S = \mu Q \sin \beta$$

Demak: $\mu Q \cos \beta > \mu Q \sin \beta$ yoki $\rho > (\sin \beta / \cos \beta) = \tan \beta$

Tolaning arra bilan ishqalanish burchagi va ishqalanish koeffitsiyenti orasidagi munosabat:

$$\rho_T = \arctg \mu > \beta$$

Va nihoyat: $\rho_T > \beta$ va $\mu = 0,22 \dots 0,24$

Arra tishiga ilashgan tolaga havoning qarshlik kuchi:

$$P_s = \psi * f * \frac{V^2}{2g} * \gamma_s \quad (10.7)$$

Arra tishi balandlik parametrlarining aniqlanishi va o'zaro bog'lanishi (10.8-rasm):

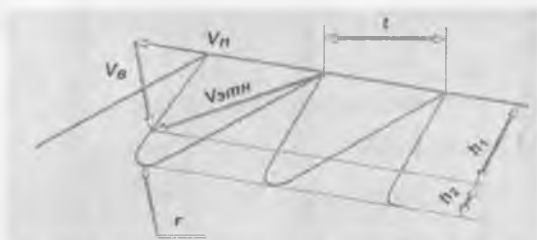
$$h_1 = \frac{V_B^2 * t}{\sqrt{V_a^2 - V_B^2} - V_B * g \alpha}; h_2 = 2r * \sin \alpha \quad (10.8)$$

hamda $h = h_1 + h_2$

Bularda: V_a – arra tezligi;

r – arra tishi ichki burchagining qayrilish radiusi;

t – tishning qadami.



10.8-rasm. Chiziqli tezlikning yo'nalishi.

Arra tishining o'tkirlik burchagi « γ » h , α va t ga bog'liq va tishning pishiqligi va egilishga qarshiligini belgilaydi. Xomashyo valigiga kirish kuchini ham asosan, shu o'tkirlik burchagi aniqlaydi, bunda $\gamma = 20^\circ$.

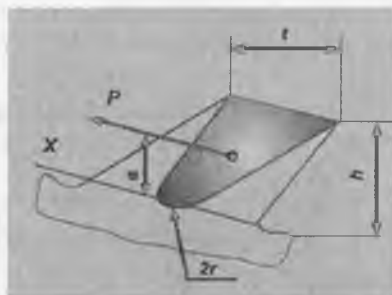
Arra tishiga ta'sir qiluvchi kuchning hisobi

Arra tishiga ta'sir qiluvchi kuch quyidagicha hisoblanadi:

$$P = \frac{t + 2r}{2} h * \varphi, \quad \text{kg}$$

Bunda: $\varphi = 0,5 \text{ kg/mm}^2$ – arra tishining 1 mm^2 yuzasida bo'lgan tolalarni ajratish uchun sarf bo'luvchi solishtirma kuchlanish;

X – kuch qo'yilgan nuqta.



10.9-rasm. Tishga ta'sir etuvchi kuch yo'nalishi.

Mazkur kuch ta'sirida tishda hosil bo'ladigan normal kuchlanish $\sigma = P_x / W$ ifoda bo'yicha aniqlanadi. Tishning qarshilik momenti esa quyidagicha topiladi.

$$W = \frac{1}{6} B^2 \delta \quad (10.9)$$

Unda kuchlanish ifodasi:

$$\sigma = \frac{2h^2(t+2r)\varphi}{B^2\delta} \quad (10.10)$$

Yoki tishning burchak orqali

$$\sigma = \frac{2\varphi(t+2r)\cos^2\alpha}{\delta \cdot g^2 \gamma} \quad (10.11)$$

bu yerda: α – tishning qiyalik burchagi – 40° ;

γ – tishning o'tkirlik burchagi – 2

$\sigma = 0,5 \text{ kg/mm}^2$, $\delta = 1 \text{ mm}$, $t = 3,5 \text{ mm}$, $r = 0,4 \text{ mm}$, U8G po'lat uchun $s = 16 \text{ kgs/mm}^2$

Bitta arra va bitta tishga to'g'ri keluvchi kuch va kuchlanishni sarf bo'ladigan quvvat orqali ham aniqlash mumkin.

1. Bitta arraga to'g'ri keluvchi aylanma kuch

$$P_a = \frac{97400 * N}{m * R_a * n}; \quad (10.12)$$

bunda: N – arrali silindr sarf qilgan elektr quvvati;

m – arrali tsilindrdagi arralar soni;

n – arrali silindrnig aylanishlar soni;

R_a – arraning gardish bo'yicha radiusi.

2. Bitta arra tishiga to'g'ri keluvchi kuch

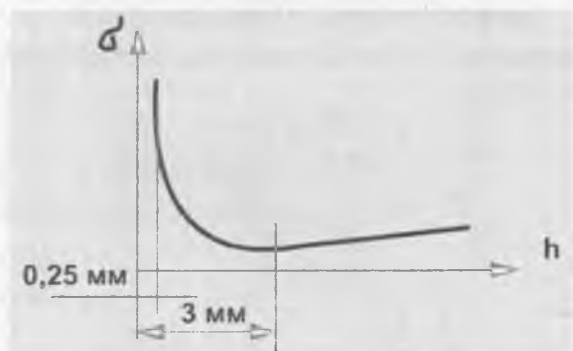
$$P_T = \frac{P_z}{z} K \quad (10.13)$$

bunda: $z^* = \frac{z\beta}{2\pi}$ – xomashyo valigi bilan muloqotda bo'luvchi tishlar soni;

$z = 280$ – arradagi tishlar soni;

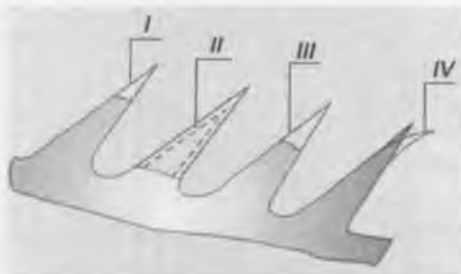
β – tishlar xomashyo valigi bilan muloqatda bo'luvchi egrilik yoyi;

$\bar{E} = 0,5$ – tishlarning bir tekis yuklanish koeffitsiyenti.



10.10-rasm. Tishning balandligi bo'yicha kuchlanishning taqsimlanishi.

Arra tishlari xomashyo valigi bilan ta'sirlashuvida asosan, egilishga ishlaydi. Bunda hosil bo'ladigan normal kuchlanishlarning taqsimot qonuniyati 10.10. rasmda keltirilgan. Undan ko'rinishicha, tish asosining 0–0,25 mm. qismida normal kuchlanish maksimal qiymatga erishadi. Bu holatni amaliyotda tishlarning sinishi asosan, shu sohada sodir bo'lishi ham tasdiqlaydi.

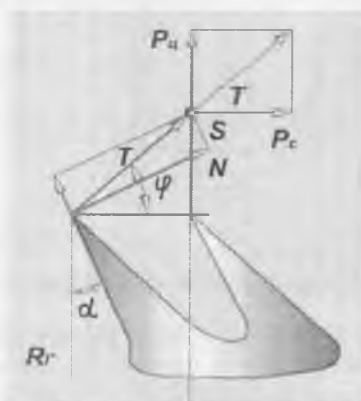


10.11-Rasm. Yeyilish yuzalarining ko'rinishi.

Paxta har qancha tozalanganda ham unda ma'lum miqdorda abraziv xususiyatga ega bo'lgan qattiq qo'shilma zarrachalari qoladi. Bu esa ish jarayonida ularning intensiv yeyilishlariga sabab bo'ladi. Arra tishlarining abraziv yeyiliish va qattiq jism ta'sirida qayrilib ishdan chiqish ko'rinishlari 10.11-rasmda ko'rsatilgan.

10.9. Arrali jinning tozalash samaradorligini oshirish masalalari

Tola taramiga ta'sir qiluvchi kuchlarning ko'rinishi 10.12-rasmda ko'rsatilgan.



10.12-Rasm. Kuchlarning yo'nalishi.

Unda: P_u — markazdan qochma kuch;

P_g – havoninig bosim kuchi;

S – tola taramining og'irlik markazi;

φ – tola taramining yonlama qaytish burchagi.

$$T = \sqrt{P_u^2 + P_g^2} \quad (10.14)$$

Tola taramining arra tishidan tushish shartlaridagi kuchlarning tenglamasi

$$T \sin(\varphi - \alpha) = f T \cos(\varphi - \alpha) \quad (10.15.)$$

f – tolaning po'lat bilan ishqalanish koeffitsiyenti

$$f = \tan(\varphi - \alpha) \text{ yoki } f = \frac{\tan \varphi - \tan \alpha}{1 + \tan \varphi \tan \alpha} \quad (10.16)$$

α – o'zi tushirish burchagini o'zgartirib,

$$\tan \alpha \leq \frac{\tan \varphi - f}{1 + f \cdot \tan \varphi} \text{ hosil qilinadi.}$$

Hisob bo'yicha $\alpha = (20 \div 22)^\circ$ $f = 0.4 \div 0.5$ bo'linadi.

Tozalash effekti

$$K = \frac{q(1 - \theta B)}{S G + q(1 - \theta B)} \cdot 100 \quad (10.17)$$

bunda: q – chiqindilar miqdori;

B – chiqindilarning toladorligi;

S – nuqsonlar yig'indisi;

G – tozalangan tola miqdori.

(10.18)

bunda: r – qistirmalar orasidagi radius;

R – arra radiusi;

n – arrali silindrning aylanishlar soni;

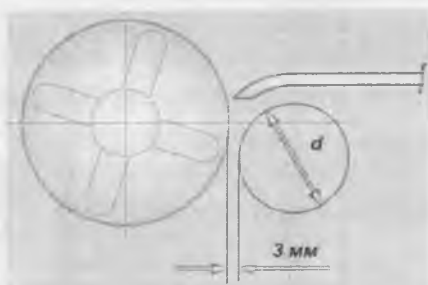
h – arra balandligi;

m – arralar oraliqlari soni.

10.10. Tola tushiruvchi moslama

Arrali jinlarda arralardan tolani ajratib olishga xizmat qiladigan uch xil tola tushiruvchi qurilmalar qo'llanadi:

1. Pastdan havo purkab tushiruvchi.
2. Yuqoridan havo purkab tushiruvchi.
3. Cho'tkali tushiruvchi.



10.13-rasm. Havo kamerasining joylashishi.

Zamonaviy arrali jinlarda tolani arradan ajratish uchun asosan, havo purkab tushiruvchi qurilmalar ishlatiladi. Bu qurilmalarning asosiy texnologik parametrlari quyidagicha aniqlanadi:

$$H_d = \gamma_x \frac{V^2}{2g}; \quad V = \sqrt{\frac{2gH_d}{\gamma_{XB}}}; \quad f = l \cdot S; \quad d = \frac{Re \cdot v}{V}; \quad (10.19)$$

$$Q = fV = \alpha f \sqrt{\frac{2gH_d}{\gamma_x}}; \quad V = \varphi \sqrt{H_{cm}(T+t)}$$

bu yerda: H_d — havoning dinamik bosimi;

γ_d — havoning solishtirma og'irligi;

V — havoning tezligi;

g — erkin tushish tezlanishi;

Q — havoning sarfi;

f — havo purkash tirqishining ko'ndalang kesim yuzasi;

IS – havo purkash tirqishi ko‘ndalang kesimi o‘lchamlari;

$Re = 5 \cdot 10^5$ – Reynolds soni;

$T = 273^0 K$ – $0^0 C$ dagi havoning Kelvin shkalasidagi harorati;

t – havoning selsiy shkalasidagi temperaturasi;

α – havoning notekis taqsimlanish koeffitsiyenti, $\alpha = 0,96$;

H_{cm} – 360 mm. sim. ustuni;

v – havoning ilashuvchanlik koeffitsiyenti, $= 171,9 \cdot 10^{-3} \text{ sm}^2/\text{s}$.

3XDDM belgili jinlar havoni yuqoridan beruvchi moslama bilan, 200 mm. suv ustuni (200 Pa) statik bosim bilan ishlaydi, tirqishning eni 5 mm. bo‘lsa, undan havoning chiqish tezligi 57,2 m/s bo‘ladi.

Tolani arra tishidan olish uchun sarf bo‘ladigan quvvat 0,069 kVt ga teng bo‘ladi, yoki aktiv havo quvvatidan 7,8 foiz tashkil etadi. Havo purkovchi moslamani arralar orasidan havoni tortib oluvchi va ularni yig‘uvchi deb ko‘rishimiz ham mumkin.

Havo purkab tola tushirish qurilmalariga talablar:

a) havo purkovchi tirqishni arraga nisbatan shunday joylashtirish lozimki, uning havo chiqaruvchi aylana qismi bilan arralar oralig‘i 3 mm. ga teng bo‘lib tursin. Ular oralig‘idagi maksimal tirqish arralar yuzasidagi maksimal havo yo‘nalishiga teng bo‘lishi kerak;

b) havo chiquvchi tirqishni 5 mm. dan 4 mm. gacha tushirish lozim.

v) havo qabul qiluvchi patrübokning balandligini 50 mm. dan 40 mm. gacha kamaytirish lozim.

g) patrübokning 400 mm oraliqdagi balandligini doimiy qilib olish kerak.

d) arralar bilan o‘luk dastasining oralig‘ini 25–30 mm. dan ko‘p olmaslik kerak, chunki bunda tolalarning chiqindiga chiqishi ko‘payadi

Havo yo‘naltirish moslamasi aylanasi diametri:

$$d = Re \cdot v / V_e \quad (10.20)$$

bu yerda: $R = 2 \cdot 10^5 - 5 \cdot 10^5$ – Reynolds soni;

v – havoning ilashuvchanlik kinematik koeffitsiyenti;

V_e – soplo tirqishidan havoning chiqish tezligi.

10.11. Arrali silindr valining hisobi

Arrali silindr valini hisoblash tartibi quyidagilardan iborat.

1. Hisob sxemasini tuzish (10.14-rasm). Bundagi yuklamalar:

q_1 – arrali silindr elementlari og'irliklaridan bo'lgan taqsimlangan yuklama

$$q_1 = \frac{g_1 + g_2 + g_3 + g_4}{L_u} \quad (10.21)$$

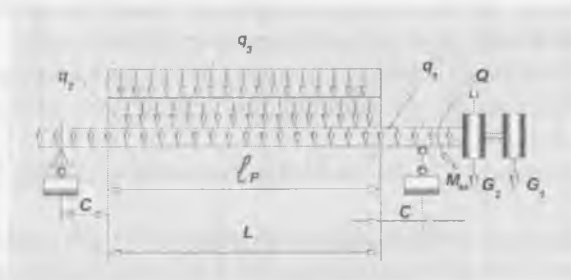
$g_1 = 0,583 \times n$ – n dona arralarning og'irligi;

$g_2 = 0,2 \times (n - 1)$ – $(n - 1)$ dona arralararo qistirmalarning og'irligi;

g_3 – valning og'irligi;

$$g_3 = \frac{\pi d^2}{4} l \cdot \gamma_{\text{dynam}}; \quad (10.22)$$

g_4 – shaybalarining og'irligi.



10.14-rasm. Arrali silindrlarni hisob sxemasi.

q_2 – xomashyo valigining og'irligidan bo'lgan, tolaning egiluvchanlik xususiyatlariga ko'ra tekis taqsimlangan yuklama

$$q_2 = G / L \quad (10.23)$$

$$G = 50-55 \text{ kg.}$$

q_3 — ishchi kamera ichki yuzasi va xomashyo valigi orasidagi bosimdan hosil bo'lgan yuklama

$$q_3 = \frac{P_n \cdot \pi D \cdot \alpha \cdot l_n}{360 \cdot l_n} \quad (10.24)$$

$$P_n = \sqrt{\frac{p}{m}}; \quad p = \frac{G}{V}; \quad V = \frac{\pi D^2}{4} L_n;$$

Bularda: D — arra diametri;

α — arra yoyining xomashyo valigi bilan kontaktga bo'lish burchagi;

G — xomashyo valigi og'irligi;

V — ishchi kameraning hajmi.

2. Tayanchlarda reaksiya kuchlari aniqlanadi.

3. Egilish va buralish momenti epyuralari quriladi.

4. Egilish va buralish momentlariga asosan, valning xatarli qirqimi aniqlanadi.

$$M_E = \frac{97400 \cdot N}{n} \quad \tau = \frac{1.25 \cdot M_E}{0.1d^3} \quad (10.25)$$

10,25 — hisobga olinmagan o'ta yuklanish (tiqilish) holati koeffitsiyenti.

$$M_{\mathfrak{Z}(\max)} = \frac{q \cdot l_p^2 (l_p^2 + 8l_p \cdot c + 12c^2)}{8L^2} \quad \sigma_v = \frac{M_{\mathfrak{Z}(\max)}}{0.1d^3} \quad (10.26)$$

5. Arraning o'qi bo'ylab, $(A_0) = 25kN$ tortilish kuchini hisobga olgan holda xavfli qirqimdagi kuchlanish aniqlanadi:

$$\sigma_{\max} = \frac{M_{\mathfrak{Z}}}{W_3} + \frac{A_0}{F}$$

6. Xavfli qirqimdagi ekvivalent kuchlanish aniqlanadi:

$$\sigma_{\mathfrak{Z}(\max)} = \sqrt{\sigma_{\mathfrak{Z}(\max)}^2 + 4\tau^2} \quad (10.27)$$

Valning mustahkamlik zaxirasi oquvchanlik me'yori — toliqish bo'yicha aniqlanadi:

$$n = \frac{n_o \cdot n_c}{\sqrt{n_o^2 + n_c^2}} \geq [n]_{\min} \quad n_o = \frac{\sigma_T}{\sigma_n} \quad n_c = \frac{\tau_T}{\tau} \quad (10.28)$$

$$[n_{T\min}] = 0.2 \div 2.5 \quad \sigma_{-1} = 450 \frac{\text{kg}}{\text{sm}^2} \quad n_T = \frac{n_{T\sigma} + n_{T\tau}}{n_{T\sigma}^2 + n_{T\tau}^2} \geq n_{T(\min)}$$

Valni egilishga hisoblash



10.15-rasm. Valning egilishi.

Valning arrali silindrning og'irligi, xomashyo valigi og'irligi va xomashyo valigining bosimi ta'sirida egilishidagi salqilik quyidagicha aniqlanadi:

$$Y = \frac{5q \cdot l^4}{384 \cdot EJ};$$

Salqilikning ruxsat etilgan kattaligi 0,4 mm. ni tashkil qiladi.

Valdagi arralarni qisish kuchini hisobga olingan holda yuqoridagi ifoda bunday ko'rinishga keladi:

$$Y = \frac{5q \cdot l^4}{384 \cdot EJ} \cdot \frac{1}{1 + \frac{A_0}{P_{np}}} \quad (10.29)$$

E – arra va qistirmalarning keltirilgan elastiklik moduli qiymati;

$$\frac{l_1}{FE_1} + \frac{l_2}{FE_2} = \frac{l}{FE} \quad (10.30)$$

l_1 – arralar taxlami balandligi, ularning qalinliklari yig'indisiga teng:

$$l_1 = \delta \cdot z = 1 \cdot 80 = 80$$

l_2 – arralararo qistirmalar balandligi, ularning qalinliklari yig'indisiga teng:

$$l_2 = \Delta(z-1) = 18.45 \cdot (80-1)$$

$$l = l_1 + l_2$$

A_0 – valdagi arralar qisilish kuchi;

F – arraning qistirma bilan tegib turish yuzasi;

E_1 – arra ashyosining elastik moduli;

E_2 – qistirma materialining elastik moduli.

$$E = \frac{l \cdot E_1 \cdot E_2}{l_1 E_1 + l_2 E_2}; \quad E = 0.733 \cdot 10^6; \quad \text{кгс/см}^2 \quad (10.31)$$

Valni ustuvorlikka hisoblashda $P_{\text{кр}}$ kritik kuch quyidagicha aniqlanadi:

$$P_{\text{кр}} = \frac{\pi^2 EJ}{l^2}; \quad J = \frac{\pi d^4}{64}; \quad Y_{\text{ср}} = (0,3-0,4)_{\text{мм}} \quad (10.32)$$

Valdagi arralarning yon sirt urishi 0,15 mm. dan katta bo'lmashligi kerak. Tortish kuchi oshishi bilan salqilik kamayadi:

Arra va qistirmalar tortilmaganda salqilik 0,585 mm. 25 kN kuch bilan tortilganda 0,345 mm. bo'ladi.

Arrali silindr valining kritik tezlikka hisobi

Hisob quyidagi formula bo'yicha bajariladi:

$$\omega = \pi^2 \sqrt{\frac{EJ_{\text{экв}}}{d_{\text{экв}} I^4}} \quad (10.33)$$

$J_{\text{экв}} = 72,266 \text{ см}^4$ –inersiya momentining ekvivalenti,

$Q_{\text{экв}} = 6,574 \cdot 10^{-4} \text{ кг/см.}$ kuchlanishning ekvivalenti.

Ekvivalentlik – bu pog'onali valni kesimi bir xil bo'lgan valga almashtirish.

Ishchi tezlik kritik tezlikning 0,7 qismidan oshmasligi talab qilinadi. 80 arrali val uchun kritik tezlik 153 rad^{-1} yoki 1460 min^{-1} ekanligi hisoblab topilgan va tajribada tasdiqlangan.

Jinlarda ishchi tezlik (730–750) atrofida ekani uchun bu holat qoniqarli hisoblanadi:

$$n_p < 0.7n_{kp}, \quad n_p < 0.7n_{kp}, \quad n_{kp} = 1460 \text{ min}^{-1}, \quad n_u = (730 - 750) \text{ min}^{-1},$$

Arralarni siqish kuchining kritik tezlikka ta'sirining analitik ifodasi quyidagicha:

$$n_{kp} = n \sqrt{1 + \frac{A_0}{P_{kp}}} \quad (10.34)$$

Arrali silindrlarning kritik tezliklarini o'rganish bo'yicha asosiy xulosalar quyidagicha:

1. Kritik tezlik ishchi tezlik atrofida bo'ladi.
2. Arralarni valda qisilishi natijasida valning mustahkamligi oshishi bilan kritik tezlik oshadi.
3. Valning mustahkamligi yetarli bo'lmagani uchun u egiladi, buning natijasida arra yuzasi qayriladi, bular esa arralar va qobirg'alar oralig'idagi tirqishning o'zgarishiga olib keladi va qobirg'alarning tebranishi natijasida ular notekis yeyiladi.

Nazorat savollari:

1. Arrali jinlarni loyihalashda talab etiladigan texnologik talablar.
2. Loyihalashda tuziladigan hujjatlar va ularning tarkibi.
3. Arrali silindr valini mustahkamlikka hisoblash tartibi nimalardan iborat?
4. Arrali jin ishchi qismlarini o'zaro joylashish sxemasini chizing va unga tushuncha bering.

11-BOB. TOLA TOZALAGICHLARNI LOYIHALASH ASOSLARI

11.1 Tolani tozalash, tola tozalagichlarning turlari va ularga qo'yiladigan talablar

Tolani jinlashdan keyin qoladigan o'luk va mayda ifloslikdan tozalash ularni presslab toylashdan oldin bajarilsa, samarali bo'ladi. Mashinada terilgan paxtani jinlanganda o'luk va mayda iflosliklar ba'zan standartda ko'rsatilgan normadan ortib ketadi. Agar bunday tolalar presslab toylansa, to'qimachilik fabrikalari tayyorlov sexlari mashinalarining ishini qiyinlashtiradi.

Bundan tashqari, paxta tolalari ko'proq gajaklanib, to'qimachilik fabrikalarida ortiqcha nobud bo'ladi. Jindan chiqqan tolalarning ayrim bo'lakchalari 15–20 mg. bo'lib, ularning zichligi $0,15\text{--}0,25\text{ kg/m}^3$ dan oshmaydi. Shuning uchun tola tozalaydigan mashinalarni paxta tozalash zavodlariga ham o'rnatish maqsadga muvofiq, deb ko'rsatilgan.

Tola tozalash mashinalari tolani o'luk va mayda iflosliklardan tozalash usuliga qarab, mexanik, aerodinamik va aeromexanik kabi turlarga bo'linadi.



11.1-rasm. Tola tozalash mashinalarining umumiy ko'rinishi.

Bir mashinada tolani tozalash ishi necha marta bajarilishiga qarab, bir bosqichli va ko'p bosqichli; jinlar batareyasiga qarab, bir jindan chiqqan tolani tozalaydiganni xususiy va bir jin batareyasidan chiqqan tolalarni tozalaydiganni esa batareya tola tozalagichi deb ataladi.

Tolani aerodinamik usulda tozalash tola oqimi uni tashuvchi havo oqimi bilan birga egri chiziqli yo'ldan o'tganda hosil bo'ladigan markazdan qochma kuchdan foydalanishga asoslangan. Biroq, aerodinamik tola tozalagichlarning tozalash samaradorligi yuqori bo'la olmaydi, chunki markazdan qochma kuchlar tola yopishgan o'luk va mayda iflosliklarnigina ajrata oladi. O'luk va mayda iflosliklarning tolaga yopishish kuchi 0,98–1,47 N gacha yetadi, vaholanki, tola tozalagich hosil qiladigan markazdan qochma kuch ko'pi bilan 0,09–0,11 N ni tashkil etadi.

Tola tozalagichga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar quyidagilardan iborat:

- tola tozalagichning ishchi organlari tolaga ta'sir etganda, uning fizikaviy-mexanikaviy xususiyatiga ta'sir ko'rsatmasligi;

- tozalash paytida tola tarkibidagi ifloslikni va o'lukni maksimal ravishda ajratib olish;

- tolani sifat ko'rsatkichlarini standart normadan pasaytirib yubormaslik;

- chiqindi tarkibiga qo'shib ketadigan tola miqdorini kam bo'lishi.

11.2. Tola tozalagichlarning texnologik ko'rsatkichlari va tozalash samaradorligi

Tola tozalagichlar konstruksiyasini loyihalayotganda asosan, texnologik ko'rsatkichlarni hisobga olishimiz kerak. Texnologik ko'rsatkichlariga quyidagilar kiradi:

- tozalash samaradorligi;

- chiqindi tarkibiga qo'shib ketgan toza tola miqdori;

- uning ish unumi.

Chiqindi tarkibidagi tola miqdori quyidagi formula orqali topiladi:

$$B = \frac{q_{\tau}}{q_s} * 100\% \quad (11.1)$$

yoki

$$B = \frac{q_r}{q_{\text{usp}} + q_r} * 100\%$$

bu yerda: q_r – chiqindi tarkibidagi tola massasi;

q_f – ifloslik massasi;

q_x – umumiy chiqindi massasi.

Chiqindi tarkibidagi tolani miqdorini xarakterlovchi ko'rsatkich bu chiqindi tarkibidagi tola miqdorini ko'rsatuvchi koeffitsiyent K_T :

$$K_T = \frac{B}{100 - B}$$

Tola tozalagichning tozalash samaradorligi quyidagi formula orqali topiladi:

$$K = \frac{q_s * (100 - B)}{G_2 S_2 + q_s (100 - B)} * 100\% \quad (11.2)$$

yoki

$$K = \frac{S_1 - S_2}{S_1} * \frac{1}{1 - \frac{S_2}{100 - B}} * 100$$

bu yerda: G_2 – tozalangan tola massasi.

S_1, S_2 tolani tozalashdan oldingi va keyingi tarkibidagi nuqsonlar yig'indisi.

Agarda tola tozalagichning istalgan pog'onasidan keyingi tozalash samaradorligini aniqlash zaruriyati bo'lsa, u holda quyidagi formuladan foydalaniladi.

$$K_n = \frac{q_n (100 - B_n)}{G_2 S_2 + \sum_{i=n}^m q_i (100 - B_i)} * 100 \quad (11.3)$$

bu yerda: q_n, q_i – tekshirilayotgan pog'onadan va i – pog'onadan ajralib chiqqan chiqindilar massasi;

B_n, B_i – tekshirilayotgan pog'onadan va i – pog'onadan ajralib

chiqqan chiqindilar tarkibidan chiqqan tola massasi, foiz hisobida;

m – tola tozalagichning umumiy pog‘ona soni;

n – tekshirilayotgan pog‘onaning tartib nomeri.

Tola tozalagichning pog‘onalari tozalash samaradorligini bilgan holda, mashinaning umumiy tozalash samaradorligini quyidagi formula orqali topiladi:

$$K = 100 \left[1 - \left(1 - \frac{K_1}{100} \right) \left(1 - \frac{K_2}{100} \right) \dots \left(1 - \frac{K_m}{100} \right) \right]; \% \quad (11.4)$$

Tola tozalagichning ishlashini xarakterlovchi yana bir ko‘rsatkich – tolaning chiqindiga qo‘shilib chiqish darajasini kamaytirish koeffitsiyenti – K_q

$$K_q = \frac{B_{r1} - B_{r2}}{B_{r1}} * 100\% \quad (11.5)$$

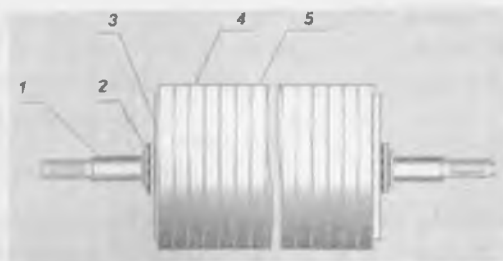
Bunda B_{r1}, B_{r2} – tolaning tozalagichdan oldin va keyin chiqish darajasi.

11.3. Tola tozalagichlarning ishchi organlari



11.2-rasm. Arrali tsilindrning umumiy ko‘rinishi.

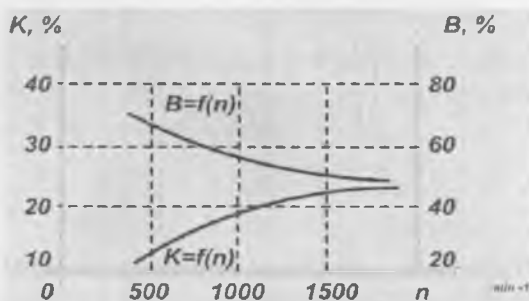
Tola tozalagichning eng asosiy elementlari – arrali silindr hamda kolosnikli panjaradir.



11.2-rasm. Arrali silindrning ko'rinishi.

Tola tozalagich arrali silindrining umumiy ko'rinishi 11.2-rasmda keltirilgan. Arrali silindr asosan vall 1, arrali disklar 4, arralararo qistirma 5, qotiruvchi gayka 2 hamda siquvchi shayba 3 dan tashkil topgan.

A. N. Krigin o'tkazgan tadqiqotlaridan, arrali silindrning aylanishlar soni $500-1750 \text{ min}^{-1}$ oraliqda o'zgarganda, uning tozalash samaradorligi K ning oshishi va chiqindi tarkibiga ketuvchi tola miqdori B ning kamayishi ma'lum (11.3-rasm). Ayniqsa, $n=1000 \text{ min}^{-1}$ ga yctganda bu jarayonning optimal miqdorga yetishi kuzatiladi.



11.3-rasm. Arrali silindr aylanish soni bilan tozalash samaradorligi orasidagi bog'lanish.

Agar arrali silindr aylanish soni $n > 1750 \text{ min}^{-1}$ bo'lsa, u holda mashinaning kuchli titrash holati sodir bo'lishi natijasida bu texnologik jarayonga salbiy ta'sir eta boshlaydi. Shuning uchun bir pog'onali tola tozalagichlarda $n=1430-1460 \text{ min}^{-1}$, 3 pog'onalilarda esa $n=$

960 -1450 min⁻¹ qabul qilingan. Tola tozalagichlarda arralar orasidagi masofa t_1 tola uzunligi l va tolalarning to'g'rilanganlik koeffitsiyenti η qiymatiga muvofiq quyidagicha qabul qilinadi:

$$t_1 = \frac{1}{2} l \cdot \eta \cdot \cos \alpha$$

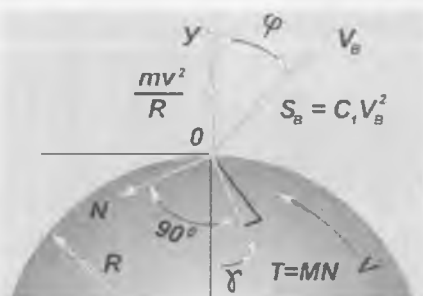
11.4. Tolaning arra tishidan o'zi ajrash holati uchun tishning oldingi burchagining hisobi

Oldingi burchak γ ning kattaligini tanlab olish arra tishi har bir uchastkadagi tola bilan ilashish xarakteriga bog'liqdir.

11.4-rasmda ko'rsatilgan sxemada tolani havo istalgan tomonga yo'nalgan vaqtda muvozanatda turgan holatini ko'rib chiqamiz. Buning uchun Dalamber prinsipiga asosan, barcha kuchlarni X va Y o'qiga nisbatan proeksiyasini olamiz:

$$N \cos \gamma - N \mu \sin \gamma - S_1 V_b^2 \sin \psi = 0$$

$$N \cos \gamma - N \mu \sin \gamma - S_1 V_b^2 \sin \psi = 0$$



11.4-Rasm. Asosiy kuchlarning joylashish sxemasi.

Bularda: N – tishning oldingi tomonini tolaga ko'rsatuvchi reaksiya kuchi;

μ – tishning oldingi tomoni bilan tola orasidagi ishqalanish ko'effitsiyenti;

 $S_1 V_b^2$ — tola taramlariga ta'sir qiluvchi havo oqimi kuchi;

T – tola taramlari og'irligi;

V – arraning chiziqli tezligi;

R – arra radiusi;

V_b – havo oqimi tezligi;

ψ – havo oqimi qarshilik kuchi bilan markazdan qochma kuch orasidagi burchak.

Agar tola tarami sirpanma ishqalanish sohasida bo'lsa, ya'ni arraning chiziqli tezligi yo'nalishi, ishqalanish kuchining yo'nalishi xuddi 11.4-rasmdagiday bo'lsa, u holda (+) belgisi qabul qilinadi. Agar qarama-qarshi bo'lsa, (–) belgisi qabul qilinadi.

(11.6) tenglamalardagi sistema (2) tenglamani (1) tenglamaga bo'lib, quyidagini hosil qilamiz:

$$\gamma = \frac{mV^2 + c_2V_b^2R(\cos\psi \mp \mu \sin\psi)}{\mp \mu mV^2 + c_1V_b^2R(\sin\psi \pm \mu \cos\psi)}$$

bu yerda: $V_b/V = k B_g/\text{deb}$ belgilash kiritsak, u holda

$$\text{tg}\gamma = \frac{m + c_1k^2R(\cos\psi \mp \mu \sin\psi)}{\pm \mu m + c_1k^2R(\sin\psi \pm \mu \cos\psi)} \quad (11.7)$$

Arraning statsionar holatida, havoning oqim kuchi yo'q holatda $\psi = \pi/2$ va $V = V_b$ bo'ladi. U holda (11.7) tenglama Boldinskiy G.I. ilmiy ishida berilgan tenglamani tusini oladi:

$$\text{tg}\gamma = \frac{m - c_1R\mu}{m\mu - c_1R} \quad (11.8)$$

Tekshirishlardan shu narsa ma'lumki, tolani tish yuzasi yaxshi olib olishi uchun γ burchagi m massa oshishi bilan oshib borishi kerak, chunki

$$\frac{d\gamma}{dm} = \frac{Rc_1(1 + \mu^2)}{(Rc_1 + \mu m)^2 + (m - Rc_1\mu)^2} > \quad (11.9)$$

(11.8) va (11.9) tenglamani R va γ ga nisbatan yechsak, quyidagini hosil qilamiz:

$$\frac{dy}{dm} = \frac{mc_1(1+\mu^2)}{(Rc_1 + \mu m)^2 + (m - Rc_1\mu)^2} < 0 \quad (11.10)$$

Tola taramlarini tish kolosnikli panjara zonasidan olib o'tayotganda, tola tishdan tushib ketmasligi uchun γ burchagini konstruktiv kattaligini (11.8) tenglamadan chiqqan kattalik bilan teng yoki undan katta deb qabul qilishimiz kerak.

$$\gamma_{\text{констр}} > \gamma_H$$

Agarda $\psi=0$ bo'lib, ya'ni markazdan qochuvchi kuch vektori bilan havo qarshilik kuchi vektori yo'nalishi bir biri bilan birga tushib qolsa, u holda

$$\operatorname{tg} \gamma_H^1 = \frac{1}{\mu} \quad \text{ёки} \quad \gamma_H^1 = (90^\circ - \varphi_{\text{max}}) \quad \varphi_{\text{max}} = \arctg \mu.$$

Agarda $\psi = \pi/4$ teng bo'lsa,

$$\operatorname{tg} \gamma_H^1 = \frac{2m + c_1 k^2 R \sqrt{2}(1-\mu)}{2m\mu + c_1 k^2 R \sqrt{2}(1+\mu)} \quad \text{ёки} \quad V_b > V \quad \text{булса,}$$

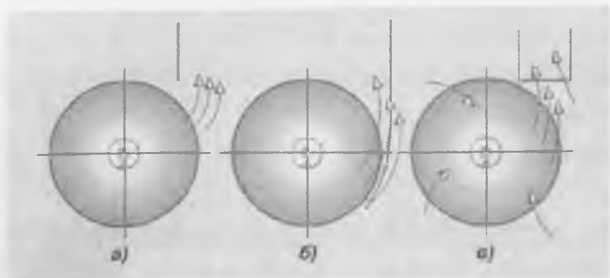
$$\operatorname{tg} \gamma_H^1 = \frac{(1-\mu)}{(1+\mu)}$$

Shuning uchun γ_{kons} burchak kattaligi quyidagi chegarada joylashgan bo'lishi shart.

$$\gamma \leq \gamma_{\text{kons}} < \gamma_H (\gamma_H)$$

11.5-rasmda arrali silindrdan chiqqan havo oqimining yo'nalishlari ko'rsatilgan.

- a. To'siqning tashqi tomonidan tashqariga chiqib ketadi.
- b. To'siqni ichki tomonidan uning yo'nalishi bo'yicha chiqib ketadi.
- v. To'siq ekran vazifasini bajarib, havoni qaytib chiquvchi gorlovinadan havoni qo'shib olib chiqmaslik vazifasini bajaradi.



11.5-rasm. Havo oqimi yo'nalishlarining ko'rinishi.

11.5. Kolosniklarni sonini va qadamini aniqlash

Kolosniklar arrali silindrga nisbatan tozalash yoyi bo'yicha joylanadi. Mexanik turda ishlovchi tola tozalagichlarda tozalash yoyi ishchi organ aylanasi uzunligining 1/2, aeromexanik tola tozalagichlarda esa 1/4 qismini tashkil etadi.

Kolosniklar soni va ular orasidagi qadam kattaligi quyidagiga bog'liqdir,

$$L_0 > t(n-1) \quad (11.12)$$

Bunda: t — kolosniklar qadami;

n — kolosniklar soni;

L_0 — tozalash yoyining uzunligi.

Yoy uzunligini bilgan holda,

$$n = L_{0\max} (t + 1) \quad (11.13)$$

«Paxtasanoatilm» ilmiy ishlabchiqarish markazi va Toshkent to'qimachilik va yengil sanoat instituti olimlarining tekshiruvlari natijasida:

Agar $t < 30$ mm bo'lsa, kolosniklar orasining tez tiqilishi, tozalash samaradorligining kamayishi aniqlangan;

Agar $t < 60$ mm bo'lsa, tishga ilashgan tolaning chiqib ketishi, va chiqindi tarkibiga tola ketishi ko'payishi aniqlangan.

Kolosniklar orasidagi masofani quyidagi formula orqali topish mumkin:

$$S_1 = V\tau,$$

Bunda τ – ikki kolosnik orasiga teng bo‘lgan masofadan tolani olib o‘tishga ketgan vaqt.

Kolosniklar qadami $t = 45 \dots 60$ mm. uchun:

$$\bar{a} = 3,32 \sqrt{t} - 12$$

Bunda, a – kolosniklar qadamini hisobga oluvchi o‘zgarmas koeffitsiyent.

Tola tozalagichlarda I – pog‘ona uchun $t = 45$ mm., $n_1 = 4$ deb qabul qilingan. I va III pog‘onalar uchun $t = 45$ mm., $n_{2,3} = n_1 + 1$ olinadi.

11.6. Arrali silindr valini mustahkamlikka hisobi

Arrali silindr valiga quyidagi kuchlar ta’sir etadi:

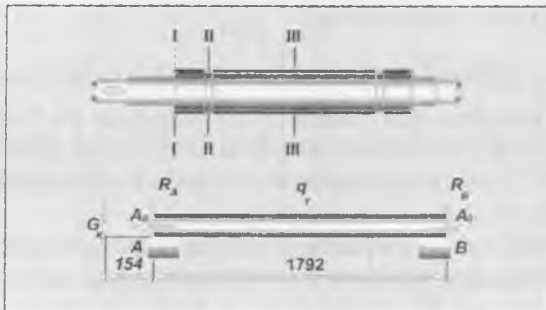
q_1 – arra, qistirma va valning og‘irligidan hosil bo‘luvchi kuch;

A_0 – o‘q bo‘yicha yo‘nalgan kuch;

M_k – burovchi moment;

G_k – val konsol qismining og‘irligi, shkivning og‘irligi hamda tasmaning tortish kuchi.

Valning hisob sxemasini tuzamiz va unga ta’sir etuvchi barcha kuchlarni ko‘rsatamiz.



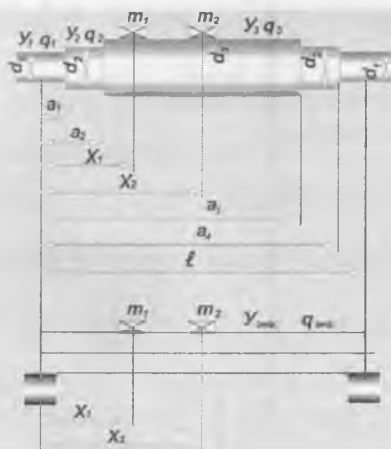
11.6-rasm. Valning hisob sxemasi.

Valning eng xavfli kesimlari 3-rasmda ko'rsatilgan $I - I$, $I - I$, $III - III$ kesimlar hisoblanadi. Jadvalda shu kesimlarda hosil bo'luvchi kuchlanish kontsentratorlari berilgan.

Jadval 11.1

Kuchlanish kontsentratorlari	Kesimlar		
	$I - I$	$II - II$	$III - III$
K_s	2,46	1,96	1,0
K_t	1,88	1,0	1,0

Tola tozalagichning valini kritik aylanish sonining hisobi



11.7-rasm. Arrali silindr valini hisob sxemasi.

Kritik tezlik miqdori aniqlashda Reley metodidan foydalanamiz. Faraz qilamiz, valning o'rta chizig'i quyidagi siusoidal qonunga bo'ysunadi:

$$y = f \cdot \sin \frac{\pi \chi}{l} \quad (11.14)$$

$y - x$ o'qida val qayishqoq sistemasining X o'qi bo'ylab egilish tebranishining aylanaviy chastotasi:

$$p \equiv \sqrt{\frac{2u_0}{l}} \quad (11.15)$$

Bunda U_0 – valning ko'chishi uchun sarf etilgan potensial energiya miqdori.

$$U_0 = \frac{1}{2} \int_0^l EJ_{\text{kes}} \left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2 dx = f^2 \frac{EJ_{\text{kes}} \pi^4}{2l^4} \int_0^1 \sin^2 \frac{\pi x}{l} dx = f^2 \frac{\pi^4 EJ_{\text{kes}}}{4l^3} \quad (11.16)$$

u holda i – ta massaning ko'chishi

$$y_i = f \sin \frac{\pi x_i}{l} \quad (11.17)$$

Aylanish esa

$$\theta = \left(\frac{dy}{dx} \right)_{x=x_i} = \frac{\pi}{l} f \cos \frac{\pi x_i}{l} \quad (11.18)$$

U holda ko'chishning amplitudasi va aylanish valining xususiy og'irligini hisobga olgan holda,

$$L = \sum m_i y_i^2 + \int_0^l q_{\text{mas}} y^2 dx + \sum J_i \theta_i^2 = f^2 \left[\sum m_i \sin^2 \frac{\pi x_i}{l} + \frac{q_{\text{mas}} l}{2} + \frac{\pi^2}{l^2} \sum J_i \cos^2 \frac{\pi x_i}{l} \right] \quad (11.19)$$

U holda U_0 qiymatini (11.16) va L ni (11.19) formuladan (11.15) ga qo'ysak,

$$P = \sqrt{\frac{2 \frac{\pi^4 EJ_{\text{kes}}}{4l^3}}{\frac{q_{\text{mas}} L}{2} + \sum m_i \sin^2 \frac{\pi x_i}{l} + \frac{\pi^2}{l^2} \sum J_i \cos^2 \frac{\pi x_i}{l}}} \quad (11.20)$$

(11.20) formuladan foydalanishni soddalashtirish uchun quyidagi belgilashlar kiritamiz:

$$\begin{aligned} \mu_i &= \frac{m_i}{q_{\text{mas}} \cdot l}, & x_i &= \frac{J_i}{q_{\text{mas}} \cdot l^3}, \\ J_{\text{mas}} &= (J_1 - J_2) \phi\left(\frac{a_2}{l}\right) + \dots + (J_{n-1} + J_n) \phi\left(\frac{a_{n-1}}{l}\right) + J_n \\ q_{\text{mas}} &= (q_1 - q_2) \phi\left(\frac{a_2}{l}\right) + \dots + (q_{n-1} + q_n) \phi\left(\frac{a_{n-1}}{l}\right) + q_n \end{aligned}$$

Ushbu o'zgarishlarni (11.20) ga qo'ysak, u holda:

$$P = \pi^2 \sqrt{\frac{J_{\text{dss}} \cdot E}{q l^4}} \sqrt{\frac{1}{1 + 2 \sum \mu_i \sin^2 \frac{\pi x_i}{l} + 2 \pi^2 \sum x_i \cos^2 \frac{\pi x_i}{l}}} \cdot \sqrt{1 + \frac{A_0}{P_k}} \quad (11.21)$$

bu yerda A_0 – valning o'qi bo'yicha yo'nalgan kuch, R_k – valning tebranma harakat yo'nalishi bo'yicha ta'sir etuvchi kritik kuch.

11.7. Tola tozalagichning ish unumi

Bizda hamma vaqt tola tozalagichning ish unumi jinning unumidan katta bo'lishi kerak, ya'ni yakka tola tozalagich uchun $-P_i \geq P_j$ va batareya tola tozalagichi uchun $-P_b \geq P_k$.

Ish unumining formulasi:

$$\Pi_T = \frac{60 \cdot N \cdot z \cdot q_T \cdot n}{1000} k_0 \varphi \quad (11.22)$$

Bunda: N – silindrdagi arralar soni;

z – arradagi tishlar soni;

n – arrali silindrning aylanish soni, min^{-1} ,

$k_0 = 0,5$ – tola tozalagich arra tishlari F.I.K;

q_T – bitta tishdagi tolaning og'irligi.

Bitta tishdagi tolaning og'irligining aniqlanishi quyidagicha:

$$q_T = \frac{\Pi_T \cdot 10^3}{z \cdot n \cdot 60 \cdot N} k_1 \quad (11.23)$$

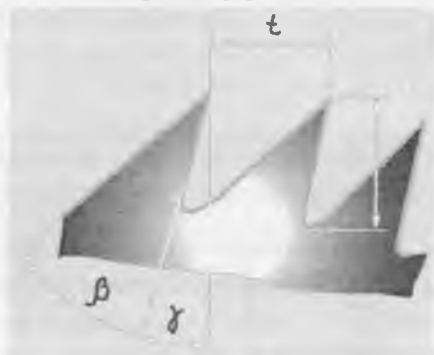
k_1 – jin tishlarini F.I.K.

Amaliyot shuni ko'rsatadiki, agar $q_T > 38$ mgr bo'lmasa tola tozalagichning tozalash samaradorligi kamaya boshlaydi.

Shuning uchun tola tozalagichlarning tozalash samaradorligini oshirish uchun quyidagi shart bajarilishi kerak:

$$q_x / q_T = 2,53 \quad (11.24)$$

Arraning asosiy parametrlari



11.8- rasm. Arra tishining asosiy o'lchamlari.

Tishlar soni: $z = \pi D / t$, bunda t – tish qadami, D – arra diametri.

$S = h / 2$ – tishlar orasidagi cho'ngirlik yuzasi.

D	t	h	g	b	r	Arralar orasi- dagi masofa
310–320 mm	6 mm	5 mm	15°	30°	0,5 mm	7 mm

Nazorat savollari:

1. Tola tozalash mashinalarining asosiy turlarini aytib bering.
2. Tola tozalash mashinalarini loyihalashda qo'yiladigan asosiy texnologik talablar.
3. Arrali silindr valini mustahkamlikga hisoblash tartiblarini tushuntiring.
4. Tozalash mashinalarini texnologik parametrlarini aytib bering.

12-BOB. MOMIQ VA TUK AJRATGICHLARNI LOYIHALASH

12.1. Momiq ajratgichlar, ularga qo'yiladigan texnologik talablar. Ularning konstruksiyalari

Jinlash jarayonidan so'ng chigit yuzasida muayyan miqdorda, asosan, kalta bo'lgan tola qoladi. Bu tolalarni momiq deb aytiladi. Momiqni, ma'lumki chigit yuzasidan «qirib» olish yo'li bilan ajratib olinadi.

Qirib oluvchi texnologik mashinani linter deb aytiladi. Momiqning uzunligi 6 mm dan 26 mm. gacha bo'ladi.

Agarda tolani uzunligi 6 mm. dan kalta bo'lsa, u holda buni «tuk» deb aytiladi. Tukni esa maxsus tuk ajratgich – delinter mashinalarida ajratib olinadi.

Linter mashinalariga quyidagi texnologik talablar qo'yiladi.



12.1-rasm. Linterlash tsexining umumiy ko'rinishi.

1. Linterlash jarayonida chigitni mexanik shikastlanishiga yo'l qo'ymaslik.

2. Momiq sifatini yuqori darajada ta'minlash.
3. Chigitni po'stlog'i sinishi natijasida momiqni tarkibiga singan chigit po'stlog'ini hamda singan chigit bo'lakchalari miqdorini ko'payishiga yo'l qo'ymaslik.
4. Linterlash jarayonida bajariladigan texnologik operatsiyalarni avtomatlashtirishga erishish.

Barcha texnologik mashinalar ichida linterlar yuqori darajada avtomatlashtirilgan hisoblanib, chigitni uzluksiz ravishda bir miqdorda ishchi kamerasiga uzatish jarayoni to'liq avtomatlashtirilgan.



12.2-rasm. Kolosnikli panjaraning umumiy ko'rinishi.





12.3-rasm. Linter asosiy ishchi organlarining umumiy ko'rinishi.

Jadval 12.1

Linter kamerasining asosiy miqdoriy ko'rsatkichlari

Burchaklar, grad.	Chigitning tuklilik darajasi, foiz (%)	
	8 foiz va yuqori	8 foiz va quyi
1. Chigit tarog'i zonasi		
a) chigit tarog'ining joylashish burchagi, α ,	150	135
b) arra tishining chigit valigiga nisbatan uchrashish burchagi, ψ	45–56	70–90
v) chigit tarog'ining ko'tarilish burchagi, β	62–75	52–60
g) kolosnik quyi qismining qiyalik burchagi, ω	45	65
2. Arra tishlarining ishchi kamerasidan chiqish zonasidagi parametrlar	0	0
a) chiqish zonasidagi urinma va gorizontal o'qlar orasidagi burchak β_1	9	15

b) arrani ishchi kamerasidan chiqish burchagi, α ,	60	60
v) to'zitgich o'qi orasidagi masofa, l	70 mm	45 mm
g) arra ishchi kamerasiga kirish yoyining uzunligi, L_x	191 mm	140 mm

12.2. Linter arrali silindri valini hisoblash

Linterning eng asosiy organlaridan biri arrali silindr hisoblanadi.

Bizga ma'lumki, hozirgi kunda paxta tozalash zavodlarida PMP-60M va 5LP markali linterlar ishlab turibdi. Ularning arrali silindrida arralar soni 160 dona bo'lib, arralar orasidagi masofa 6 mm. ni tashkil etadi.

Arrali silindr valiga ta'sir etuvchi kuchlar;

1. Tayanch nuqtalari orasidagi valga ta'sir etuvchi yoyilma kuch q_1

$$q_1 = \frac{G_b + G_a + G_r}{l_0} \quad (12.1)$$

G_b – valning tayanchlar orasidagi qismining og'irligi;

G_a – arra va qistirmalar og'irligi;

G – chigitli valikning og'irligi;

l_0 – tayanchlar orasidagi masofaning uzunligi.

Tasmali uzatmada tasma tomonidan val uchastkasiga ta'sir etuvchi bosim kuchini gorizontaal va vertikal tekisliklardagi kattaligi quyidagicha aniqlanadi.

$$Q_o = Q \cos \beta \quad (12.2)$$

$$Q_r = Q \sin \beta$$

Q – tasmali uzatmaning dastlabki tortish kuchi bo'lib,

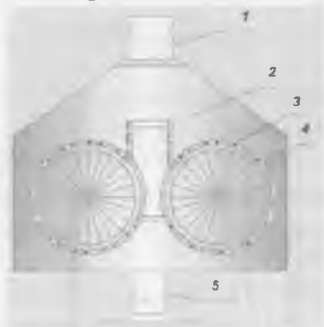
$$Q = 2S_o \sin \frac{\alpha}{2}; \quad (12.3)$$

Buruvchi moment kattaligi quyidagi formula orqali aniqlanadi.

$$M_x = \frac{955N}{n} N \cdot m \quad (12.4)$$

12.3. Tuk ajratgichlar va ularning asosiy ishchi organlari

Yuqorida aytib o'tilganidek, linterlash jarayonidan so'ng ham chigit yuzasida 8 foizgacha 6 mm. dan kalta tolalar qoladi. Ushbu tolalar ajratib olish jarayoni delinterlash deb atalib, mashinalar delinter deb ataladi. Delinter mashinalariga quyidagi texnologik talablar qo'yiladi:

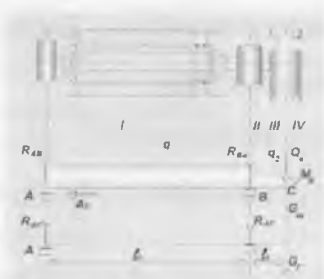


12.4-rasm. 4-COM mashinasining ko'rinishi.

- Chigit yuzasida qolgan tuklarni maksimal ravishda ajratib olish;
- chigit sinishi va maydalanishiga yo'l qo'ymaslik;
- ajratib olinayotgan tuklarning sifatini ta'minlash;
- ishchi organlarning yetarli mustahkamligini ta'minlash.

12.4. Cho'tkali barabanning tuzilishi va uni hisoblash

Tuk ajratgichning asosiy ishchi organi cho'tkali barabandir. Ushbu baraban asosan, val, shayba, simli cho'tka va mahkamlash gaykalaridan iboratdir.



12.5-rasm. Arrali silindr valini hisob sxemasi.

Cho'tkali barabanning diametri birinchi konstruksiyalarida 250–300 mm. bo'lib, uning ish unumi 400–500 kg/soat ni tashkil etgan. Hozirgi kunda cho'tkali baraban diametri 600 mm bo'lib, uning ish unumi 1000–1200 kg/s. ni tashkil etadi. Baraban yuzasini sim bilan to'ldirilganlik (zichlik) koeffitsiyenti η quyidagicha aniqlanadi:

$$\eta = \frac{F_c}{F_\sigma} \quad (12.5)$$

F_b – barabanning umumiy yuzasi;

F_σ – simli yuzaning umumiy yuzasi.

Zichlik koeffitsiyenti η asosan 0,08–0,1 ni tashkil etadi.

4 COM uchun $Q = 2,6 \text{ m}^3/\text{s}$;

3 COM uchun $Q = 7,0 \text{ m}^3/\text{s}$.

Tok ajratgichning ish unumi quyidagi formula orqali aniqlanadi:

$$P = 3600 G_k v_q \quad (12.6)$$

bu yerda: G_k – baraban ichki qismidagi chigitning o'rtacha massasi;

v_{oq} – chigitlarning o'q bo'yicha tezligi.

Baraban ichki qismidagi chigitning o'rtacha massasi G_k ning aniqlanishi:

$$G_k = k \cdot V \cdot \rho_r = k \cdot \frac{\pi}{4} \cdot \rho_r (\bar{D}_1^2 - \bar{D}_2^2) L \quad (12.7)$$

bu yerda: V – halqasimon oraliqning hajmi;

$\bar{D}_1$ – to'rli yuzaning diametri,

$\bar{D}_2$ – cho'tkali barabanning diametri;

ρ_q – chigitning halqasimon oraliqdagi zichligi, kg/m^3 ;

$\rho_r = 400 \div 500 \text{ kg}/\text{m}^3$.

k – ishchi hajmni chigit bilan to'ldirish koeffitsiyenti $k = 0,9$;

Chigitlarning o'q bo'yicha tezligining topilishi:

$$V_k = \frac{L}{\tau} \quad (12.8)$$

bu yerda: L – cho'tkali barabanni ishchi uzunligi;

τ – chigitni tukini ajratishga sarf etilgan vaqt, s.

Barcha parametrlarni (12.6) formulaga qo'ysak, u holda ish unumi,

$$\Pi = 900\pi\rho_x(\mathcal{D}_1^2 - \mathcal{D}_2^2)Lk / \tau \quad (12.9)$$

12.5. Ta'minlovchi ishchi organni hisoblash

Ta'minlagichning asosiy vazifasi cho'tkali barabanda hosil bo'luvchi halqasimon chigit qatlamini uzluksiz ravishda bir tekisda chigit bilan ta'minlashdir.

Ta'minlash organining ish unumi,

$$\Pi = V \cdot \rho_x \cdot n \cdot k \cdot 60\psi, \quad \text{kg/s} \quad (12.10)$$

bu yerda: n – ta'minlash barabanining tezligi, min⁻¹;

$k = 0,9$ – to'ldirish koeffitsiyenti (ta'minlash zonasini),

$\psi = 0,9$ – chigitni ta'minlash navidan chiqish tezligining kamayishini hisobga oluvchi koeffitsiyent;

V – ta'minlash barabani bir aylanganda uzatuvchi chigit miqdori.

Uning aniqlanishi:

$$V = \frac{\pi}{4}(\mathcal{D}_1^2 - d^2)l - k\alpha z(\mathcal{D} - d/2) \quad (12.11)$$

Bunda: $\mathcal{D}_1 = D + S$, – ishchi zonasining diametri;

S – oraliq o'lchami;

l – ta'minlash barabanning uzunligi;

z – kurakchalar soni;

$\mathcal{D}$ – barabanning kurakchalar balandligi bo'yicha diametri;

a – kurakchalar qalinligi;

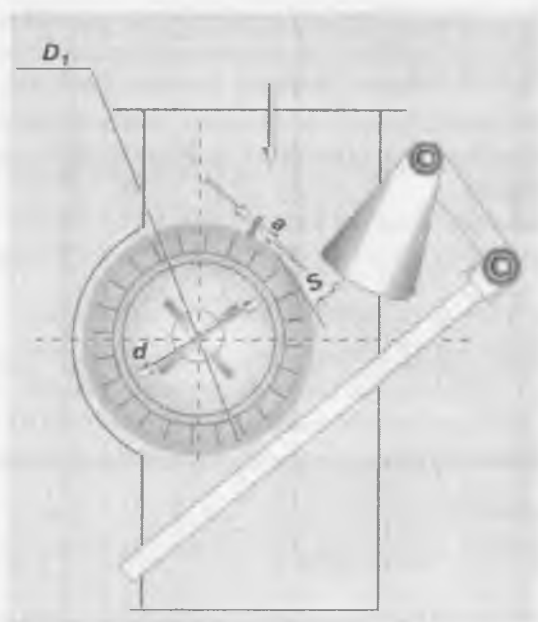
d – barabanning kurakchalar balandligini hisobga olmaganidagi diametri.

S oraliq masofa maksimal bo'lganida ish unumi maksimal bo'ladi:

$$\Pi_{\max} = V_{\max} \cdot \rho_v \cdot n \cdot 60 \cdot k \cdot \psi \quad (12.12)$$

bu joyda; z — aylana bo'yicha kurakchalar soni, $z = \pi D / m$,
 m — kurakchalar orasidagi qadam.

Barabanning amaldagi diametrlari: $D = 145-150$ mm, $d = 85-90$ mm.



12.6-rasm. Ta'minlash organining ko'rinishi.

12.6. To'rtli barabanning tuzilishi va uni hisoblash

To'rtli barabanni asosiy parametrlaridan biri — bu uning maksimal tezligidir. Ushbu parametрни aniqlash uchun barabanga ta'sir qiluvchi kuchlarni aniqlab, muvozanat tenglamalarini tuzamiz.

$$\begin{aligned}
 C &= G \frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2}) \cos \varphi}{\sin \varphi} + G \cos(a_0 - \frac{\pi}{2}) = \\
 &= G \left[\frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2}) \cos \varphi + \cos(a_0 - \frac{\pi}{2}) \sin \varphi}{\sin \varphi} \right] = \quad (12.16) \\
 &= G \frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2} + \varphi)}{\sin \varphi}
 \end{aligned}$$

(11.16) tenglamaga $c = m\omega^2 R$ va $G = mg$ ni qo'yib, quyidagilarni olamiz:

$$\begin{aligned}
 m\omega^2 R &= mg \frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2} + \varphi)}{\sin \varphi} \\
 \frac{\omega^2 R}{g} &= \frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2} + \varphi)}{\sin \varphi} \quad (12.17)
 \end{aligned}$$

$$\omega^2 = \frac{g}{R} \cdot \frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2} + \varphi) g R}{\sin \varphi}; \quad \varphi = \frac{V}{R}$$

$$V = \sqrt{\frac{\sin(a_0 - \frac{\pi}{2} + \varphi) g R}{\sin \varphi}}; \quad \omega = 40^\circ$$

$$V_{\max} = \sqrt{\frac{gR}{\sin \varphi}}, \quad (12.18)$$

$$V_{\max} = \frac{\pi D n_{\max}}{60} \quad (12.19)$$

(12.18) va (12.19) ni birga yechib, quyidagilarga ega bo'lamiz:

$$n_{\max} \geq k \cdot \frac{42.3}{\sqrt{D \sin \varphi}} \quad (12.2) \quad k = 1.25$$

Nazorat savollari:

1. Momiq va tuk ajratgichlarni asosiy vazifalar, ularning klassifikatsiyasi.
2. Momiq va tuk ajratgichlarga qo'yiladigan texnologik talablar.
3. Momiq va tuk ajratgichlarning texnologik ko'rsatkichlari. Ularni hisoblashda asosiy talablar.
4. Momiq va tuk ajratgichlarni loyihalashda tuziladigan hujjatlar, ularning tarkibi.

13-BOB. GIDROPRESS MOSLAMALARI VA GIDRAVLIK TARMOQLARNI LOYIHALASH

13.1. Umumiy mulohazalar

Paxtani dastlabki ishlash texnologik jarayoni tola, momiq, tuk va tolali chiqindilarni presslash bilan tugatiladi.

Presslanmagan tolani saqlashda omborlar hajmidan va transport vositalaridan samarali foydalanilmaydi, shuningdek, yuk ortish, tushirish va tashish mexanizmlaridan to'liq foydalanish mumkin bo'lmaydi. Shuning uchun paxta tozalash zavodlarida maxsus presslarda tola, momiq va tolali chiqindilar zichlanadi va toylanadi.

Paxta tozalash zavodida ishlayotgan B-374A, ДА-8237, ДБ-8237 markali presslarda toylangan tola zichligi $550\text{--}600\text{ kg/m}^3$ bo'ladi. Toylar temir yo'l vagonlariga ortilganda, ularning yuk ko'tarish quvvatidan 95 foizgacha foydalaniladi.

13.2. Gidropress qurilmasining asosiy qismlari va ularga talablar

Press uskunasi bosh silindr, plunjer, qutini qulflash moslamasi, press qutilari, qutilarni aylantirish va qulflash mexanizmlari, toy itargichlardan iborat.

Bosh silindr pressning asosiy qismlaridan bo'lib, uni odatda bolg'alangan yoki quyma po'latdan yasaladi.

Presslarni loyihalashda ularga quyidagi talablar quyiladi:

- pressning barcha geometrik o'lchamlari iloji boricha ixcham yasalishi kerak;
- tolani shibbalashda hamda presslashda uni sifatini pasaytirmaslik;
- tolani zichligi barcha toyning uch o'lchami bo'yicha tekis taqsimlangan bo'lishi kerak;
- toylarda zichlik belgilangan me'yor darajasida bo'lishi kerak.



13.1-rasm. Presslash bo'limining umumiy ko'rinishi.

13.3. Presslarning tasniflanishi va ularning asosiy parametrlarini tanlash

Paxta tolasi presslari texnologik va texnik belgilariga asosan, quyidagi turlarga bo'linadi:

a) presslovchi elementni harakatga keltirish moslamasiga qarab, mexanik va gidravlik turga bo'linadi.

b) tola toyining shakliga qarab, silindrik va prizmatik formada toylovchilarga;

v) plunjerlar soniga qarab, bir plunjerli va ikki plunjerli presslarga.

Pressning asosiy texnologik parametrlariga presslash quvvati, presslashda zichlik miqdori, tola toyining shakli, og'irligi hamda uning o'lchamlari kiradi.

Presslash jarayonida zichlikni qiymatini tanlab olish asosan, toyni tashish uchun mo'ljallangan vositalarga bog'liq. Bizning sharoitda asosan, tola toyi temir yo'l vagonlarida, avtomobilda hamda suv transportida tashiladi. Transport vositalaridan to'liq foydalanish ko'rsatkichi uning turiga qarab turlicha bo'ladi.

Buning uchun maxsus foydalanish ko'rsatkichi η koeffitsiyenti mavjud bo'lib, u quyidagi bog'lanishdan aniqlanadi:

$$\eta = \frac{V_f}{V_T} \quad (13.1)$$

bu yerda: V_ϕ – toyni joylashtirilganda' umumiy hajmdan amalda foydalaniladigan hajm miqdori, m^3 ;

V_T – tashish vositasining to'liq hajmi, m^3 .

Temir yo'l vagonlari uchun bu qiymat $\eta=0,9$ ga teng.

Presslash qutisining o'lchamlarini tanlab olishda tolani maksimal hajmiy zichlik kattaligining ahamiyati kattadir. Chunki uning qiymatiga qarab o'rovchi materiallarni sarf etiladigan miqdori aniqlanadi. Tola toyi og'irligi oshishi o'lchamini kamayishiga hamda o'rovchi material miqdorini kamayishiga olib keladi. Masalan, tola toyini og'irligini 4 marotaba oshirish o'rovchi material miqdorini 3 marotaba oshishiga,

agarda og'irlik 2 marotaba oshsa uning miqdori 1/3 kamayishiga olib keladi.

Tola toyini og'irligi va o'lchamini tanlab olgandan so'ng press qutisining ko'ndalang kesim yuzasini aniqlanadi:

$$f_k = (940 \times 575) \text{ mm}^2 \quad (13.2)$$

Pressning quvvati P quyidagi formula yordamida aniqlanadi;

$$P = \left(\frac{\varphi \cdot \gamma}{c} \right)^3 \cdot f_k \quad (13.3)$$

bu yerda: φ – toyni presslashdan so'ng uch kun o'tgach kengayish koeffitsiyenti, $\varphi=1,4-1,56$;

c – tolani namligiga bog'liq koeffitsiyent;

γ – toydagi tola zichligi.

$$P = \eta \frac{P}{1000} \cdot \frac{\pi D^2}{4} = \pi \frac{P}{1000} \cdot 0.78 D^4 \quad (13.4)$$

bu yerda: η – press manjetlarida quvvatni kamayishini hisobga oluvchi koeffitsiyent,

P – tolagi ta'sir etuvchi solishtirma bosim kuchi.

Presslashda, ma'lumki, tola toyining zichligi oshadi, uning qiymatini quyidagicha aniqlanadi:

$$\gamma_T = \frac{G}{f_k(H-h)} \quad (13.5)$$

bu yerda: G – toydagi tola massasi, kg.;

H – press qutisining umumiy balandligi, m;

h – plunjerning ko'tarilish balandligi, m.

Solishtirma bosim kattaligi orqali ham tolaning zichligini aniqlanadi:

$$\gamma_T = \frac{6800}{44-w} \sqrt[3]{P} \quad (13.6)$$

bu yerda: w – tolaniq namligi namligi, foiz (%);

P_T – solishtirma bosim kuchi.

Plunjerning ko'ndalang kesim yuzasi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

$$f_{\pi A} = \frac{\pi D_{\pi}^2}{4} \quad (13.7)$$

bu yerda: $D_{\pi A}$ – plunjerning diametri, $D_{\pi A} = 450$ mm.

Tolani plunjer yordamida siqishda yon tomonga ta'sir etuvchi bosim kuchi hosil bo'lib, u presslash qutisining yon devoriga sezilarli ta'sir etadi. Uning kattaligi:

$$Q = K_{yon} P_T \quad (13.8).$$

bu yerda K_{yon} – yon tomonga kengayish koeffitsiyenti, $K_{yon} = 0,35-0,4$.

Yon devorga ta'sir etuvchi bosim kuchining umumiy kattaligi quyidagi formula yordamida aniqlanadi:

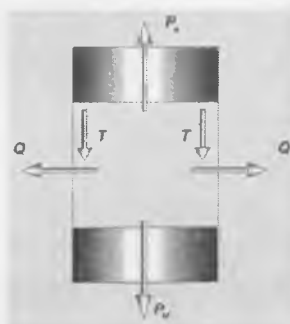
$$Q = \frac{P_T}{\mu} (1 - e^{-\frac{\mu S K_{EH}}{F} h_T}) \quad (13.9)$$

bu yerda: μ – tolaniq press qutisi devori bilan ishqalanish koeffitsiyenti;

S – press qutisining perimetri;

F – press qutisining yuzasi;

h_T – plunjer ta'sirida turgan toyning joriy balandligi.



13.2-rasm. Press qutisida hosil bo'luvchi kuchlar.

Press qutisi devori va paxta tolasi orasidagi ishqalanish kuchining kattaligini quyidagi formula yordamida aniqlanishi mumkin:

$$T = Q\mu \quad (13.10)$$

Q ning qiymatini (13.9) ga qo'ysak, unda:

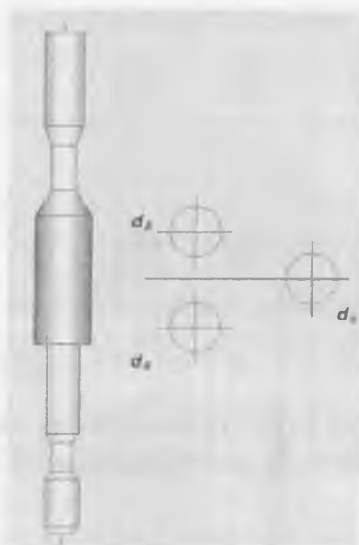
$$T = P_r \left(1 - e^{-\frac{\mu SK_{en}}{F} h_r} \right) \quad (13.11)$$

13.4. Press elementlarini hisoblash

Press kolonnasining hisobi. Pressning asosan, uchta kolonnasi mavjud bo'lib, uni asosan, cho'zilishga va mustahkamlikka hisob qilinadi.

$$T = P_r \left(1 - e^{-\frac{\mu SK_{en}}{F} h_r} \right)$$

$$[\sigma] = 700 \dots 800 \text{ kg/sm}^2$$



13.3-rasm. Kolonnaning umumiy ko'rinishi.

(13.12) formulaga asosan, kolonna diametrining chegaraviy qiymati aniqlanadi:

$$d = \sqrt{\frac{4P}{\sigma\pi}} \quad (13.13)$$

Kolonnaning cho'zilish kattaligi quyidagi formuladan aniqlanadi:

$$\Delta l = \frac{P \cdot l}{E \cdot F} \quad (13.14)$$

bularda: P – cho'zilishdagi maksimal kuch;

l – kolonnaning uzunligi;

F – kolonna ko'ndalang kesim yuzasi.

Suyuqlik bilan ishlovchi toylash moslamalari

Toylagichning quvvatini belgilovchi quyidagi asosiy ko'rsatkichlari ahamiyatli hisoblanadi:

a) toylash zichligi, V — hajm

Tolaning hajmidan foydalanish koeffitsiyenti orqali

$$\eta = \frac{V_\phi}{V_c}; \quad \gamma_{e(x)} = \frac{\gamma_{e(x)}}{\eta} = \frac{G}{V \cdot \eta};$$

$$\pi_e = 0.9; \quad \gamma_{e(x)} = (650 \div 800) \quad (13.16)$$

Toytagich ustunlarining hisobi

Toytagich uskunarini umumiy ko'rinishi 13.3-rasmda keltirilgan. Ustun asosan, cho'zilishga tekshirilib ko'riladi.

$$\sigma = \frac{4P \cdot 1000}{4\pi d_e^2} \cdot \sigma = \frac{23}{\pi d_y}; \quad \sigma = \frac{4P \cdot 1000}{4\pi d_e^2} \cdot \sigma = \frac{23}{\pi d_y}; \quad d = \sqrt{\frac{4P}{\sigma\pi}} \quad (13.17)$$

Ustunlarning cho'zilishi

$$\Delta l = \frac{P \cdot l_1}{EF_y}; \quad \Delta l = \frac{P_e \cdot D^2 l}{ED^2} \quad (13.18)$$

l — ustunning uzunligi, E — qayishqoqlik moduli.

Silindrning hisobi

Ma'lumki, po'lat uchun ruxsat etilgan normal kuchlanish $\sigma = 11,0$ – $12,0$ MPa

$$P = \pi D^2; \quad \sigma = \frac{\pi D^2}{d_b^2}; \quad d_b = \sqrt{\frac{PD^2}{4\sigma}}; \quad (13.19)$$

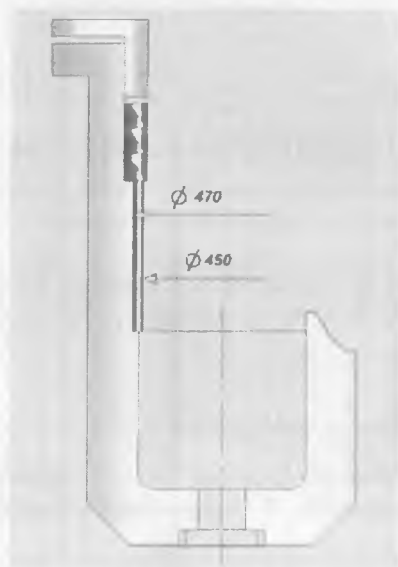
$$d_y = \sqrt{\frac{PD^2}{2\sigma}}; \quad R_z \sigma_v = \frac{P_e(r_H^2 + r_e^2) - 2P_{H^2H}}{r_H^2 - r_{Bb}^2}$$

Mustahkamlikning energetik nazariyasiga asosan:

$$\sigma_{BH} = P_{BH} \frac{\delta^2 \sqrt{3}}{\delta^2 - 1}; \quad \sigma_H = P_{BH} \frac{\sqrt{3}}{\delta^2 - 1}$$

$R = 0,785 D_n^2 P$, bunda D – plunjer diametri.

$$\sigma_e = R / F_b \quad (13.20)$$



13.4-rasm. Silindrning umumiy ko'rinishi.

Po'latdan yasalgan plunjerlar uchun $l/D > 15$ ekanligi sababli plunjer bo'ylama egilishga quyidagicha tekshiriladi:

$$\frac{l}{\rho} = \frac{l}{\sqrt{\frac{J}{F_n}}} > 20$$

J – inersiya momenti,

F_n – plunjerning kesimi yuzasi,

ρ – plunjer kesimi yuzasi inersiya radiusi.

Silindrning tagidagi (chuqurchadagi) kuchlanish.

$$\sigma = 0.25 \cdot \frac{P_B \cdot r_{BH}}{4h^2}$$

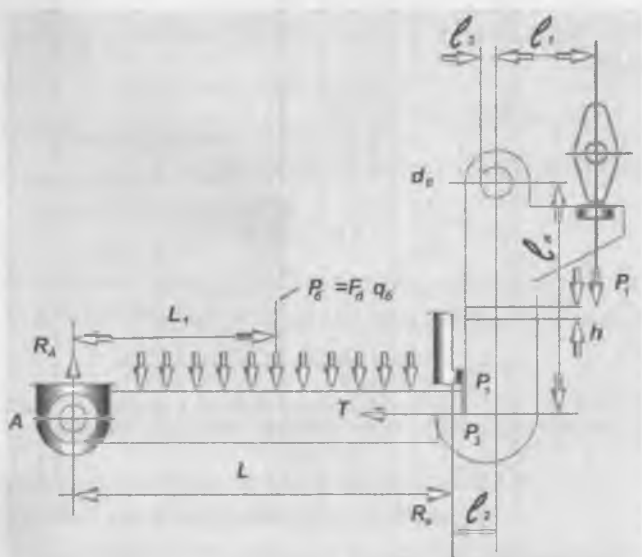
$$\sigma_{cp} = \frac{P}{2\pi RB} = \frac{P_k R}{2B} \quad (13.22)$$

h — chuqurchaning uzunligi,



13.5-rasm. Silindrning tagidagi kuchlanishni hisob sxemasi.

Qulflash qurilmasining hisobi



13.6-rasm. Qulflash qurilmasining ko'rinishi.

Rasmdagi kattaliklar:

$$M_a = R_b L_1 - R_b L = 0, \quad R_b = P_b L_1 / L, \quad R_a = P_b - R_b \quad (13.23)$$

Bir qulflash qurilmasiga ta'sir qiluvchi kuch – R_2

$$P_2 = R_b / Z,$$

Z – zabt qilish kattaligi.

Suxarik yuzasi bo'ylab ishqalanish kuchi:

$$T = R_3 f \quad (13.24)$$

$$P_4 = P_2 \sin \alpha, \quad P_4 = P_2 \sin \alpha,$$

Xavfli kesimdagi kuchlanish:

$$\sigma_k = \frac{P_2}{B \cdot h} \left(1 + \frac{6l_2}{B}\right) \quad (13.25)$$

P_1 kuchlanishi – kuchlarning muvozanat sharti orqali, S nuqtaga nisbatan momentlar yig'indisi olinib va ular nolga tenglashtirib aniqlanadi:

$$M_N = P_3 l_3 - P_2 \cos \alpha - T_{-4} l_c = 0 \quad (13.26)$$

Zabt qilish o'qida kuchlanishning miqdori

$$\sigma_{\pi} = \frac{P_a}{F_{\pi}}, \quad F_{\pi} = \frac{\pi D_0^2}{4} [\text{cm}^2] \quad (13.27)$$

D_0 – zabt qilish o'qining valik aylanasi.

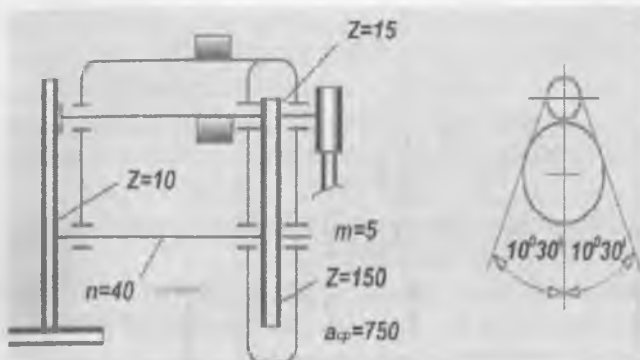
Suxarikdagi kuchlanishni yo'qotish

$$\sigma_{\pi} = R_a / F \quad (13.28)$$

A – suxarikning eshik maydonidagi qarshiligi yuzasi.

Mexanik zichlagichning hisobi

Zichlagichning zichlash yo'li uzunligi $H = 2000$ mm.



13.7-rasm. Zichlagichning ko'rinishi.

Zichlash jarayonidagi tola zichligi va zichlash kuchining aniqlanishi:

$$\gamma = \frac{G}{F_k (H_B - h)}^4 \quad P_c = F_k \left(\frac{\gamma}{A} \right)^3 \quad (13.29)$$

Bularda: F_k – qutining kesimi yuzasi;

H_B – buramaning umumiy uzunligi;

h – zichlagichning yo'li;

$A=84$ – doimiy ko'rsatkich.

Agarda zichlovchi plita solishtirma bosimning tolaga ta'sir qiluvchi ko'rsatkichi aniq bo'lsa, unda u zichlagichning kuchi deb qabul qilinadi:

$$R = R \cdot \gamma = 5405 \cdot 0,55 / 1000 = 3,0_t$$

bu yerda R – qutining kesimi yuzasi, $= 0,940 \cdot 0,575 = 0,5405 \text{ m}^2$.

$$\gamma = 0,5 \text{ T/M}^3.$$

Yetaklovchi shesternyaning qabul qiluvchi kuchi R

Aylantiruvchi moment:

$$M_a = R d_{\gamma p} / 2 \quad (13.30)$$

$$M_a = P \frac{d_B}{2} \cdot \frac{d_y}{d_y} = 3000 \frac{14}{2} \cdot \frac{7.5}{75} = 2100 \quad \text{kg} \cdot \text{sm}$$

$$N = \frac{M_a \cdot n}{13.6 \cdot 71620 \cdot \eta} = 7.5 \quad \text{KvT} \quad (13.31)$$

Gidravlik presslarning texnologik jihatdan baholash uning quyidagi ko'rsatkichlariga qarab amalga oshiriladi.

Bu ko'rsatkichlar – presslashda zichlik kattaligi; zichlikning presslash yuzasi bo'yicha tekis tarqalishi hamda temir yo'l transportini yuk ko'taruvchanligidan to'la foydalanish.

Presslash jarayonida tolaning zichligi quyidagi formula orqali belgilanadi:

$$\rho = f(P)$$

ρ – tolaning zichligi, P – tolaga ta'sir etuvchi solishtirma kuch birligi.

O'tkazilgan tadqiqotlar shuni ko'rsatdiki, tolaga ta'sir etuvchi solishtirma kuch birligi oshib borishi tola tarkibidagi nuqsonlarni ajratib olishni qiyinlashtiradi va shuning natijasida nuqsonlar miqdori tola tarkibida oshib ketadi. Bu bog'lanishni quyidagicha ko'rsatish mumkin:

$$\Sigma = \Sigma_0 + 0,001P \quad (13.32)$$

Σ – toladagi zichlashdan keyingi nuqsonlar darajasi, foiz (%)
 Σ_0 – toladagi zichlashdan oldingi nuqsonlar darajasi, foiz (%).

Tolani toy holda zichligi o'rtacha 550–600 kg/m³ ni tashkil etadi. Presslash qutisida tolani notekis taqsimlanishi toy zichligining notekisligiga olib keladi.

Natijada toyning ba'zi bir joyida zichlik hattoki 900 kg/m³ gacha chiqib ketadi. Shuning uchun bu holatga yo'l bermaslik kerak. Presslash jarayonida notekislik o'rtacha 5–7 foizdan oshmasligi kerak.

Bizga ma'lumki, tola va momiqlar iste'molchilarga toy holatida yopiq temir yo'l vagonlarida yetkazib beriladi. GOST 3152-69 ga asosan, toyning barcha geometrik o'lchamlari va shunga asosan, vagonga yuqori zichlik bilan joylashishi yo'llari belgilangan.

Vagonga yuklangan tola miqdori ushbu formula bilan aniqlanadi:

$$Q = \frac{n \cdot G_m}{10^3} = \frac{V_m \cdot n \cdot \rho}{10^3} \quad (13.33)$$

V_m – toyning hajmi, m³

G_m – toyning og'irligi, kg

ρ – tola toyining zichligi, kg/m³

13.1. jadvalda tola toylarini vagonga yuklash me'yori ko'rsatilgan

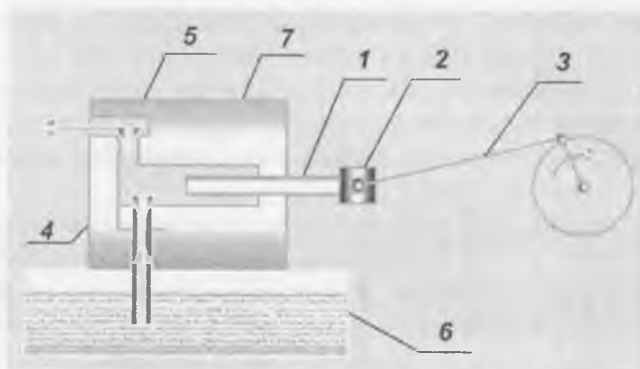
13.1. jadvalda

Paxta tolasini navi	Vagon hajmi m ³		
	90	100	200
Oliy, I, II, III	44	46	54
IV, V, VI	45	48	56

13.5. Gidronasoslar, ularning klassifikatsiyasi va asosiy texnologik parametrlarining hisobi

Soatiga 4,5–5,0 tonna tolani presslab toylaydigan, ya'ni soatiga 22–25 ta toy chiqaradigan press uskunalariga odatda bir-ikki gorizontall krivoship – plunjerli, bosimi ikki-uch bosqichli gidronasoslar va yordamchi chervyak – vintli, ko'pi bilan 2,0–2,5 Mpa bosimli yuqori unumli nasoslar xizmat ko'rsatadi.

Bular asosan, uch bosqichli G-374A va chervyak–vintli MVN-10 nasoslardir. Bu nasoslar vositasida press silindriga suyuqlik taqsimlagach va teskari klapan orqali yuboriladi. Silindrdagi suyuqlik bosimi 2 MPa ga yetganda maksimal tok relesi chervyak – vintli nasosni to'xtatadi. G-374A nasosi esa ishlashni davom etadi. Nasoslarining prinsipial sxemasi quyidagicha;



13.8-rasm. Nasosning prinsipial sxemasi.

1. plunjer; 2. polzun; 3. krivoship-shatun mexanizm; 4. so'ruvchi klapan;
5. haydovchi klapan; 6. suyuqlik idishi; 7. silindr.

Nasosning ish unumi quyidagicha hisoblanadi

$$q = 0,013dSn\eta \quad (\text{l/s}) \quad (13.33)$$

Nasosning mexanik quvvatini quyidagicha hisoblash mumkin:

$$N = R_q / 102\eta \quad (13.34)$$

bularda: d — plunjer diametri, m;

S — plunjer yo'li, m;

n — valning aylanish soni, min^{-1}

η_o — suyuqlik uzatish koeffitsiyenti, $\eta = 0.9 \dots 0.97$,

Chervyakli — vintli MBH-10 moy nasosi uchun:

$$Q = 0,004146 \cdot qzn\eta; \quad Q = 12l/s \quad (13.35)$$

quyi pog'ona — MVN-10 — 12 l/s, $P=2,5 \text{ MPa}$

o'rta pog'ona — GA-347-4,5 l/s, $P=10 \text{ MPa}$, $S=60 \text{ mm}$

yuqori pog'ona — GA-346-1,2 l/s, $P=32 \text{ MPa}$ $S=35 \text{ mm}$

13.6. Gidroquvurlar, ularning o'lchamlarini tanlash va mustahkamlikka hisoblash

Suyuqlikni idishdan nasoslarga va undan press silindriga yuborish hamda uni idishga qaytarishda quvurlarning ichki diametrlari, uzunligi

va yig'ish sifati suyuqlikning qarshiligiga ta'sir etadi. Quvurlarning ichki diametri quyidagicha topiladi:

$$d = \sqrt{\frac{Q}{V}} \quad (13.36)$$

bu yerda: Q — quvurdan o'tayotgan suyuqlik sarfi, m^3/s ;

V — suyuqlikning o'rtacha oqish tezligi, m/s .

Suyuqlikning oqish tezligi so'rish quvurlarida 1,5–2,0 m/s va haydash quvurlarida 10,0–15,0 m/s tavsiya etiladi. Quvurlar tizimining uzunligi 30 m. dan oshmasligi, quvurning hamma qismlarida suyuqlik bir xil bo'lishi kerak. Quvurning kesim yuzasi quyidagi formuladan topiladi:

$$f = \frac{a \cdot Q}{V} \quad (13.37)$$

Bunda: Q — o'tayotgan suyuqlik miqdori, m^3/s ;

a — o'tayotgan suyuqlik miqdori koeffitsiyenti bo'lib, u moyni nozich joylardan sizishini hisobga oladi;

V_k — quvurda oqayotgan suyuqlik tezligi, m/s .

Trubaning to'g'ri qismlaridagi ishqalanishdan bosim yo'qolishi, Pa:

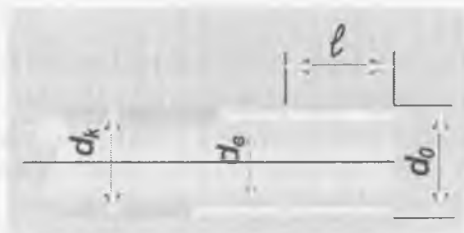
$$W = \lambda \cdot \frac{l}{d} \cdot \frac{V_0^2 \cdot p_c}{2} \text{ yoki } \lambda \cdot \frac{l}{d} \cdot \frac{V_0^2}{2g} \quad (13.38)$$

Bularda: l — quvurning to'g'ri qismi uzunligi, m;

d — quvurning ichki diametri, m;

p_c — suyuqlikning zichligi, kg/m^3 ;

g — erkin tushish tezlanishi, $g=9,8 \text{ m/s}^2$



13.9-rasm. Quvurning ko'rinishi.

Trubaning ko'rilayotgan qismidagi bosimning kamayishi

$$W_2 = \xi \cdot \frac{V_0^2}{2g} \quad (13.39)$$

bu yerda: ξ - egilish koeffitsiyenti, tirsak uchun $\xi=0,6$, uchlik; (troynik) uchun $\xi=1$

Umumiy bosim qiymati $W = W_1 + W_2$

$d \approx 16-64$ mm, $d_i \approx 28-83$ mm, $C \approx 6-9,5$ mm.

Gidravlik quvurning mustahkamligini quyidagi formula orqali aniqlanadi:

$$R = r \sqrt{\frac{\sigma + 0.4p}{\sigma - 1.3p}} \quad (13.40)$$

bu yerda: R - quvurning tashqi diametri;

r - quvurning ichki diametri;

P - suyuqlikning solishtirma bosim kuchi, uning topilishi:

$$P = P_1 + \Delta P,$$

bunda: P_1 - quvurdagi normal bosim kuchi;

ΔP - gidravlik zarba ta'sirida bosimning oshishi;

σ - ruxsat etilgan kuchlanish,

a) Suyuqlik bosimi 200–300 kg/sm² uchun $\sigma = 800-850$ kg/sm²;

b) Suyuqlik bosimi 300–400 kg/sm² uchun $\sigma = 1000-1100$ kg/sm²

13.7. Toy bog'ichlarining mustahkamlik hisobi va ularning sarf miqdorini aniqlash

Tolali mahsulotlar (tola, momiq va o'luk) prizmatik ko'rinishdagi toylarda toylanib, po'lat tasmalar va simlar bilan bog'lanadi. Tasmalar soni toyni mustahkamligini saqlashi kerak.

Ularning soni quyidagi formula orqali topiladi

$$z = \frac{P[n]}{T_k} - K_p \geq z_{\min} \quad (13.41)$$

bu yerda: P – hamma belbog‘larga bo‘lgan umumiy zo‘riqish kuchi, kN;

n – ruxsat etilgan mustahkamlik zapasi;

T_x – belbog‘ga tushuvchi kuchning chegaraviy qiymati, kN;

K_p – toyning belbog‘ini kuchlanishini hisobga oluvchi koeffitsiyent:

$I - I$ navli paxta tolasi uchun $K_p = 0,88...0,95$;

$III - V$ navli paxta tolasi uchun $K_p = 1,3....1,8$;

$z_{\min}$ – bitta toyga bog‘lanish kerak bo‘lgan eng oz tasmalar soni,
 $z_{\min} = 8$.

Bir dona belbog‘ga ketadigan tasma uzunligi L quyidagicha aniqlanadi:

$$K_p = 1,3....1,8; \quad (13.42)$$

bu yerda: Π_{Π} – tayyor toy belbog‘i perimetri;

l_1, l_2 – belbog‘ning qayilish qismlari uzunligi.

Toy belbog‘i perimetrining aniqlanishi:

$$\Pi_{\Pi} = 2(B_0 + H_0) + \sqrt{2 \left[\frac{16}{3} (\Delta b + \Delta h) \right]} + l_k \quad (13.43)$$

bu yerda: B_0 – tola toyining balandligi, $B_0 = 575-580$ mm:

H_0 – tola toyining eni, $H_0 = 535$ mm.

Δb ; Δh – toyni bog‘lashda tasmani perimetri bo‘yicha o‘rtacha uzunligi, $\Delta b = 55-50$ mm, $\Delta h = 25-30$ mm.

l_f – toyni bog‘lashda belbog‘ni bo‘sh holda qiyinchiliksiz bog‘lash holidagi uzunligi, $l_f = 40\text{--}50$ mm.

Bir dona po‘lat tasmaning ulovchi qisqich bilan og‘irligi quyidagicha aniqlanadi:

$$g = 7800L \cdot S + g_1 \quad (13.44)$$

bu yerda: 7800 – po‘latning solishtirma og‘irligi, kg/m^3 ;

L – tasmaning umumiy uzunligi, m;

S – belbog‘ning ko‘ndalang kesim yuzasi, m^2 ;

g_1 – belbog‘ ulovchi qisqichning og‘irligi, $g_1 = 0,05\text{--}0,06$ kg.
1 tola toyiga ketuvchi belbog‘ og‘irligi quyidagicha aniqlanadi:

$$q = 1,01gn \quad (13.45)$$

bu yerda: g – 1 dona belbog‘ og‘irligi;

n – 1 ta toyga ketadigan belbog‘ soni.

Nazorat savollari

1. Hidropress moslamasini asosiy vazifasi va uning ishchi qismlari nimadan iborat.
2. Pressga qo‘yiladigan asosiy texnologik talablar.
3. Tolani presslash jarayonini holat diagrammasini tushuntiring.
4. Press moslamasining texnologik parametrlari nimalardan iborat.
5. Gidronasos va Gidrotarmoqlarning asosiy vazifalari nimadan iborat.
6. Gidronasosni asosiy texnologik parametrlarini aytib bering.
7. Gidronasosni presslash jarayonidagi o‘rni haqida tushuncha bering.

14-BOB. PAXTA TOZALASH TEXNIKA VA TEKNOLOGIYASINI TAKOMILLASHTIRISH ISTIQBOLLARI

Paxta tozalash sanoati O'zbekiston iqtisodiyotida strategik ahamiyatga ega bo'lgan o'rin tutadi va mamlakat eksport potensialining 15 foizni ta'minlaydi.

Hozir «Paxtasanoat» assotsiatsiyasi tarkibida 140 dan ziyod korxona mavjud bo'lib, ularning oldiga yaqin yillar ichida sohani to'la texnik qayta qurollantirish, moslashuvchan resurs va energiya tejamkor texnologiyalarni joriy qilish asosida mamlakat iqtisodiy rivojlanishiga yanada ko'proq hissa qo'shish vazifasi yuklatilgan.

Bu vazifani bajarish uchun zaruriy muhim shartlardan biri mamlakatimizda ishlab chiqarilayotgan paxta tozalash jihozlarining ish unumi, tozalash samaradorligi, energiya sarfi, metall sarfi kabi bir qator muhim iqtisodiy va texnik–texnologik ko'rsatkichlarni jahon amaliyotidagi eng yaxshi ko'rsatkichlar darajasiga olib chiqishdir.

Bu esa, o'z navbatida, paxta tozalash jihozlari turlari bo'yicha bir qator dolzarb masalalarni hal qilinishini taqozo qiladi. Ulardan eng muhimlarini ko'rib chiqamiz.

14.1. Paxtani quritish va tozalash jihozlari bo'yicha

1. Yuqori samarali, resurs tejamkor va ekologik toza quritish tozalash agregati yaratilishi.

Bunda paxta quritishning konventiv, kontakt va infraqizil nurlari usullarini birga qo'llash, quritish agentining 50–60 foizini elektr isitgichlar bilan isitib qayta ishlatish, paxtani samarali tozalash uchun chiviqli barabanlar qo'llash ko'zda tutiladi.

Yangi agregatni qo'llash natijasida hozirda ishlatilayotgan elektromotorlar soni 12 dan 5 tagacha, ularning umumiy quvvati 114.0 kvt dan 46.5 kvt gacha pasayish, yonilg'i sarfi 25–30 foizgacha kamayishi kutiladi. Shuningdek, havoga ishlatilgan quritish agentini chiqarish

9m³/sekunddan 2.5–3.0 m³/sekundgacha kamayadi, ularni siklon orqali chiqarish esa ekologik sharoitni yaxshilaydi.

Bulardan tashqari ish unumdorligi 12 t/soat bo'lgani holda energo resurslar umumiy sarfi 1.5 marta, metall sarfi 2.4 marta kamaygani holda mayda iflosliklar bo'yicha tozalash samaradorligi 25 foizgacha bo'lishi kerak.

2. Quritish-tozalash oqim liniyasi yaratish. Bunda paxta quritish va tozalashni izchil va almashtirib ketma-ket amalga oshirish natijasida transport operatsiyalari va ularda issiqlik yo'qotish va keyin qayta isitish yo'q bo'lmaydi. Bularning natijasida elektromotorlar soni 2.9 marta, ularning umumiy quvvati 1.6 marta energiya resurslari sarfi 1.3 marta kamayishi va tola sifati bir ikki sinfga oshishi kerak.

3. Hozir ishlatilayotgan YXK agregatlaridagi qoziqcha plankali barabanlar o'rniga chiviqli barabanlar qo'llash. Bu barabanlar paxta orasidan yumshoq yoki qo'shilmalar latta, polietilen paketlar va h.k. larni ham tutib qoladi va metall sarfi va baraban narxi 20 foiz va 25 foizga kamayadi.

14.2. Jinlash va linterlash jihozlari bo'yicha

1. Energiya tejamkor avtomatlashgan arrali jin yaratish. Bunda mavjud 5 DP – 130 arrali jin bazaviy elementlari modernizatsiya qilinib jinlash jarayonini boshqarish avtomatlashtiriladi. Natijada unumdorlik 1.3 marta oshib tola va chigit sifati yaxshilanadi.

2. Energiya tejamkor avtomatlashgan linter yaratish. Bunda mavjud 5 LP ning asosiy bazaviy elementlari modernizatsiya qilinib linterlash texnologik jarayoni avtomatlashtiriladi. Natijada unumdorlik 1.2 marta oshadi, lint va chigit sifati yaxshilanadi.

3. Jin va linter arralarining xizmat muddatini oshirish. Bunda jin va linter arralariga servis qarovining yangi innovatsion tuzilmasi va uni amalga oshirish uchun yangi jihozlar kompleksi yaratib qo'llaniladi. Natijada arralarning xizmat muddatini 3–4 marta oshirish kerak bo'ladi.

4. Yangi samarali boshqariluvchan «Jintola» agregatini yaratish. Hozirgi paytda paxtani jinlash va tolani tozalashda jin va tola tozalagich ketma-ket o'rnatilib, havo tola tashuvchi sifatida ishlaydi.

Bu usulda tolani tozalash darajasini ifloslanganlik darajasiga qarab, o'zgartirish imkoniyati mavjud emas. Jin va tola tozalagich bitta agregatiga birlashtirilganda tola sifatini yaxshilash energiya sarfini kamaytirish, yordamchi jihozlardan voz kechish havo va energiya sarfini kamaytirishga erishish imkoniyati tug'iladi.

5. Jin, linter va tola tozalagich arrali silindrlarning birlik parametrlari va xususiy tebranish chastotalari oshirish. Jin arrali silindrlarning o'z vazni va texnologik kuchlar ta'siridagi salqiligi uchun ruxsat 0,3–0,4 mm. ni tashkil etadi. Arralar soni 130 taga yetkazilganda arrali silindr bikrligi oshirish maqsadida uning vali diametrini 61,8 mm dan 100 mm. gacha oshirilishi kutilmagan natija beradi. Salqinlik 1,6 mm. ni tashkil qildi. Bundan tashqari tola tozalagich arrali silindrlari tezligini 24 sekund' gacha ko'rsatishga texnologik jarayon imkon berishi aniqlangan, lekin rezonans hodisasining yuz berishi bu imkoniyatni yo'qqa chiqargan. Shu bilan ilmiy tadqiqotlardan arra qistirma taxlamini siqish kuchini oshirish yo'li bilan arrali silindr egilish bikrligini va rezonans yuz beradigan xususiy tebranish chastotasini oshishi ma'lum.

Bu esa arrali ishchi organlarga esa bo'lgan texnologik mashinalar ishchi tezlikarini oshirishning aqalli qo'llanmagan yangi imkoniyatlarini yaratadi. Va bu mazkur mashinalarni takomillashtirishning yana bir istiqbolli yo'nalishidir.

FOYDALANILGAN ADABIYOTLAR

1. O'zbekiston Respublikasi Prezidentining 2017-yil 21-aprel-dagi «Oliy ta'lim tizimini yanada rivojlantirish chora-tadbirlari to'g'risida» gi PQ-2909-sonli qarori.
2. O'zbekiston Respublikasi Prezidentining 2017-yil 28-noyabr-dagi PQ-3408-sonli qarori.
3. Анурев В.И., Справочник конструктора-машиностроителя. Т.: 1,2,3, – М.: «Машиностроение», 1998.
4. Axmedxodjaev.X.T, Abduvahidov M., Umarov A., Paxta tozalash jihozlaridagi texnologik jarayonlarni matematik model-lashtirish haqida / Iqtisodiy islohotlarni chuqurlashtirish jarayonida nazariyani amaliyotga tadbiq etishda iqtisodchilar va muhandislar-ning o'rni: Ilmiy-amaliy konferensiyaning tezislari to'plami. Naman-gan, 2006. – B. 193 – 194.
5. Балтабаев С.Д., Парпиев А.П., Сушка хлопка-сырца. Ташкент, «Ўқитувчи», 1982
6. Головин В.М., Исследование физико-механических свойств хлопкового волокна при его прессовании. Дисс..канд..техн.. наук., Ташкент: 1973.
7. Jabborov G.J., va boshqalar. Chigitli paxtani ishlash texno-logiyasi – Toshkent: «O'qituvchi», – 1987-yil.
8. Zikriyoyev E.Z., «Paxtani dastlabki qayta ishlash» – Tosh-kent: «Mehnat» – 2002-yil.
9. Касимов З.Х., К вопросу увеличения очистительного эф-фекта пыльного джина. Дисс..канд..техн..наук., Ташкент: 1990 г.
10. Лугачев А.Е., разработка теоретических основ питания и очистки хлопка применительно к поточной технологии его переработки. Дисс..докт..техн..наук., Ташкент: 1998 г.
11. Макаров А.И., и др. Основы проектирования текстильных машин. – М.: «Машчиз», 1981.
12. Мирошниченко Г.И., «Основы проектирования машин первичной обработки хлопка», Машиностроение: 1972.

13. Норенков И.П., Маничев В.Б., «Основы теории и проектирования САПР» М.: «Высшая школа», 1990.

14. Парпиев А.П., «Основы комплексного решения проблем сохранения качества волокна и повышения производительности при предварительной переработке хлопка-сырца». Дисс..докт..техн..наук., Кострома: 1990 г.

15. Прохоров П.Ф., «Конструктор и ЭВМ», М.: «Машиностроение» 1987.

16. Тилляев М., Исследования влияния ускорителя вращения сырцового валика на основные показатели процесса джинирования: Дисс..канд..техн..наук., Ташкент: 1974.

17. Федоров В.А., Исследование уплотнения хлопка лопастью, шарнирно-связанной с основанием бункера, применительно к многорядным хлопкоуборочным машинам. Дисс..канд..техн..наук., Ташкент: 1981.

18. Ходжиев М.Т., Разработка теории и обоснование параметров механизированного технологического процесса минимодульного уплотнения и складирования хлопка-сырца. Дисс..докт..техн..наук., Ташкент: 1998.

19. Шайдулин А.Г., Исследование влияния упругих свойств спрессованного хлопка-волокна. Дисс..канд..техн..наук., Ташкент: 1975.

20. Отраслевой каталог «Оборудование для первичной обработки хлопка», Ташкент: 1979.

21. «Paxtani qayta ishlashning muvofiq lashtirilgan texnologiyasi (PDQI 41 – 2002, PDI – 2007). Toshkent: «Mehnat», 2007.

22. Первичная переработка хлопка-сырца. Под общей редакцией Э.З.Зикриёева, Тошкент: «Меҳнат», 1999.

23. Технологический регламент переработки хлопка-сырца, Ташкент: 2007.

24. sifat@bcc.com.uz www.webcentre.ru/-sifat.

25. www.km.ru, www.uz, www.ref.uz, www.gov.uz.

26. Samuel Jackson Incorporated. www.Samjackson.com.

27. Lummus.sales@lummus.com

28. Справочник по первичной обработке хлопка. Т.: 1,2, Под общей редакцией Максудова Э.Т., Нуралиева А.Н., Ташкент: «Меҳнат». 1994.

29. O'zbekiston paxta tozalash sanoati mustaqilligining o'n yili-da. Toshkent: «Toshkent islom universiteti», 2001.

30. Хафизав И.Я., «Совершенствование техники и технологии переработки тонковолокнистого хлопка-сырца. Дисс.. докт..техн..наук., Кострома: 1982.

31. Ахмедходжаев Х.Т., «Разработка основ теории и технологии обработки производных хлопка-сырца после дженирования» Дисс..докт..техн..наук., Кострома: 1995.

32. Якубов Д.Я., «Разработка и оптимизация нестационарных процессов подготовки хлопка к дженированию и повышения эффективности работы волокноотделителей», Дисс..докт..техн..наук., Кострома: 1989.

33. Корабельников Р.В., «Теорические и экспериментальные исследования процессов и конструкций рабочих органов машин для переработки тонковолокнистого хлопка с целью повышения качества и эффективности их работы», Дисс..докт..техн..наук., Кострома: 1981.

MUNDARIJA

KIRISH	3
1-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASHNING UMUMIY MASALALAR.....	5
1.1. Paxta tozalash mashinalarining ish mexanizmlari	5
1.2. Mashinalarning vazifaviy tarkibiy tuzilishi	6
1.3. Mashinalarning konstruktiv tarkibiy tuzilishi	7
1.4. Mashinaning kinematik sxemasi.....	8
1.5. Yangi paxta tozalash mashinasini yaratish tartibi.....	10
1.6. Paxta tozalash mashinalarining texnologiyabopligi.....	14
1.7. Paxta tozalash mashinalari uchun ashyo va tayyorlama olish usulini tanlash	17
1.8. Loyihalana yotgan paxta tozalash mashinalarining texnik darajasi.....	20
1.9. Paxta tozalash mashinalarida bazalash va o'lcham qo'yish masalalari	25
1.10. Paxta tozalash mashinalarining ishonchliligi.....	27
1.11. Paxta tozalash mashinalarining patent layoqati va patent tozaligi.....	31
1.12. Paxta tozalash mashinalarini dizayn va ergonomik ishlanmalari	32
1.13. Paxta tozalash mashinalarida quvvat sarfi va elektrmotor tanlash.....	33
2-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARI DETALLARINING MUSTAHKAMLIGI VA BIKRLIGINI TA'MINLASH ASOSLARI.....	36
2.1. Paxta tozalash mashinalaridagi yuklamalar	36
2.2. Paxta tozalash mashinalari detallarini statik yuklamalar bo'yicha mustahkamlikka hisoblash	38
2.3. Vaqt bo'yicha o'zgaruvchan kuchlanishlarda mustahkamlikka hisoblash	40
2.4. Detallarni tebranishga hisoblash	41
2.5. Detallarni zarbaga hisoblash	45
3-BOB. PAXTA TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASH BO'YICHA BA'ZI NAZARIY TUSHUNCHALAR	47
3.1. Mashinaning harakat tenglamasi	47
3.2. Mashinalarni yaratishdagi asosiy talablar	49
3.3. Mashinalarning funksional klassifikatsiyasi	50
3.4. Texnik-iqtisodiy ko'rsatkichlarga quyidagilar kiradi	51
4-BOB. LOYIHALASHDA QO'LLANILADIGAN ZAMONAVIY USULLAR	52
4.1. Loyihalashga sistemali yondashish	52
4.2. Sistemalashtirilgan model	53
4.3. ALS ni tuzishning asosiy prinsiplari	54
4.4. ALSning tarkibi.	55
4.5. ALSni qurishning asosiy prinsiplari:	56
4.6. ALSni informatsion ta'minlash xususiyati	56

5-BOB. PAXTANI DASTLABKI ISHLASH MASHINALARINING O'ZIGA XOS XUSUSIYATLARI.....	59
5.1. Konstruktiv xususiyatlar.....	59
5.2. Texnologik xususiyatlar.....	59
5.3. Eksploatatsion xususiyatlar.....	60
5.4. Paxta tozalash mashinalarini moylash	62
6-BOB. PAXTA VA UNING MAHSULOTLARINING FIZIKAVIY – MEXANIKAVIY XUSUSIYATLARI.....	63
6.1. Paxtaning texnologik xususiyatlari.....	63
6.2. Chigitning texnologik xususiyatlari.....	71
6.3. Paxta tolasining asosiy fizik-mexanik xususiyatlari	76
7-BOB. PAXTA BARABANLI QURITGICHINI LOYIHALASH ASOSLARI	81
7.1. Umumiy ma'lumotlar.....	81
7.2. Paxtani quritishdagi asosiy texnologik ko'rsatkichlar.	83
7.3. Paxtaning quritiladigan ashyo sifatida tavsifi	85
7.4. Quritgichlarning turlari va ularga qo'yiladigan talablar.....	88
7.5. Quritgichning tarkibiy qismlarining tuzilishi va hisobi.....	89
7.6. Quritish barabani bo'yicha asosiy hisoblarni bajarish.....	95
7.7. Baraban tarkibiy qismlarining tuzilishi va hisobi	97
8-BOB. TOZALASH MASHINALARINI LOYIHALASH ASOSLARI. 107	107
8.1. Paxtaning ifloslanganligi haqida.....	107
8.2. Tozalagichlarning tasniflanishi	108
8.3. Paxta tozalagichlarga qo'yiladigan ishlab chiqarish talablari.....	109
8.4. Mayda va yirik iflosliklarni tozalash mashinalarining tasnifi va tuzilishi	112
8.5. Tozalash mashinalarining loyihalariga qo'yiladigan texnologik talablar....	115
8.6. Qoziqchali baraban va unga ta'sir etuvchi kuchlarning hisobi.....	116
8.7. Arrachali baraban va unga ta'sir etuvchi kuchlarning hisobi	121
8.8. Cho'tkali barabanni hisoblash.....	124
8.9. Cho'tkali baraban bilan paxta bo'lagini zarba impulsini aniqlash	125
8.10. Tozalash mashinalarining texnologik ko'rsatkichlari.....	127
8.11. Ishchi organlarning quvvat sarfini aniqlash	128
9-BOB. VALIKLI JINLARNI LOYIHALASH ASOSLARI	131
9.1. Tolani chigitdan ajratish haqida umumiy ma'lumotlar.....	131
9.2. Valikli jinlarning tasniflanishi.....	132
9.3. Valikli jinlarga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar.....	132
9.4. Valikli jin asosiy ishchi organlarining mustahkamlikka hisobi.....	133
9.5. Valikli jinlarning asosiy qismlari.....	136
9.6. Valikli jinlar ishchi organlarining ish rejimlarini tanlash.....	139
10-BOB. ARRALI JINLARNI LOYIHALASH ASOSLARI	144
10.1. Umumiy ma'lumotlar.....	144
10.2. Arrali jinlarning tasniflanishi	144

10.3. Arrali jinlarga qo'yiladigan asosiy texnologik talablar	145
10.4. Zamonaviy arrali jinlar haqida ma'lumotlar.....	145
10.5. Arrali jinlar asosiy ishchi organlarining xususiyatlari.....	147
10.6. Arrali jin ishchi qismlarining o'zaro joylashishi	148
10.7. Arra tishlarining asosiy parametrlarini tanlash va ularni asoslash	153
10.8. Tishga ta'sir etuvchi kuchlar.....	154
10.9. Arrali jinning tozalash samaradorligini oshirish masalalari	158
10.10. Tola tushiruvchi moslama.....	160
10.11. Arrali silindr valining hisobi.....	162
11-BOB. TOLA TOZALAGICHLARNI LOYIHALASH ASOSLARI...	167
11.1 Tolani tozalash, tola tozalagichlarning turlari va ularga qo'yiladigan talablar	167
11.2. Tola tozalagichlarning texnologik ko'rsatkichlari va tozalash samaradorligi.....	168
11.3. Tola tozalagichlarning ishchi organlari	170
11.4. Tolaning arra tishidan o'zi ajrash holati uchun tishning oldingi burchagining hisobi.....	172
11.5. Kolosniklarni sonini va qadamini aniqlash.....	175
11.6. Arrali silindr valini mustahkamlikka hisobi	176
11.7. Tola tozalagichning ish unumi.....	179
12-BOB. MOMIQ VA TUK AJRATGICHLARNI LOYIHALASH	181
12.1. Momiq ajratgichlar, ularga qo'yiladigan texnologik talablar. Ularning konstruksiyalari.....	181
12.2. Linter arrali silindri valini hisoblash.....	184
12.3. Tuk ajratgichlar va ularning asosiy ishchi organlari.....	185
12.4. Cho'tkali barabanning tuzilishi va uni hisoblash.....	185
12.5. Ta'minlovchi ishchi organni hisoblash	187
12.6. To'rli barabanning tuzilishi va uni hisoblash.....	188
13-BOB. GIDROPRESS MOSLAMALARI VA GIDRAVLIK TARMOQLARNI LOYIHALASH	192
13.1. Umumiy mulohazalar.....	192
13.2. Gidropress qurilmasining asosiy qismlari va ularga talablar.....	192
13.3. Presslarning tasniflanishi va ularning asosiy parametrlarini tanlash.....	194
13.4. Press elementlarini hisoblash.....	197
13.5. Gidronasoslar, ularning klassifikatsiyasi va asosiy texnologik parametrlarining hisobi	205
13.6. Gidroquvurlar, ularning o'lchamlarini tanlash va mustahkamlikka hisoblash.....	206
13.7. Toy bog'ichlarining mustahkamlik hisobi va ularning sarf miqdorini aniqlash	208
14-BOB.PAXTA TOZALASH TEXNIKA VA TEXNOLOGIYASINI TAKOMILLASHTIRISH ISTIQBOLLARI	211
14.1. Paxtani quritish va tozalash jihozlari bo'yicha	211
14.2. Jinlash va linterlash jihozlari bo'yicha	212
FOYDALANILGAN ADABIYOTLAR	214

X. T. Axmedxodjayev, M.T. Xodjiyev, M. Abduvoxidov

MASHINALARNI LOYIHALASH ASOSLARI

DARSLIK

«O‘zbekiston xalqaro islom akademiyasi»
nashriyot-matbaa birlashmasi
Toshkent – 2020

Nashr uchun mas’ul: **I.Ashurmatov**
Muharrir: **A.Qobilov**
Badiiy muharrir: **F.Sobirov**
Dizayner sahifalovchi: **L.Abdullayev**

Nashriyot litsenziya raqami AA № 0011. 06.05.2019 yil.
Bosmaxonaga 11.11.2020-yilda berildi.
Bichimi 60×84 ¼ Shartli b.t. 12,7 Nashr t. 13,2
Adadi 200 nusxa. Buyurtma № 66
Bahosi shartnoma asosida.

O‘zbekiston xalqaro islom akademiyasi
nashriyot-matbaa birlashmasi bosmaxonasida chop etildi.
100011. Toshkent sh. A.Qodiriy, 11.



ISBN 978-9943-6529-7-2

